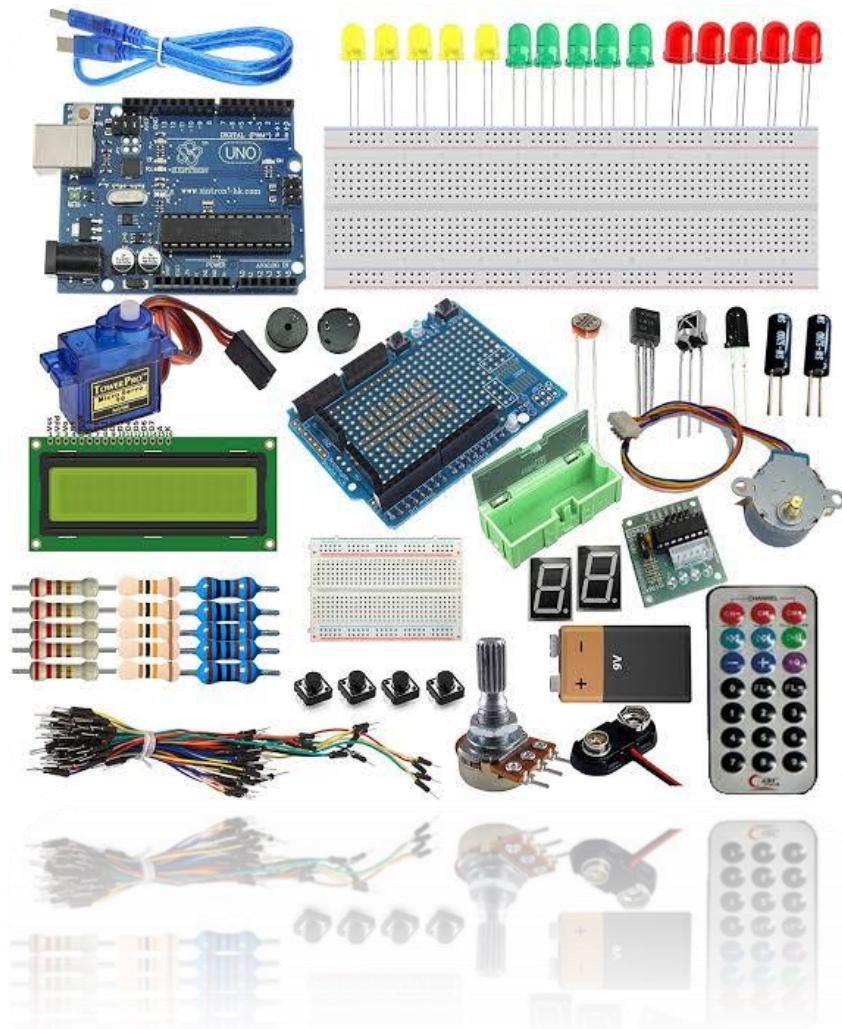




دليل الطالب



عنوان الوحدة

الأردوينو

إعداد:

أ. عمرو السيد السقعان

أ. كاملة زايد محمود

معلم أول أ

موجه عام مركزي

ملخص الوحدة

تهدف هذه الوحدة الى إكساب الطالب الجدارات المرتبطة بالتعامل مع الأردوينو من حيث البرمجة ومكوناته الأخرى من حساسات وعناصر الالكترونية لاستخدامه في تنفيذ منظومات تحكم مختلفة .

المادة التعليمية الخاصة بالطالب

مخرجات التعلم

1. ينفذ منظومة تحكم تعمل بالأردوينو باستخدام برامج المحاكاة .
2. يبرمج لوحة الأردوينو.
3. " **hard wear** " . ينفذ منظومات التحكم
4. يراجع أداءه الخاص ويخطط لتحسينه .

مقدمة عن الأردوينو :

أردوينو بالإنجليزية Arduino : هي عبارة عن لوحة إلكترونية ، تتكون من دائرة إلكترونية مفتوحة المصدر مع متحكم دقيق على لوحة واحدة يتم برمجتها عن طريق الكمبيوتر وهي مصممة لجعل عملية استخدام الإلكترونيات التفاعلية في مشاريع متعددة التخصصات أكثر سهولة، ويستخدم الأردوينو بصورة أساسية في تصميم المشاريع الإلكترونية التفاعلية أو المشاريع التي تستهدف استخدام حساسات مختلفة (مثل درجات الحرارة، الضوء، الضغط..الخ) ويمكن توصيل الأردوينو ببرامج مختلفة على الحاسوب الشخصي ، ويعتمد لوحة الأردوينو في برمجتها على لغة البرمجة مفتوحة المصدر ، وتميز الأكواد البرمجية الخاصة بلغة الأردوينو أنها تشبهه لغة سي++ وتعتبر من أسهل لغات البرمجة المستخدمة في كتابة برامج المتحكمات الدقيقة .



شكل (1) يوضح لوحة الأردوينو

و تم تصميم الأردوينو بجزئية : العتاد (hardware) والبرمجي (software) ليقوم بإنشاء مشاريع تفاعلية ويستطيع الأردوينو التفاعل مع الأزرار، الديودات الضوئية، المحركات، مكبرات الصوت، وحدات تحديد الموضع بالأقمار الصناعية (GPS)، الكاميرات، الإنترن特، وحتى الهاتف الذكي .

هذه المرونة في التفاعل بالإضافة إلى أن برنامج الأردوينو مجاني وألواح العتاد الخاصة به رخيصة، وأيضاً سهولة تعلم التعامل مع عتاد الأردوينو وبرمجياته، كل هذا أدى إلى مجتمع ضخم من مستخدمي الأردوينو قاموا بكتابة الأكواد البرمجية والتعليمات الخاصة بعدد ضخم ومتتنوع من المشاريع المبنية على الأردوينو لصناعة أي شيء إلكتروني مثل الروبوتات أو أي شيء آخر يمكن استخدام الأردوينو كعقل مفكر في أي مشروع الكتروني.

لذا كان من المهم على فني الأجهزة الإلكترونية أن يكون ملماً بهذا المجال الذي أصبح جزءاً رئيسياً في صناعة الأجهزة الإلكترونية .

ينفذ منظومة تحكم تعمل بالأردوينو باستخدام برامج المحاكاة .	المخرج التعليمي (1)
يثبت التجهيزات البرمجية على جهاز الحاسب الآلي وفقاً لمتطلبات التشغيل	معيار الأداء (1)
مرفق 1	أدلة التعليم
	فيديو يوضح التعامل مع القوائم الأساسية في برنامج البروتوس Proteus

1- برنامج بروتوس Proteus

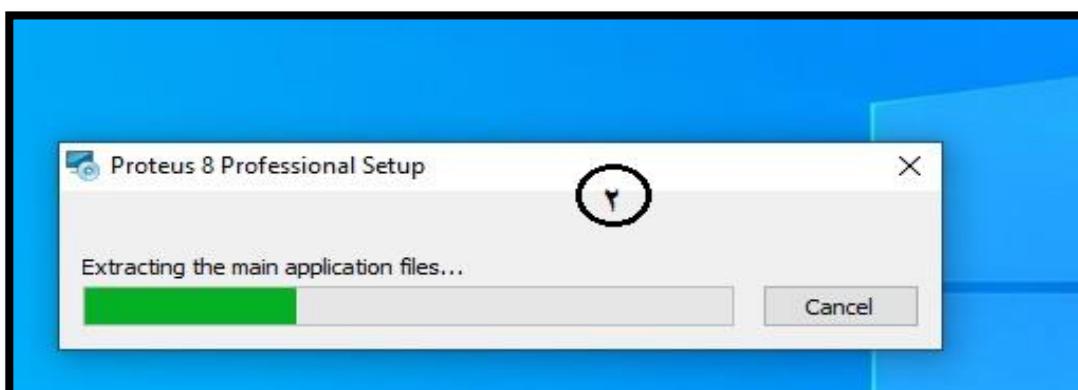
هو برنامج محاكاة الدوائر الإلكترونية ، حيث يوفر بيئة متكاملة تحتوي على كل ما يلزم المستخدم من أدوات عملية محاكاة واقعية ، فهو يجمع ما بين محاكاة الدوائر والعناصر الإلكترونية ونماذج من بعض المعالجات لتسهيل مرحلة لاحقة من المعاينة للنظم الإلكترونية المعتمدة على المتحكمات ... وقد كان أول أداة طورت طرق الفحص والمحاكاة لهذه النظم كمرحلة ما قبل التطبيق العملي لمخططات داراتها.

1-1 خطوات تنصيب برنامج Proteus

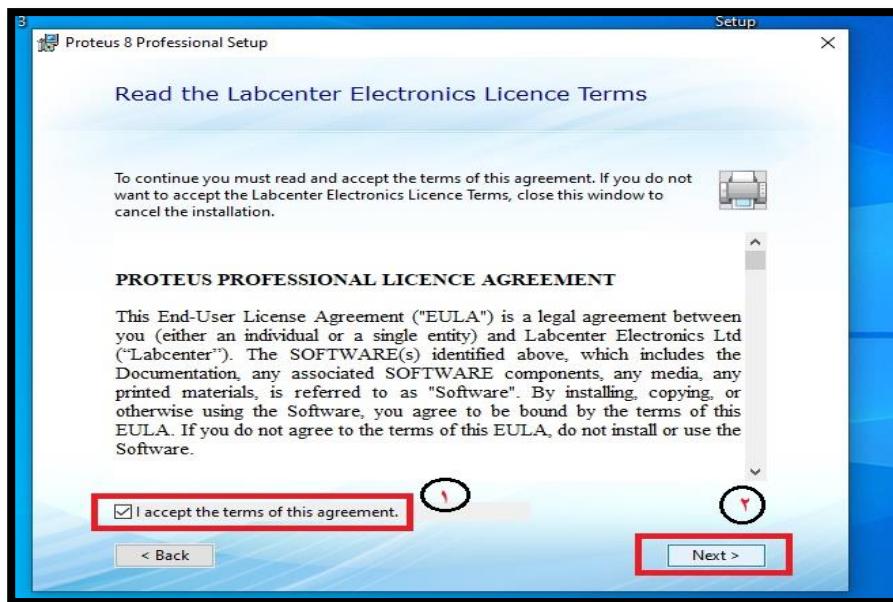
- اتبع الخطوات التالية :



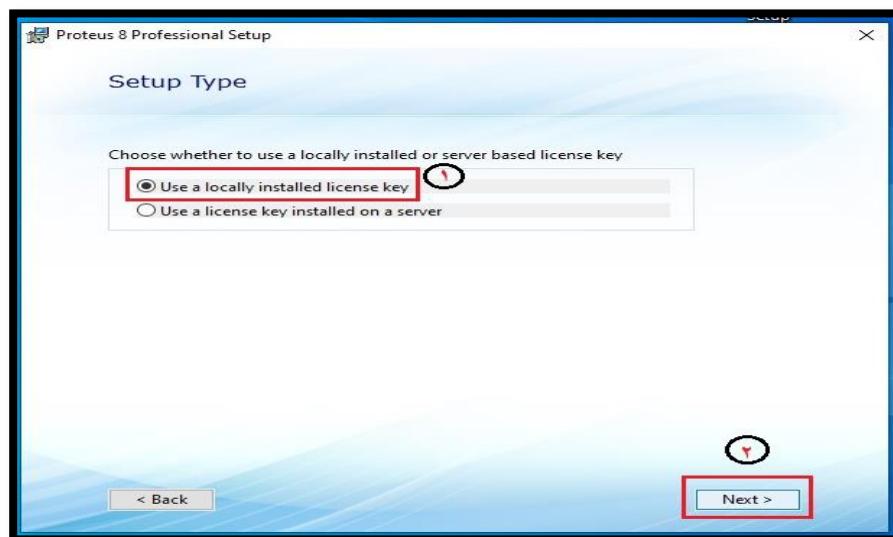
1- يتم الضغط بالزر اليسير للفأرة و اختيار Run as administrator



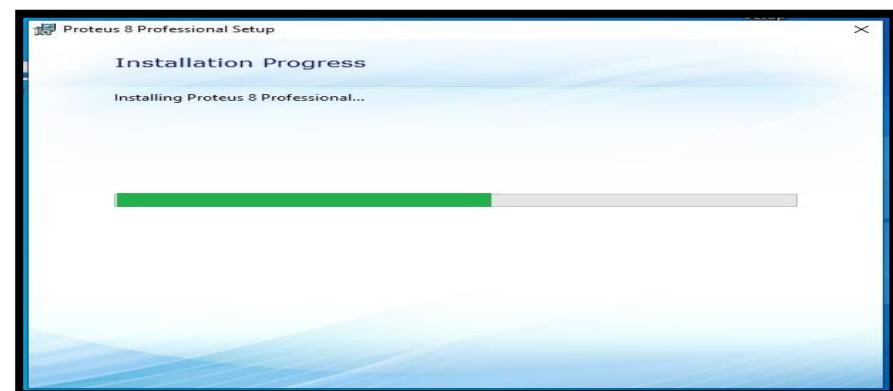
2- يتم استخراج (فك) الملفات الأساسية المضغوطة .



3- ضع علامة صح على قبول الاتفاقية ثم اختر Next



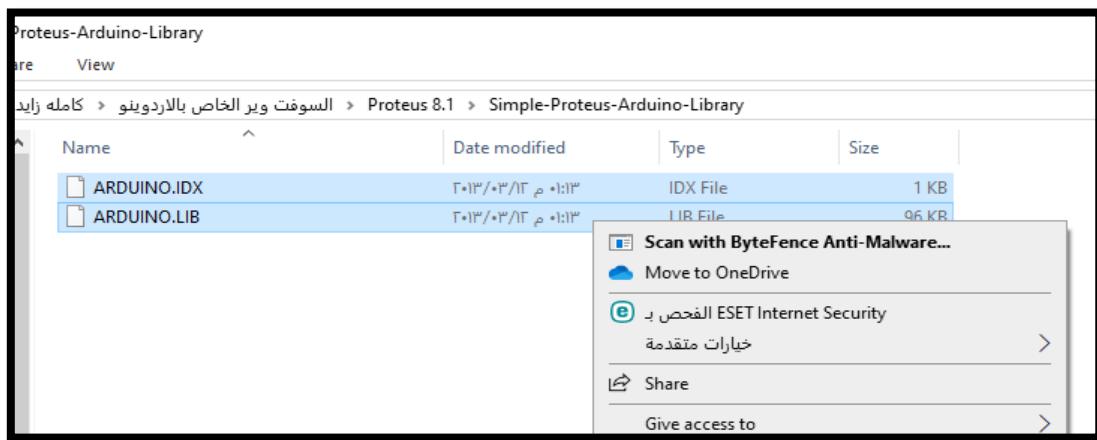
4- ضع علامة على اختيار استخدام المفتاح المرفق مع أسطوانة البرنامج ثم اختر Next



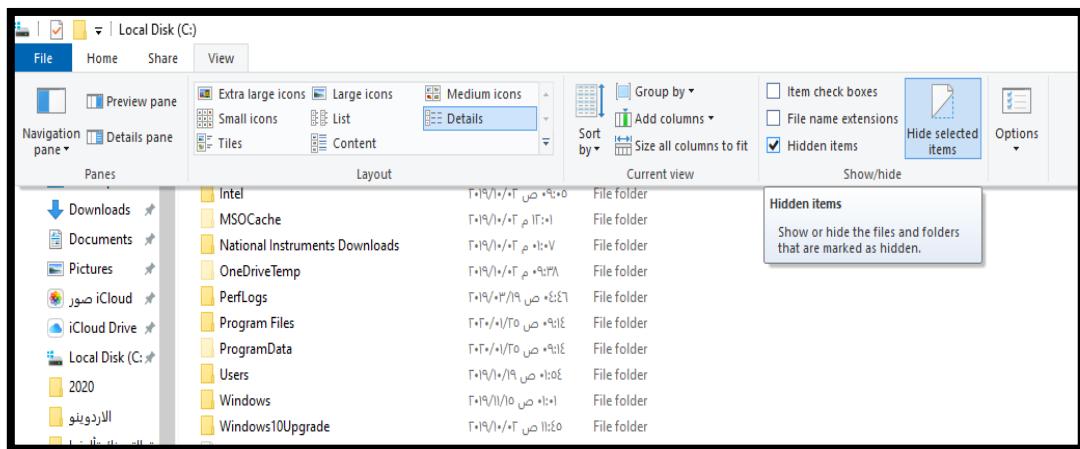
5- واصل عملية التنصيب حتى تظهر أيقونة البرنامج على سطح الكمبيوتر .

2- خطوات إضافة مكتبات الأردوينو إلى برنامج Proteus

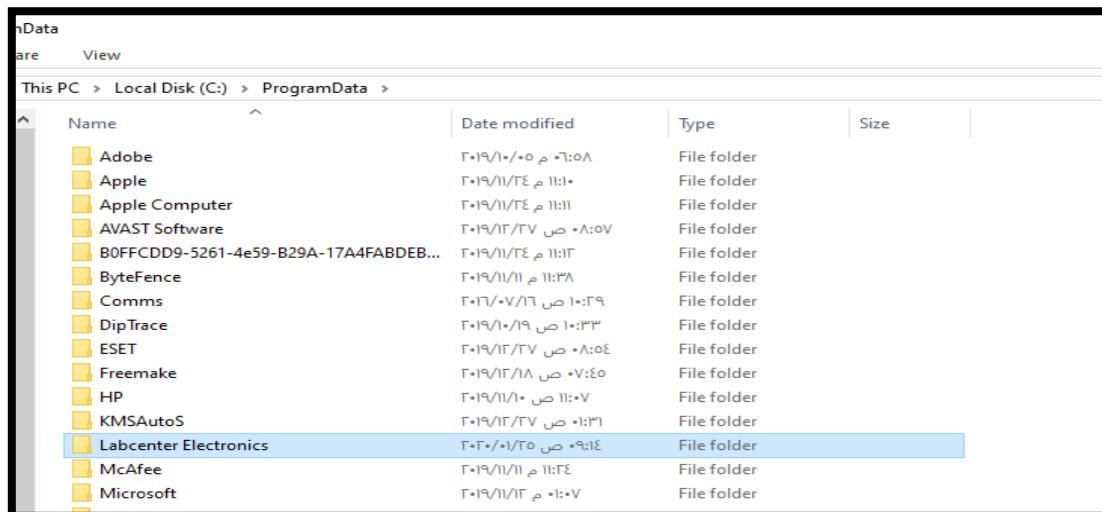
اتبع الخطوات التالية :



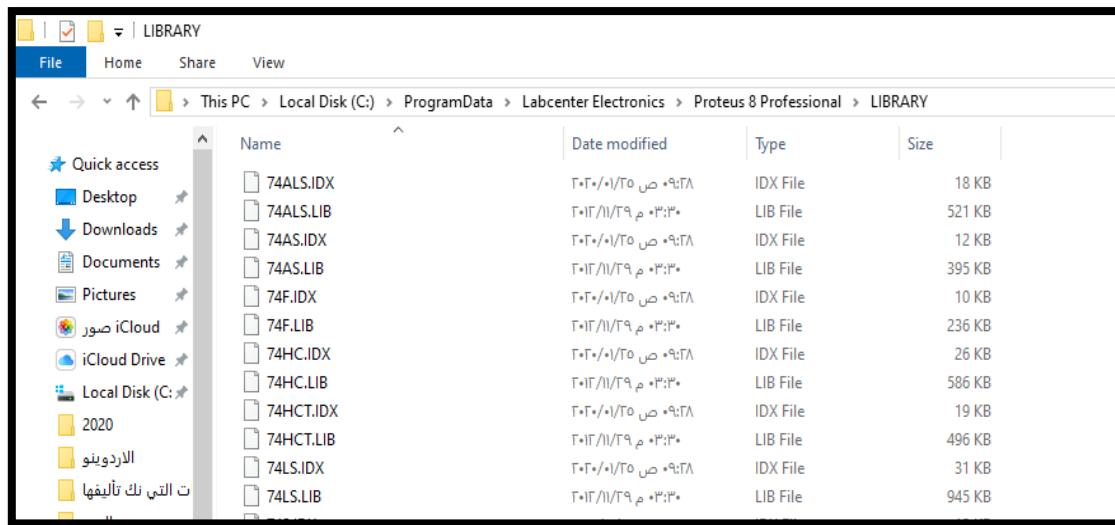
1- قم بنسخ الملفين



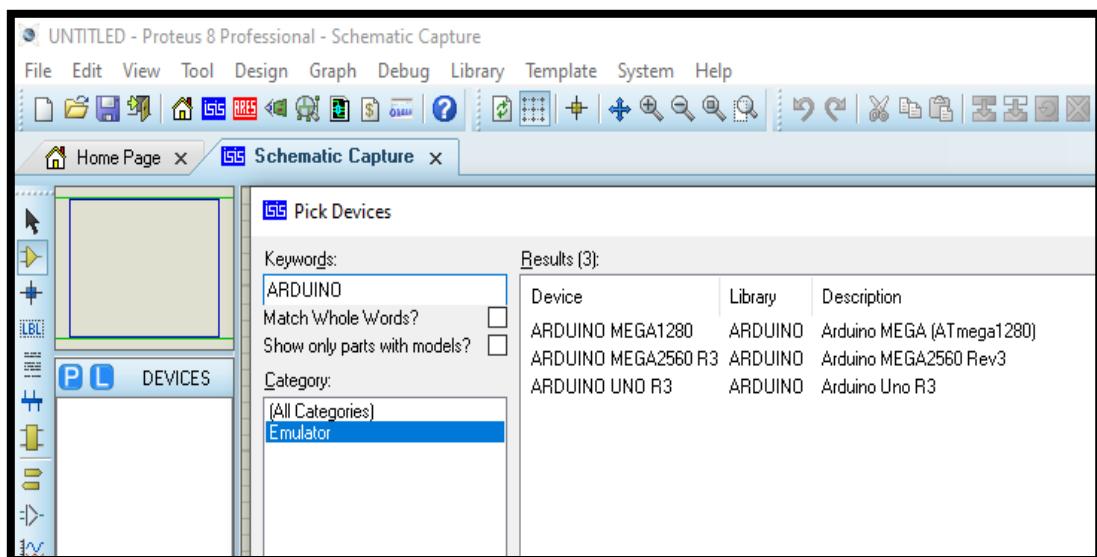
2- أذهب للمحث C - ثم اذهب لقائمة view وأظهر الملفات المخفية



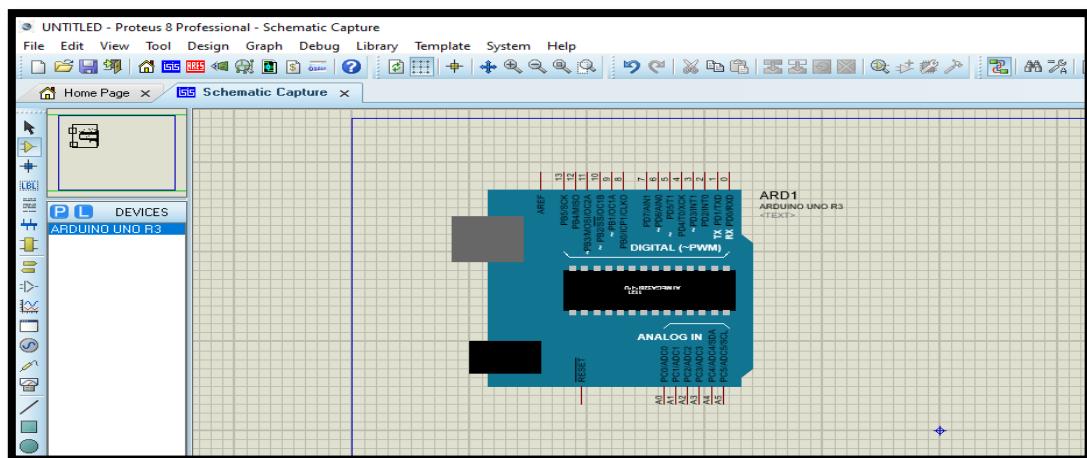
3- أذهب للفolder Labcenter Electronics ثم افتح الملف ProgramData



4- ثم **Proteus 8 Professional** ثم **LIBRARY** ثم **الملفين** وألصق

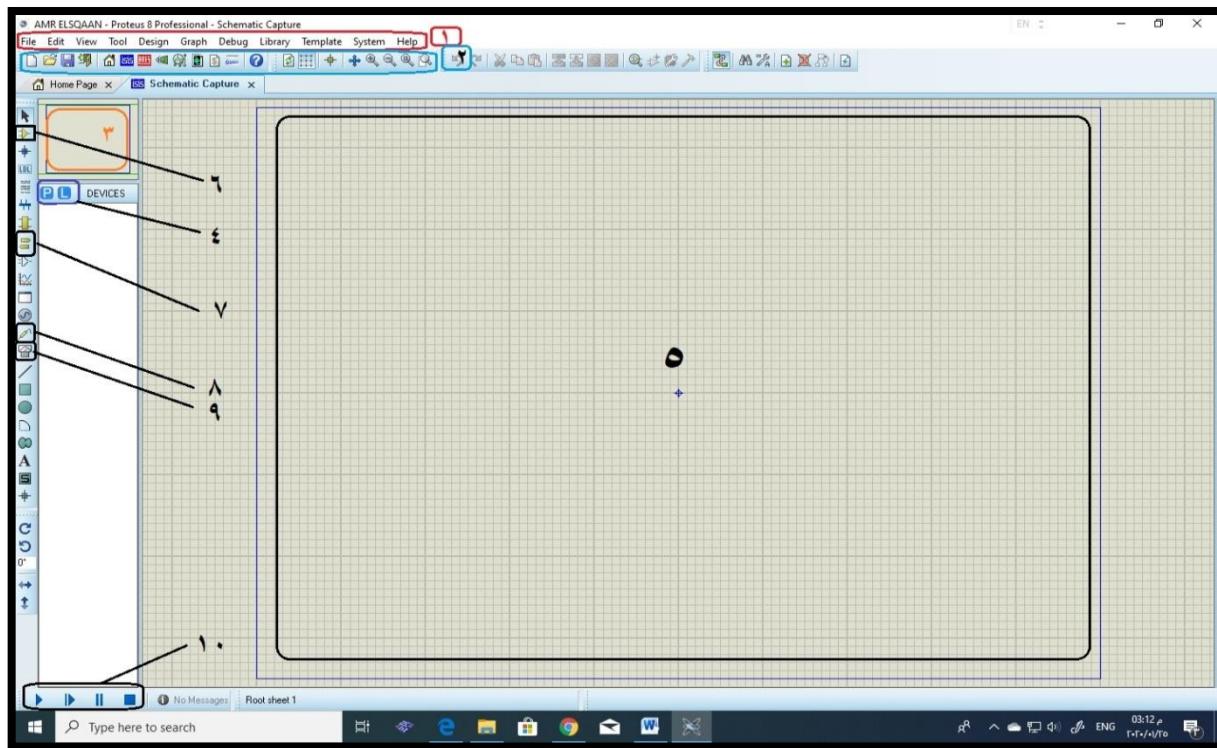


5- افتح البرنامج بروتس واذهب لمكتبة العناصر واتكتب ARDUINO



6- اختيار بوردة ARDUINO UNO فتظهر في نافذة التصميم

3-1 التعرف على قوائم وواجهات برنامج Proteus :



شكل (2) يوضح واجهة Schematic لبرنامج البروتوس

شريط القوائم	-1
شريط الأدوات	-2
نافذة المنظر العام للدائرة	-3
أزرار إضافة المكونات الإلكترونية	-4
نافذة التحرير : وفيها توضع المكونات وتوصيلها	-5
زر وضع العناصر	-6
أطراف التغذية	-7
مجسات لقياس الجهد والتيار	-8
أجهزه قياس الجهد والتيار	-9
أزرار تشغيل وإيقاف الدائرة	-10

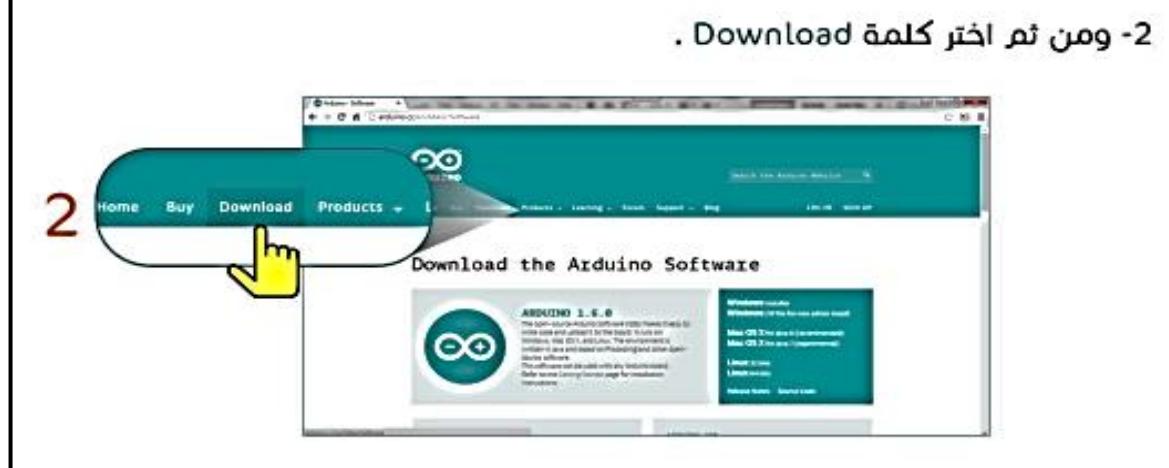
2 تنصيب برنامج الأردوينو IDE والتعرف على واجهاته

يتم برمجة لوحة الأردوينو من خلال برنامج Arduino IDE وهو مجاني من شركة أردوينو ويمكن الحصول على البرنامج وتثبيته من خلال الموقع الرسمي لشركة أردوينو كما يمكن استخدامه مباشرة عبر الموقع الرسمي للشركة :

1- اذهب إلى الموقع الرسمي للأردوينو وهو www.arduino.cc



2- ومن ثم اختر كلمة **Download**



3- قم باختيار نظام التشغيل المناسب لجهازك.



تحتوي واجهة البيئة التطويرية على أربعة أقسام رئيسية كما هو موضح في الصورة:

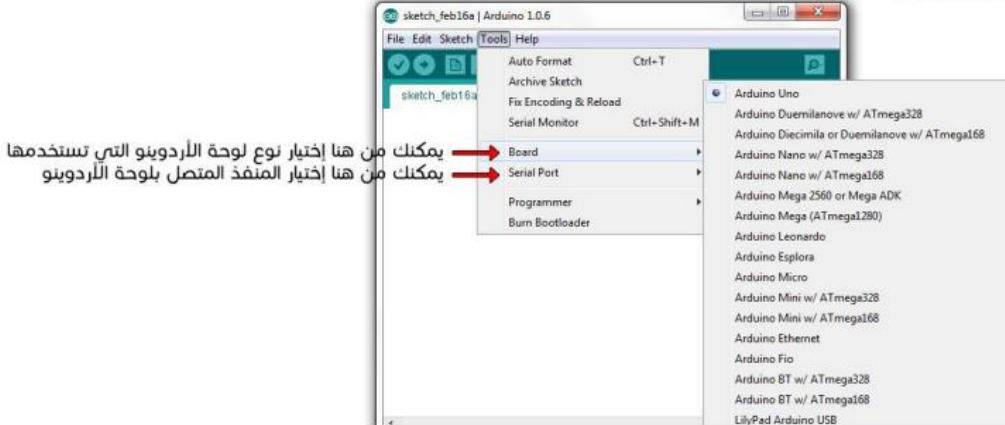


شريط القوائم :

قائمة File :



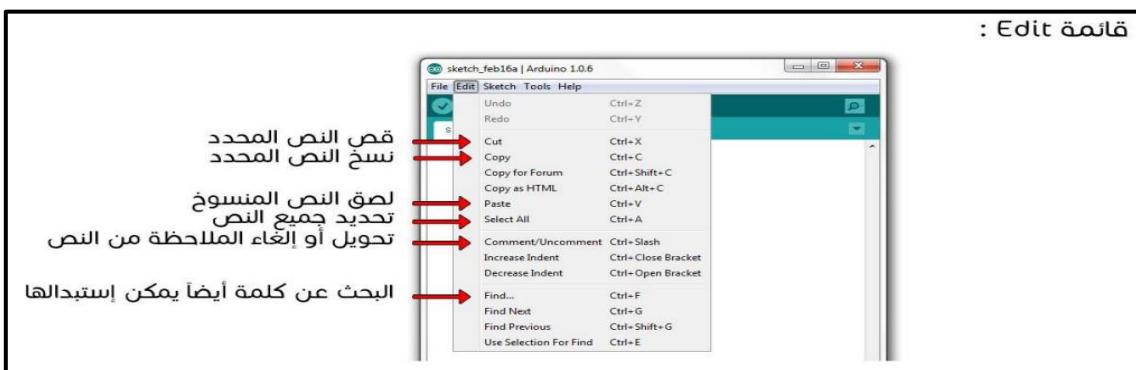
قائمة Tools :



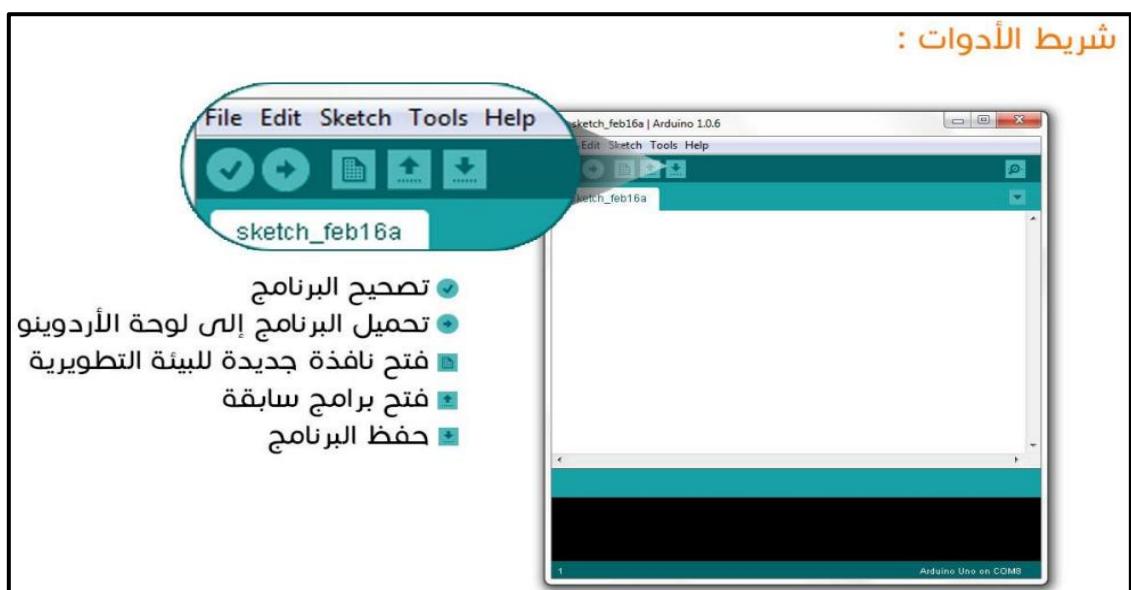
قائمة Sketch :



قائمة Edit :



شريط الأدوات :



مميزات بيئة تطوير أردوينو :

- البساطة والسهولة في التعامل
- خلوها تقريباً من أي تعقيدات في المظهر العام
- تحتوي فقط على ما يحتاجه المبرمج ليبدأ تطوير برمج بلغة أردوينو C
- تستخدم مباشرة لرفع البرنامج بالصيغة التنفيذية للبورة (المتحكمة الدقيقة) وبالتالي لن تحتاج لبرنامج آخر
- تتوفر بيئة تطوير أردوينو لجميع أنظمة التشغيل المختلفة

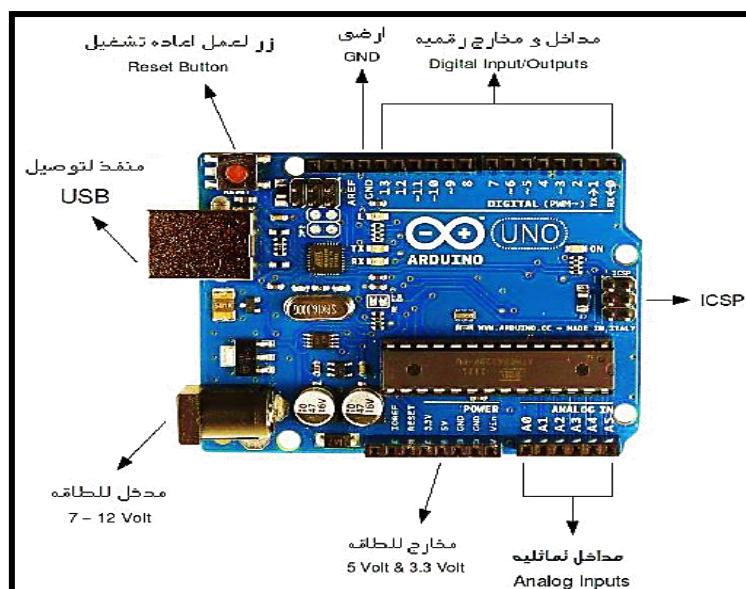
يبرمج لوحت الأردوينو	المخرج التعليمي (2)
يقارن لوحت الأردوينو بلوحت الأنظمة الأخرى وفقاً للمعايير القياسية . يحدد الحساسات والموديلات وفقاً لمتطلبات الدائرة .	معيار الأداء (1) معيار الأداء (2)
مرفق 4	أدلة التعليم
	مقطع فيديو يوضح المقارنة بين لوحة الأردوينو ولوحة الراسبيري بي

- أنواع لوحت الأردوينو :

هناك العديد من أنواع لوحت الأردوينو وكلها منهن خصائصه ومواصفاته لذا سوف نكتفي بذكر الاتي

1- أردوينو أونو (Arduino Uno)

- هي دائرة إلكترونية صغيرة تستخدم في برمجة متحكمة من شركة أتمل ATmega328
- توفر هذه الدائرة 14 (مدخل / مخرج) منفذ رقمي لتوصيل المكونات الإلكترونية بالمحكمية
- يمكن استخدام 6 أطراف من هذه المنافذ كمخرج PWM (التعديل الرقمي المعتمد على عرض النسبة)
- تحتوي على مذبذب كريستال بتردد 16MHz
- تحتوي على مدخل USB للتواصل مع الحاسب
- لها مدخل منفصل للطاقة
- لها أيضاً ICSP header (طريقة إضافية لبرمجة المحكمية وهي لاتزال موصولة بالبورة بخلاف USB)
- وتعتبر بوردة أردوينو هذه بوردة تطوير ومبرمجة صغيرة ومهيئة للاستخدام للمباشر



شكل (3) يوضح لوحة الأردوينو أونو

☒ طرق امداد لوحة Arduino Uno بالطاقة :

1- امداد اللوحة بالطاقة من خلال منفذ الـ **USB**

2- امداد اللوحة بالطاقة عن طريق مصدر تغذية خارجي **9V DC**

☒ مخارج الطاقة (الجهد) للوحة Arduino Uno :

1- **5V** : جهد منظم يستخدم لتأمين الطاقة للميكروكونترولر وغيره من العناصر على الدائرة. يأتي هذا الجهد من خلال **Vin** عبر منظم جهد داخلي أو تأمينه من خلال منفذ الـ **USB** أو أي مصدر جهد منظم 5 فولت.

2- **3.3V** : مصدر جهد بقيمة 3.3 فولت مؤمن من قبل منظم الجهد الداخلي للدائرة وأقصى قيمة لسحب التيار من خلال هذا الخط هو 50 ملي أمبير.

3- **GND** : الخط الأرضي للدائرة.

☒ مداخل ومخارج التحكم في الأردوينو

1- يوجد عدد أربعة عشر منفذ رقمي معنونه من **D0** إلى **D13** تستخدم كـ (الدخل/ الخرج) وذلك باستخدام الأوامر البرمجية وتعمل هذه الخطوط على جهد أقصاه 5V وكل خط يمكن أن يؤمن سحب للتيار بحدود 40 ميلي أمبير

2- يوجد 6 منافذ دخل تماضية ومعنونه من **A0** إلى **A5** بشكل افتراضي وتستطيع هذه المداخل قياس جهد من 0 إلى 5 فولت.

مميزات بوردات اردوينو:

1- لوحات الأردوينو مصممة لتناسب احتياجات الجميع.

2- لوحة الأردوينو أقل ثمناً مقارنة بأي منافس لها وسهولة التعامل وتوصيل الدوائر بها

3- برنامج الأردوينو له القدرة على العمل مع جميع أنظمة التشغيل المختلفة

4- بيئة برمجية سهلة حيث ان لغة "Arduino C" سهلة التعلم.

5- توفر ملحقات عديدة لها

6- توفر مكتبات لأغلب ملحقاته على سرعة تطويره

7- مفتوح المصدر مما يساعد

عيوب بوردات اردوينو:

1- تعتبر القدرة البرمجية للأردوينو أقل بكثير من الكمبيوتر ،

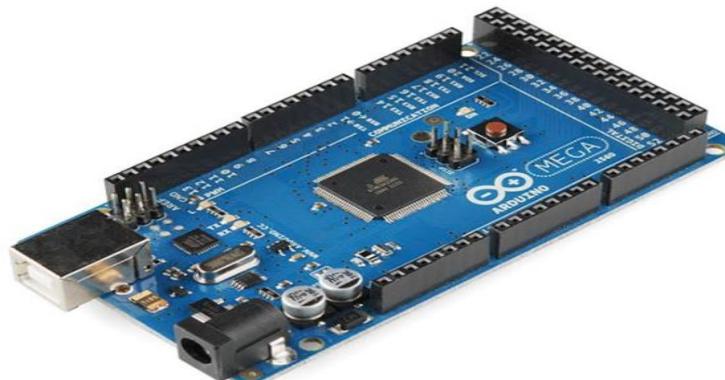
2- لا يمكن من تشغيل برامج مثل الويندوز أو الاندرويد أو تشغيل شاشات ذات وضوح عالي و هكذا .

3- التيار الذي يتمكن الأردوينو من إخراجه من المنفذ = **20 mA** وهذا لا يكفي لتشغيل محرك أو مرحل ريليا عادة . لذا يجب استخدام عناصر إلكترونية لتكبير الطاقة الكهربائية في بعض التطبيقات

2- أردوينو ميجا (Arduino Mega)

أردوينو ميجا هو الأخ الأكبر لأردوينو أونو. فهو يحتوي على الكثير من منافذ (الدخل/ الخرج) الرقمي (14 منها يمكن استخدامها كمخارج ذات قدرة على تعديل عرض النسبة)، بالإضافة إلى 16 منفذ دخل تنازلي، وصلة USB، مقبس للطاقة، وزر لإعادة الضبط.

العدد الكبير من المنافذ الموجود في هذا اللوح يجعله مناسباً جداً للمشاريع التي تتطلب الكثير من منافذ (الخرج/ الدخل) الرقمية (مثل المشاريع التي تحتوي على الكثير من الديودات الضوئية).



شكل (4) يوضح لوحة الأردوينو ميجا

3- أردوينو ليوناردو (Arduino Leonardo)

أردوينو ليوناردو هو أول لوح أردوينو مطور يستخدم متحكم دقيق واحد مع منفذ USB مدمج. أيضاً بسبب تعامل اللوح مع USB بشكل مباشر فإن مكتبات الأكواد (code libraries) متاحة لتوسيع اللوح بالاتصال بالكمبيوتر كفارة أو لوحة مفاتيح كما أنه يتميز برخص سعره وبساطة التركيب.



شكل (5) يوضح لوحة الأردوينو ليوناردو

مقارنة لوحات الأردوينو بلوحات الأنظمة الأخرى :

لوحة الراسبيري باي (موديل B)	لوحة الأردوينو (موديل أونو)	وجه المقارنة	م
من 700 إلى 1000	من 16 إلى 20	سرعة المعالج بالميغاهرتز	-1
512MB	2KB	الذاكرة العشوائية	-2
ذاكرة SD خارجية	32KB	الذاكرة الثابتة	-3
5 فولت	من 7 إلى 12 فولت	جهد تشغيل اللوحة	-4
من mA 320 إلى 700 mA	32 mA	أقل تيار لتشغيل اللوحة	-5
8	14	عدد مخارج التحكم الرقمي	-6
لا يوجد	يوجد	المداخل التماضية	-7
1	6	مخارج التعديل النبضي PWM	-8
يوجد عدد 2 منافذ USB	لا يوجد	توصيل أجهزة إضافية على USB	-9
يوجد	لا يوجد	مدخل توصيل بالشبكة	-10
يوجد	لا يوجد	مخرج الصوت	-11
يوجد	لا يوجد	تشغيل فيديو على الدقة	-12

- أيهما تستخدم لوحات الأردوينو أو لوحات الراسبيري باي ؟

الاردوينو: إذا كنت تبحث عن السهولة والسعر الرخيص

الاردوينو: إذا كنت تبحث عن استهلاك الطاقة

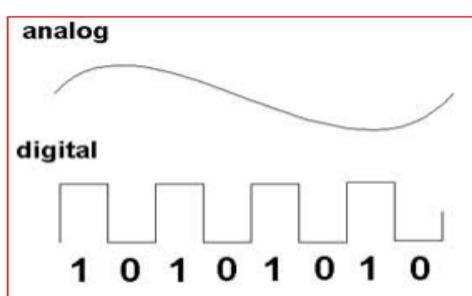
الراسبيري باي: إذا كنت تبحث عن القوة

الراسبيري باي: إذا كنت تبحث عن تعدد المهام والعمليات في وقت واحد

الراسبيري باي: إذا كنت تبحث عن توصيل أجهزة ميديا مثل (السماعات - الكاميرات - الشاشات)

- الفرق بين الاشارات الرقمية والتماثلية :

- الاشارة التماضية : هي اشارة كهربائية متغيرة أي لها قيمة مختلفة ومتصلة بالزمن.



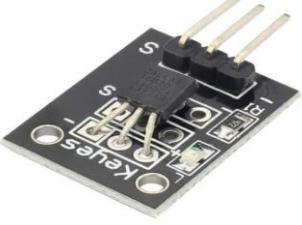
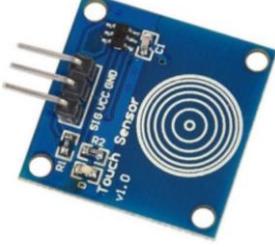
- الاشارة الرقمية هي اشارة لها قيمة محددة مسبقا ولا يمكن مجاوزه هذه القيم مطلقا وعادة ما تكون قيمتين فقط (1,0) مثال للتفرقة بين التماضي و الرقمي : الرقمي مثل اللمبات العاديّة (OFF-ON) فقط أما التماضي مثل اللمبات التي تقبل التحكم بشدة الإضاءة .

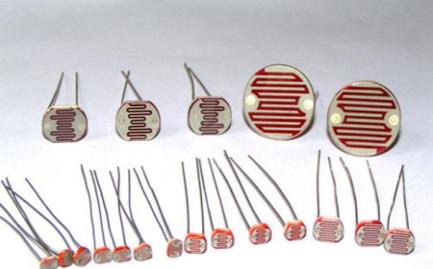
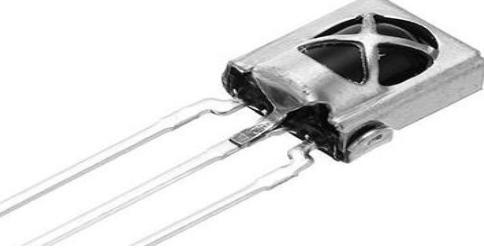
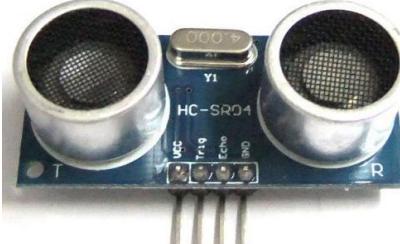
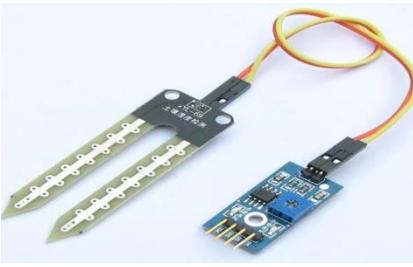
الحساسات والموديولات المستخدمة في التحكم بالأردوينو

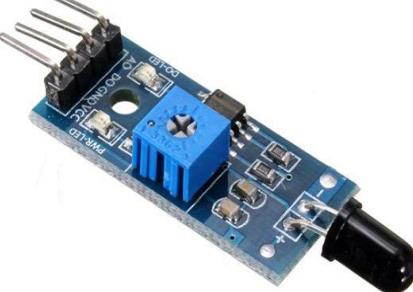
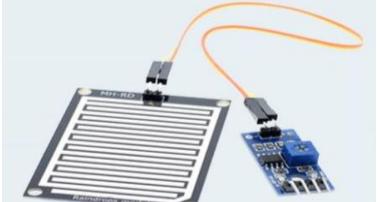
أولاً : الحساسات :

الحساس : هو جهاز يحول المقادير الفيزيائية إلى مقادير كهربية من (حرارة - ضغط - إضاءة) إلى (جهد - تيار - مقاومة) وتنقسم الحساسات إلى حساسات تناظرية وحساسات رقمية .

وتأتي الحساسات المستخدمة في الأردوينو على شكلين - الأول في صورة منفردة مثل حساس الحرارة LM35 والمقاومة الضوئية LDR والصورة الثانية يأتي داخل لوحة إلكترونية مزود بها دائرة تكبير وتغذية مناسبة لتشغيل الحساس والشكل (6) يوضح مجموعة من الحساسات المستخدمة مع لوحة الأردوينو .

الشكل	اسم الحساس ووصفه	م
	حساس الحرارة : يستخدم الترانزistor DS18B20 بحيث يوفر قراءة رقمية عن طريق استخدام مخرج واحد فقط	1
	حساس اللمس : Touch sensor حساس اللمس في العمل هي نفس طريقة المفتاح العادي فعندما تقوم بالضغط على حساس اللمس ، فانت تقوم بأخلاق الدائرة الكهربائية ، سامحاً للتيار بالتدفق وعندما تقوم برفع الضغط عن حساس اللمس ، فانت تقوم بفتح الدائرة الكهربائية مما يؤدي الى وقف تدفق التيار الكهربائي	2
	حساس تدفق سريان الماء : Water flow sensor حساس تدفق السوائل هو جهاز يستخدم لقياس معدل التدفق أو كمية التحرك من السائل و التي تمر من خلال أنبوبة أو ماسورة .	3
	حساس المجال المغناطيسي Linear Magnetic Hall Sensor هذا الحساس هو حساس تناظري يعطي إشارة على شكل فولت تتغير بتغير قوة المجال المغناطيسي المحيط و عند توصيله بلوحة الأردوينو يمكن قياس هذا الفولت .	4

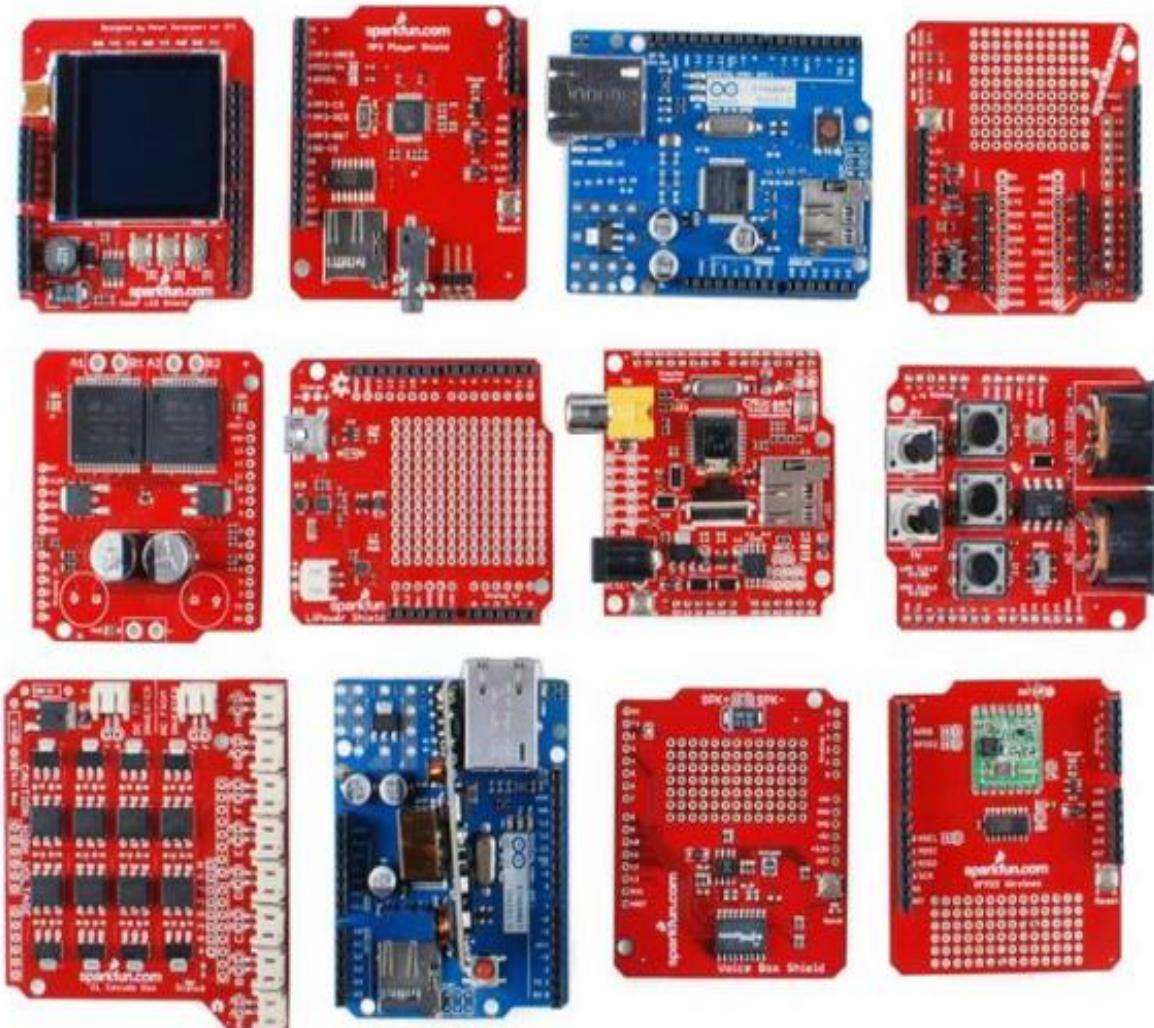
الشكل	اسم الحساس ووصفه	م
	<p>حساس الضوء (Light-dependent resistor)</p> <p>المقاومة الضوئية هي عبارة عن مقاومة تتغير قيمتها اعتماداً على مقدار الضوء المسلط عليها ، فكلما زاد مقدار الضوء كلما قلت المقاومة والعكس بالعكس صحيح ، تغير المقاومة الضوئية مفيدة جداً في كثير من الأجهزة والتطبيقات التي تعتمد على الضوء.</p>	5
	<p>حساس الحركة (PIR motion sensors)</p> <p>حساس الحركة هو في الأساس عبارة عن جهاز قادر على حساب الأشعة تحت الحمراء . فعندما يتم تشغيل الحساس للحركة فإنه يحسب مقدار الأشعة تحت الحمراء المحيطة به، وعندما يحدث تغير بمقدار الأشعة تحت الحمراء فإنه يبعث إشارة كهربائية إلى الأردوينو على سبيل المثال ، يستخدم حساس الحركة للكشف عن أي حركة تمت في محيط الحساس</p>	6
	<p>حساس الأشعة تحت الحمراء (IR sensor)</p> <p>يستخدم هذا الحساس في التحكم عن بعد بأجهزة معينة وهو يحتوي على باعث للأشعة تحت الحمراء ليقوم بإرسال الإشارات ، وبالتالي يمكننا استخدام هذه الإشارات كإشارة إدخال للمتحكم للأردوينو .</p>	7
	<p>حساس الموجات الصوتية (Ultrasonic Sensor HC-SR04)</p> <p>يمكن استخدام هذه الحساسات في التطبيقات الصناعية مثل استخدامها في الإنسان الآلي لتحديد المسافة بينه وبين الحاجز من حوله، أيضاً يتم استخدامها في التطبيقات الطبيعية مثل أجهزة السونار وأجهزة الأشعة فوق صوتية.</p>	8
	<p>حساس قياس رطوبة التربة: Soil Moisture</p> <p>حساس قياس الرطوبة Moisture sensor هو ببساطة يسمح بمعرفة حالة التربة من حيث الرطوبة أو الجفاف حول الحساس ، وهو بذلك يستخدم في المساعدة في سقي الأشجار والزهور في الحديقة من دون تتدخل الإنسان.</p>	9

الشكل	اسم الحساس ووصفه	م
	<p>حساس الصوت</p> <p>الحساسات الصوتية هي التي تعمل على استشعار الصوت والصوت عبارة عن حركة الجزيئات عامة والهواء خاصة. والحساس يستخدم لتعرف على أي أصوات في الجوار أو بقرب الحساس</p>	10
	<p>حساس الغازات: MQ2 Gas Sensor</p> <p>هو عبارة عن حساس يقوم بالكشف عن الغازات المحيطة به وهذا الحساس له قدرة عالية على قياس تركيز الغازات القابلة للاشتعال مثل غاز الميثان و البروبان .</p>	11
	<p>حساس الالوان: TCS3200 Color Sensor</p> <p>حساس الالون هو حساس يستطيع التمييز بين الالوان المختلفة ، و يستطيع ان يحول شده الالوان الى ترددات مختلفة تعبر عن شده و نوعية اللون.</p>	12
	<p>حساس اللهب: Flame Sensor</p> <p>حساس أو مستشعر اللهب ، فهو يعتمد على التقاط الطول الموجي للضوء و المتولد في الأشعة تحت الحمراء التي يطلقها لهب النار.</p> <p>و يعد هذا الحساس مثالياً في تطبيقات اكتشاف الحرائق و يتميز بوجود مخرج رقمي و آخر تناظري إلى جانب توافد مقاومة متغيرة لضبط حساسيته.</p>	13
	<p>حساس المطر: Rain Sensor</p> <p>يشعر هذا الحساس بكمية المياه المتساقطة عليه وبالتالي يزيد خرج الحساس كلما زادت كمية تدفق المياه عليه</p>	

شكل (6) يوضح مجموعة من الحساسات المستخدمة مع لوحة الأردوينو

ثانياً : المديولات

وهي بشكل أساسى الواح دوائر إلكترونية مسبقة البناء يتم تركيبها أعلى الواح الأردوينو لتزويدها بامكانيات إضافية مثل التحكم بالمحركات، الاتصال بالإنترنت، السماح بالاتصال الهاتفي وإرسال الرسائل عن طريق شبكة المحمول، أو الاتصال اللاسلكي، التحكم في شاشات LCD، وغير ذلك الكثير. والشكل (7) يوضح مجموعة من الموديلات المستخدمة مع لوحة الأردوينو



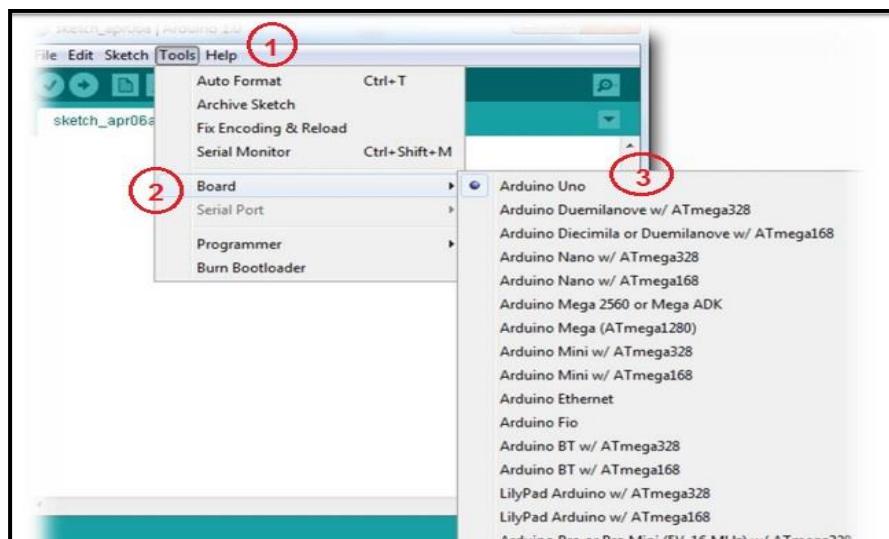
شكل (7) يوضح مجموعة من الموديلات المستخدمة مع لوحة الأردوينو

يبرمج لوحات الأردوينو.	المخرج التعليمي (2)
نقل الملف التنفيذي على لوحة الأردوينو وفقاً للتطبيق المطلوب	معيار الأداء (3)
مرفق 5	أدلة التعليم
	معلومات إثرائية

بعد كتابة البرنامج (ال코드 البرمجي) في Arduino IED تأتي مرحلة تحويل هذا الكود من لغة البرمجة C++ أو لغة C إلى ملف تنفيذي بالنظام السداسي عشر لنقله إلى المتحكم الموجودة بالأردوينو أو المتحكم الموجودة في برنامج المحاكاة لتنفيذ البرنامج ويتم ذلك من خلال الخطوات التالية :

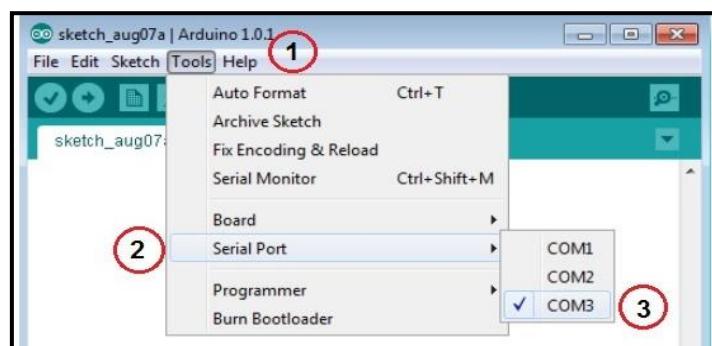
أولاً : تجهيز بيئة Arduino IED

1- في البداية يجب علينا اختيار نوع لوحة الأردوينو المراد تنفيذ المشروع عليها وغالباً ما تستخدم بوردة Arduino Uno والشكل (9) يوضح ذلك .



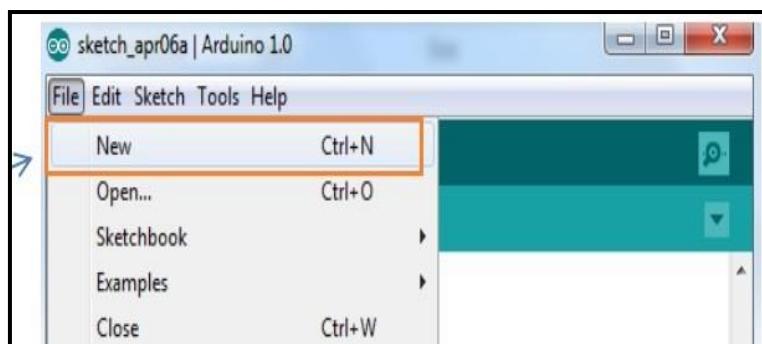
شكل (9) يوضح خطوات اختيار نوع بورده الأردوينو

2- الخطوة التالية هي اختيار منفذ التوصيل بلوحة الأردوينو من قائمة Tools-Serial Port



شكل (10) يوضح اختيار منفذ التوصيل بلوحة الأردوينو

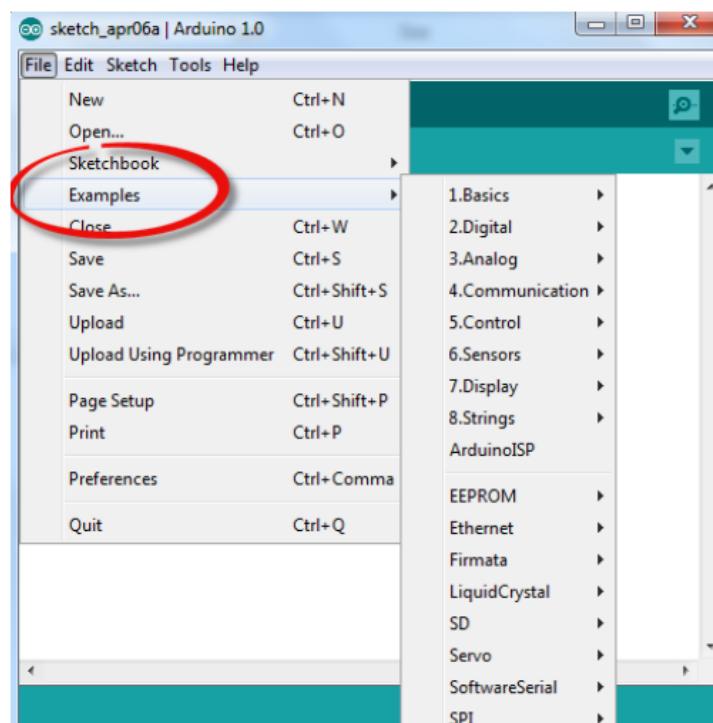
3- نستطيع البدء في كتابة البرنامج وذلك عن طريق اختيار **NEW** من قائمة **File** والشكل (11) يوضح ذلك



الشكل (11) يوضح خطوات اختيار صفحة جديدة لكتابة البرنامج



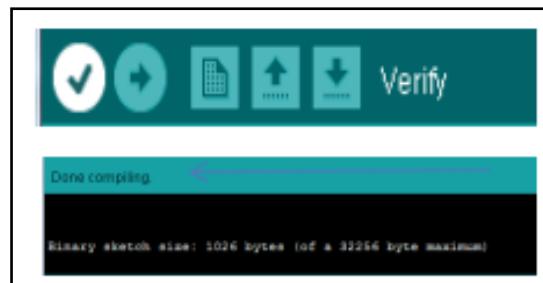
4- يوجد مجموعة من الامثلة البرمجية الجاهزة توفرها البيئة التطويرية للأردوينو والتي تستطيع الوصول إليها من خلال قائمة **Examples** الموجودة في قائمة **File** الرئيسية كما في الشكل (12)



شكل (12) يوضح خطوات اختيار الامثلة البرمجية الجاهزة

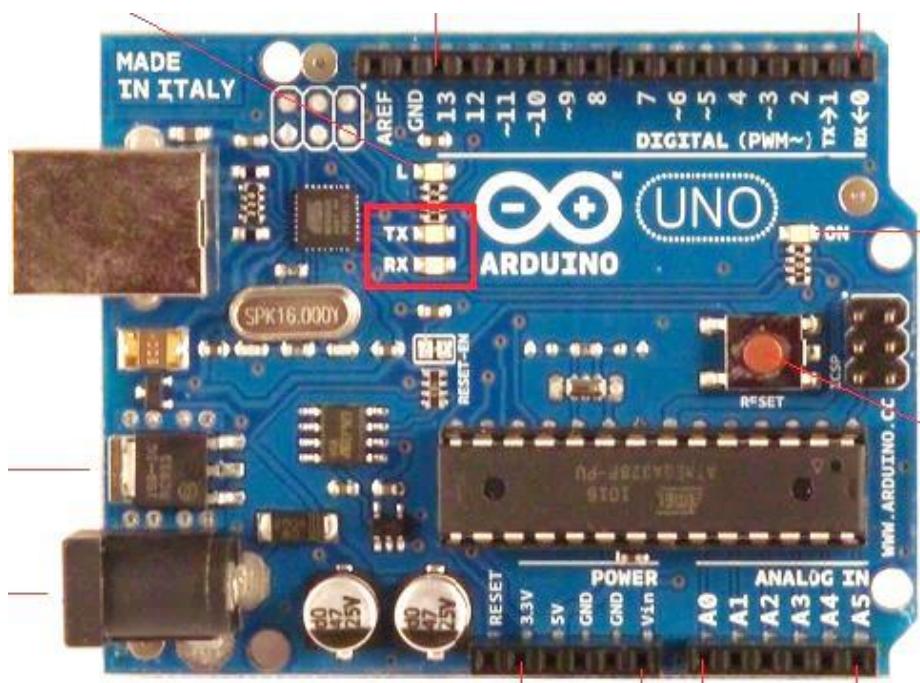
ثانياً : نقل الملف التنفيذي على لوحة الأردوينو:

- 1- بعد أن تنتهي من كتابة الكود البرمجي - اضغط على زر تأكيد Verify في شريط الاوامر السريعة في أعلى IDE ثم انتظر حتى تظهر رسالة في الاسفل تخبرك بأن البرنامج قد انتهي من تجهيز الكود ليتم رفعه على بوردة الأردوينو والشكل (13) يوضح ذلك .



الشكل (13)

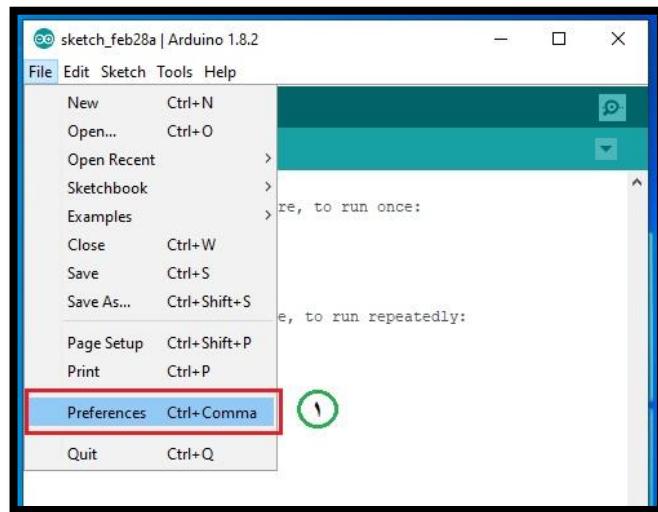
- 2- تأكد أن كابل الأردوينو متصل بالحاسوب ثم قم بالضغط على زر رفع Upload وذلك حتى يتم بدأ عملية تحميل البرنامج إلى المتحكم الدقيقة وانتظر عدة ثواني ستلاحظ عندها أن الـ leds الموجودة على البوردة (مكتوبة بجانبها TX/RX) بدأت تضي بسرعة عالية ثم توقف قليل وهذه الإضاءة تعني أن البوردة بدأت تستقبل بيانات البرنامج الذي قمنا بكتابته وبذلك أصبحت البوردة جهازه للعمل والشكل (14) يوضح ذلك .



الشكل (14) يوضح خطوات Upload

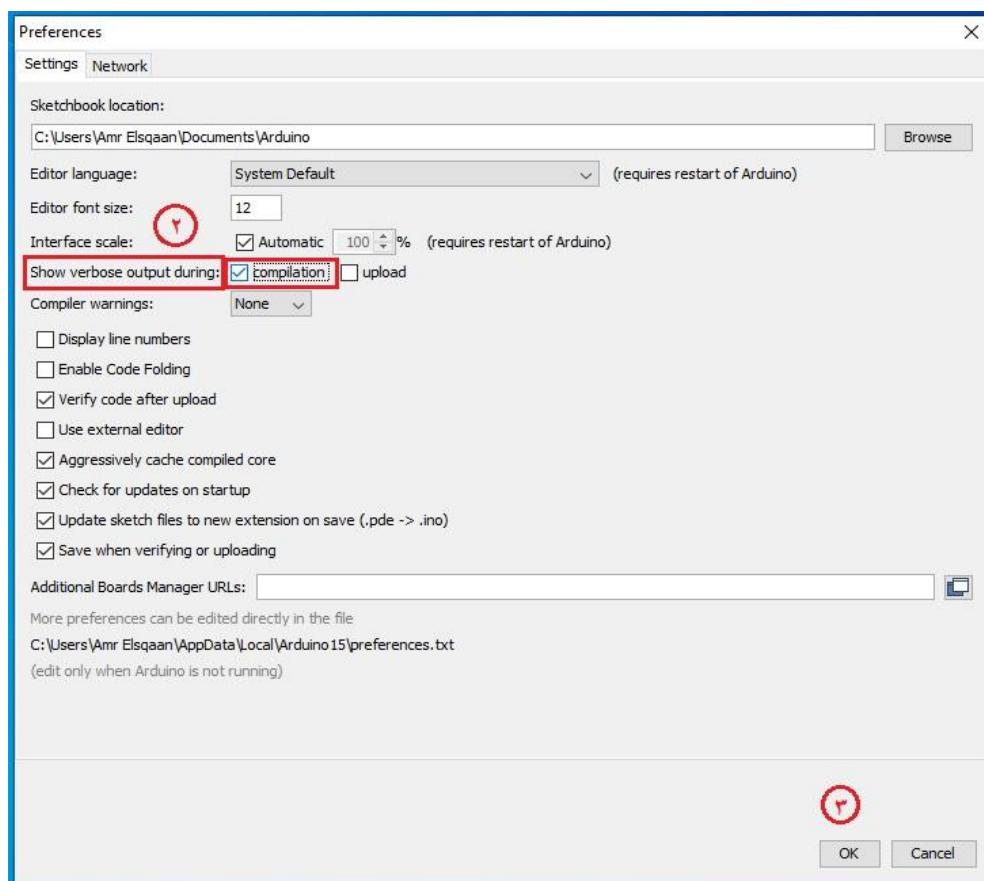
ثالث : نقل الملف التنفيذي على لوحة الأردوينو في برنامج المحاكاة بروتس

- 1- بعد الانتهاء من كتابة البرنامج في البيئة التطويرية وتصحيحه اذهب إلى قائمة ملف (File) واختر الخيار preferences الشكل (15) يوضح ذلك .



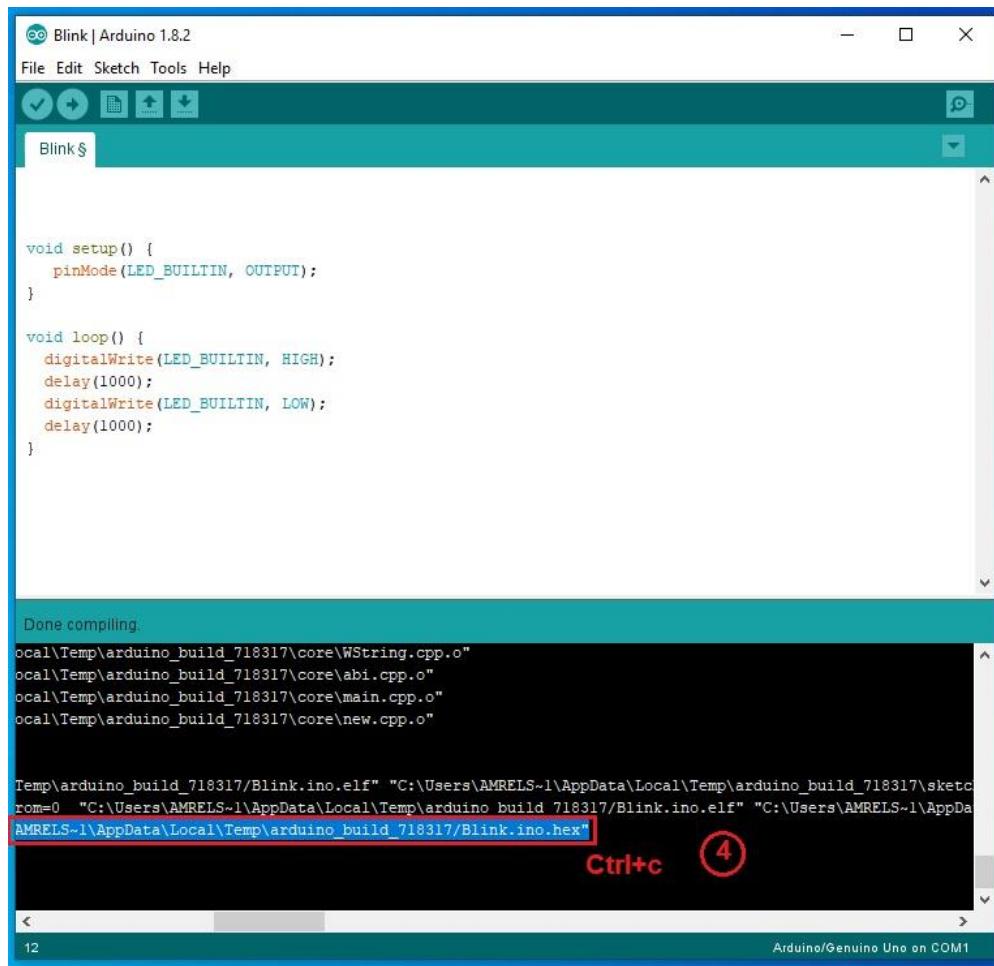
الشكل (15)

- 2- عند Show verbose output during compilation ضع علامة صح على اختيار compilation ثم اضغط Ok الشكل (16) يوضح ذلك .

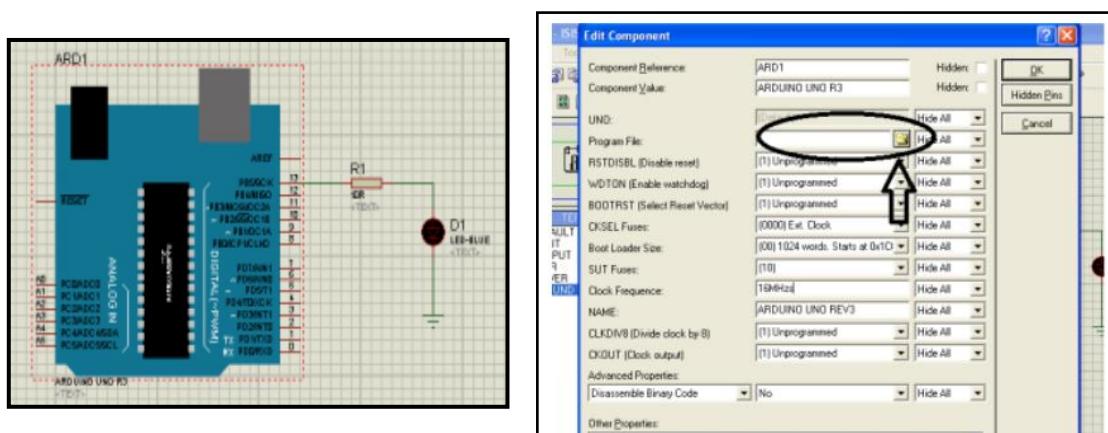


الشكل (16)

3- سنلاحظ ظهور شاشة سوداء أسفل البرنامج لكتابة التبيهات والاخطاء البرمجية و سوف نلاحظ مسار ملف الـ hex ناتج عملية Compile . ننسخ مسار الملف ومن ثم قم بالضغط على زر Control +C من لوحة المفاتيح



4- بعد ذلك نضغط على المتحكم في بوردة الأردوينو ببرنامج البروتس فتظهر الواجهة التالية ونلصق مسار ملف hex لينتقل البرنامج الى المتحكم وتصبح جاهزة للعمل والشكل (17) يوضح ذلك .



الشكل (17) يوضح خطوات رفع ملف hex لمتحكم الأردوينو ببرنامج البروتس

ينفذ منظومة تحكم تعمل بالأردوينو باستخدام برامج المحاكاة	المخرج التعليمي (1)
يكتب برنامج بلغة الأردوينو وفقاً للتطبيق المطلوب . يختبر منظومة التحكم وفقاً لمخطط الدائرة المعطاة	معيار الأداء (2) معيار الأداء (3)
مرفق 2 - مرفق 3	أدلة التعليم
	مجموع من الفيديوهات التي تتناول برمجة الأردوينو

البرنامج (الكود البرمجي) :

الكود البرمجي : هي نصوص مكتوبة تم كتابتها من قبل مبرمجين لتقديم برمجيات معينة ، وهذه النصوص يطلق عليها لغة البرمجة وهي عبارة عن توجيهات وتعليمات يفهمها المتحكم الدقيق ليقوم بتنفيذها .

والمتحكم الدقيق لا يفهم لغة البرمجة بشكل مباشر ، فهو لا يفهم إلا لغة واحدة وهي اللغة الثانية **Binary** ، لذلك عادة ما يتم ترجمة لغات البرمجة إلى اللغة الثانية عبر برنامج يسمى **Compiler** .

وأساسيات البرمجة تكاد تكون مشتركة في أغلب اللغات على سبيل المثال (الثوابت - المتغيرات - حلقات loops - الجمل الشرطية - الدوال ...) وسوف نتناول تلك الأساسية والتي سوف نحتاجها للتعامل مع برمجة الأردوينو .

التركيب البنياني للبرنامج (الكود البرمجي) في الأردوينو :

```
// Example_2_Blinking_with_Switch
const int ledPin = 13;
const int buttonPin = 2;
int val;

void setup ()
{
  pinMode(ledPin, OUTPUT);
  pinMode(buttonPin, INPUT);
}

void loop()
{
  val = digitalRead(buttonPin);
  if (val == HIGH)
  {
    digitalWrite(ledPin, HIGH);
    delay(1000);
    digitalWrite(ledPin, LOW);
    delay(1000);
  }
  else {digitalWrite(ledPin, LOW); } }
```

المرحلة الأولى: تعرف المتغيرات و الثوابت

المرحلة الثانية: تعرف و تحديد المدخلات و المخارج

المرحلة الثالثة: كتابة اوامر البرنامج الرئيسية

الشكل (18)

المرحلة الاولى : في هذه المنطقة من بنية البرنامج يتم تعريف الثوابت والمتغيرات العامة أما تعريف المتغيرات المحلية فيتم تعريفها في المرحلة الثالثة (سوف يتم تناول أنواع المتغيرات بالتفصيل) كذلك يمكن في هذه المنطقة كتابة التعليقات (الملاحظات) على البرنامج ويقوم بكتابتها المبرمج بهدف التسهيل على من يتعامل مع البرنامج بعد ذلك ومن التعليقات أو الملاحظات التي تكتب على سبيل المثال الهدف من البرنامج شرح الكود البرمجي أو شرح احد الاسطرا البرمجية ...

ويكتب التعليق بشكل معين حتى يفهم Compiler أن هذا النص مجرد ملاحظات وليس أمر برمجي والشكل (19) يوضح صور كتابة التعليقات والجدير بالذكر ان التعليقات تكتب في أي جزء في البرنامج وليس شرطا أن تكون في المرحلة الاولى فقط ويمكن أن تكتب التعليقات باللغة الإنجليزية أو العربية .



الشكل (19)

المرحلة الثانية : تبدء هذه المرحلة بجملة `Void setup()` يأتي بعدها قوسين متعرجين يتم ما بين القوسين تعريف وتحديد المدخل والمخرج للوحة الأردوينو وكذلك كتابة الأوامر أو الاسطرا البرمجية التي يتم تفيذها مرة واحدة فقط أثناء عمل البرنامج والشكل (20) يوضح ذلك .



الشكل (20)

المرحلة الثالثة : تبدء هذه المرحلة بجملة `Void loop ()` يأتي بعدها قوسين متعرجين يتم ما بين القوسين كتابة أوامر البرنامج الرئيسية والتي تتكرر طوال فترة تشغيل البرنامج .

الاخطاء البرمجية:

يمكن تقسيم الأخطاء البرمجية إلى ثلاثة أنواع :

- ☒ أخطاء قبل تنفيذ البرنامج ويكتشفها المترجم (Compiler) وهي الأخطاء الناتجة من قيام المبرمج بكتابة قواعد اللغة بطريقة خاطئة . مثل الفاصلة (;) بدلا من الفاصلة (;) في نهاية السطر البرمجي او يكتب كلمة محجوزة في اللغة بطريقة خاطئة مثل كتابة نوع البيانات `Int` بدلا من `int` .
- ☒ أخطاء تحدث أثناء تنفيذ البرنامج ولا يمكن اكتشافها عن طريق المترجم (Compiler) . مثل تعريف متغير من النوع `int` يقوم باستقبال رقم صحيح من المستخدم الا ان المستخدم يقوم بإدخال رقم عشري بالخطأ . وهذه الأخطاء يجب على المبرمج عمل معالجة لها .
- ☒ أخطاء تحدث بعد التنفيذ البرنامج وتسمى بالأخطاء المنطقية او بمعنى اخر هو خطأ في نتيجة او مخرجات البرنامج . يتم اكتشافها بعد التنفيذ عند عمل `test` للبرنامج لا يمكن اكتشافها عن طريق المترجم (Compiler) مثل حساب مساحة مربع بطريقة خاطئة .

التحكم في إضاءة led		اسم التطبيق :
رقم التطبيق :	زمن التطبيق :	الادوات المستخدمة :
1	4- أسلاك توصيل 5- مقاومة 100 او姆 6- دايدود ضوئي LED 7- جهاز آفوميتر	1- جهاز كمبيوتر 2- لوحة اختبار Breadboard 3- لوحة Arduino Uno

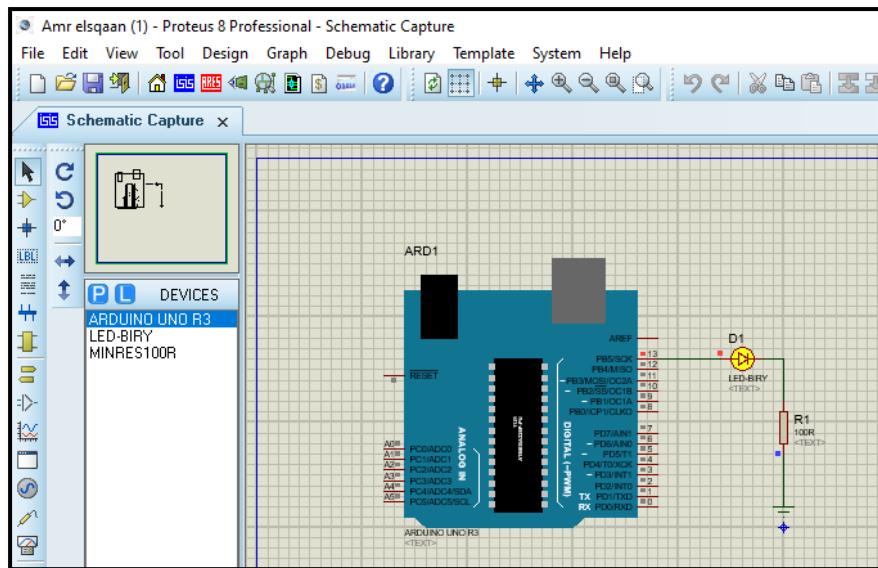
الهدف من التطبيق :

تطبيق ما تم دراسته من تجهيز بيئة IED ، ونقل الملف التنفيذي على لوحة الأردوينو ، والتركيب البنياني للبرنامج وطريقة كتابته .

المطلوب من التطبيق : إضاءة وإطفاء موحد ضوئي لعدد من المرات



أ- المخطط باستخدام برنامج المحاكاة : Proteus



شكل (21)

1- افتح برنامج Proteus وأحضر كلا من لوحة الأردوينو أنو - موحد ضوئي LED - مقاومة كربونية من مكتبة العناصر

2- أحضر الأرضي وقم بتوصيل الدائرة كما هو موضح بالشكل (21).

ب- كتابة الكود البرمجي لتشغيل الدائرة باستخدام برنامج Arduino IED

```

1 void setup()
2 {
3     pinMode(13, OUTPUT);
4 }
5
6 void loop()
7 {
8     digitalWrite(13, HIGH);
9     delay(1000); // Wait for 1000 millisecond(s)
10    digitalWrite(13, LOW);
11    delay(1000); // Wait for 1000 millisecond(s)
12 }
```

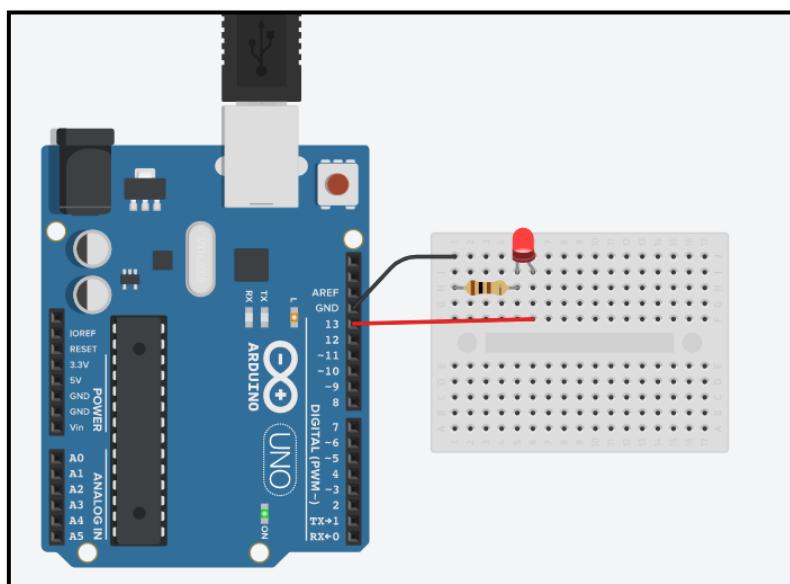
شكل (22)

شرح الكود :

الوصف	م
نستدعي دالة الإعدادات	1
فتح قوس دالة الإعدادات	2
تعريف الطرف 13 بأنه خرج	3

الوصف	م
غلق قوس دالة الاعدادات	4
نستدعي دالة حلقة البرنامج الالاتهائية	6
فتح قوس دالة حلقة البرنامج	7
أضاءه LED	8
الانتظار لمدة ثانية	9
غلق إضاءة LED	10
الانتظار لمدة ثانية	11
غلق قوس دالة حلقة البرنامج	12

ج - توصيل لوحة الأردوينو بعد برمجتها مع لوحة الاختبار : breadboard



شكل (23)

في التطبيق السابق . عند كتابتك الكود البرمجي له غالباً ما قمت بخطأ برمجي حدد مع معلمك ما نوع الخطأ البرمجي

تمرين (1)

باستخدام برنامج المحاكاة :

- أضف عدد 3 موحدات ضوئية على المخارج (12 و 11 و 10) ثم عدل الكود بحيث يضئ الموحد الضوئي على المخرج 13 ثم يطفأ ليضيء الموحد الضوئي على المخرج 12 ثم يطفأ وهكذا ..
- بعد تنفيذ التمرين والتأكد من سلامة الكود البرمجي قم بتعديل الأزمنة من 1 ثانية إلى 500 ملي ثانية ثم 250 ملي ثانية وفي كل مرة عدل الكود

(الحل في دليل حل التمارين بنهاية الوحدة)

المتغيرات : Variable

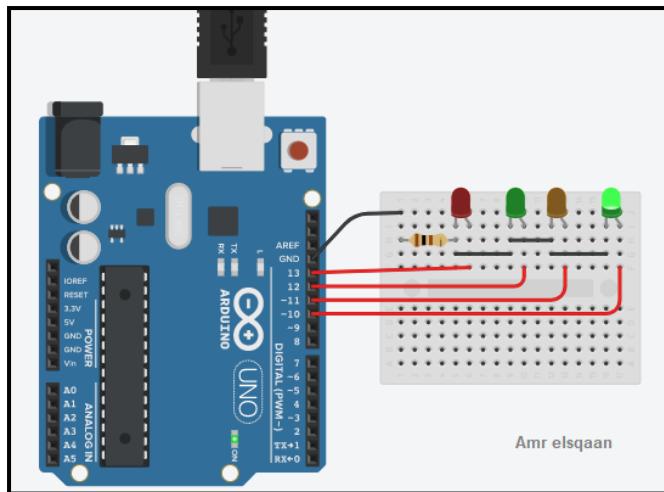
المتغيرات هي عبارة عن حاويات لها حجم معين تقوم ب تخزين البيانات، و تعد من أساسيات البرمجة ولا يمكن ل البرنامج أن يعمل من دونها، وت تكون من عدة أنواع لكل نوع حجم مخصص له في الذاكرة و لا يمكن أن يتجاوز هذا الحجم والجدول التالي يوضح أنواع المتغيرات في برمجة الأردوينو .

م	اسم المتغير	الوصف
1	Boolean	<p>يمكن لهذا النوع من المتغيرات الاحتفاظ بواحدة من قيمتين فقط و هما <code>true</code> أو <code>false</code>. يستخدم هذا النوع من المتغيرات لحفظ نتائج العمليات المنطقية. يحتاج هذا المتغير إلى بait واحد من الذاكرة. مثال</p> <p><code>boolean result = true;</code></p>
2	Char	<p>يمكن لهذا النوع من المتغيرات الاحتفاظ بحرف واحد. ويحتاج هذا النوع من المتغيرات إلى بait واحد من الذاكرة . مثال</p> <p><code>char letter = 'A';</code></p>
3	Byte	<p>يمكن لهذا النوع من المتغيرات خزن بait واحد من الأرقام الموجبة. أي انه يمكن تخزين أي قيمة تتراوح من 0 لغاية 255. يقوم هذا المتغير بجز بait واحد من الذاكرة. مثال</p> <p><code>byte m = 180;</code></p>
4	int	<p>يمكن لهذا النوع من المتغيرات خزن الأرقام الموجبة و السالبة. و يختلف حجم هذا المتغير من لوحة أردوينو إلى آخر فمثلا على لوحة Arduino Due يكون حجم المتغير من هذا النوع 2 بait (16 بت) يتم حجز احدها للإشارة فيبقى 15 بت. ويعتبر هذا النوع من المتغيرات الأكثر استخداماً في برماج الأردوينو. مثال .</p> <p><code>int counter = 15;</code></p>
5	Word	<p>يقوم هذا المتغير بجز 2 بait من الذاكرة في الأردوينو Uno و ATMEGA و 4 بait من الذاكرة في الأردوينو Due و Zero. يمكن خزن أرقام موجبة فقط في هذا النوع من المتغيرات. مثال</p> <p><code>word level = 800;</code></p>
6	Long	<p>يقوم هذا النوع من المتغيرات بجز 4 بait من الذاكرة، يستخدم احد البتات للإشارة و 31 بت لخزن القيمة. مثال.</p> <p><code>long value = 4588642;</code></p>

الوصف	اسم المتغير	م
يقوم هذا النوع من المتغيرات بحجز 2 بait من الذاكرة يستخدم احد البتات فيها للإشارة. مثال . short tlength = 58	Short	7
يمكن لهذا النوع من المتغيرات خزن أرقام تحتوي على فاصلة عشرية. أي انه يمكن استخدامه مع الأرقام غير الصحيحة و يقوم هذا النوع من المتغيرات بحجز 4 bait من الذاكرة. مثال	Float	8
float pi = 3.14		
يتطابق هذا النوع من المتغيرات مع الـ float في الأردوينو Uno و ATMEGA في حين يكون اكثـر دقة في الأردوينو Due لكونه يحجز 8 bait من الذاكرة فيها.	Double	9

والآن وبعد تنفيذ التمارين (1) وتغيير الأزمنة من 1 ثانية إلى 500 ملي ثانية . كم تعديل قمت به في الاسطر البرمجية ؟ هل تذكر كم المجهود في تعديل الكود لتغيير زمن التأخير ; **delay (500) ;** الحل في استخدام المتغيرات وفيما يلي أعد كتابة الكود البرمجي باستخدام المتغيرات .

☒ توصيل لوحة الأردوينو بعد برمجتها مع لوحة الاختبار breadboard وكتابة الكود البرمجي :



➤ في السطر (1) :

- تم وضع متغير من نوع int أسمه d وتم وضع قيمة 250 له .
- وبدلا من وضع قيمة للامر delay يوضع المتغير d بدلا من القيمة .
- في كل مرة نريد نغير قيمة delay نغير في قيمة المتغير d فقط .

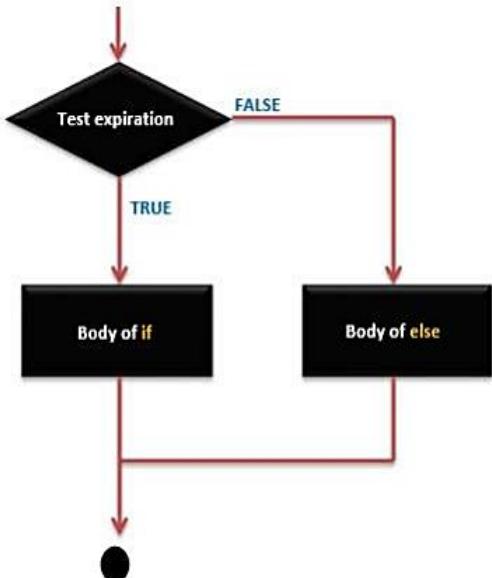
```

1 int d=250;
2
3 void setup()
4 {
5   pinMode(13, OUTPUT);
6   pinMode(12, OUTPUT);
7   pinMode(11, OUTPUT);
8   pinMode(10, OUTPUT);
9 }
10
11 void loop()
12 {
13   digitalWrite(13, HIGH);
14   delay (d);
15   digitalWrite(13, LOW);
16   delay (d);
17   digitalWrite(12, HIGH);
18   delay (d);
19   digitalWrite(12, LOW);
20   delay (d);
21   digitalWrite(11, HIGH);
22   delay (d);
23   digitalWrite(11, LOW);
24   delay (d);
25   digitalWrite(10, HIGH);
26   delay (d);
27   digitalWrite(10, LOW);
28   delay (d);
29 }
```

الشروط : Conditions

تعتبر العبارات الشرطية في البرنامج من الامور الاساسية في البرمجة وتمتلك لغة Arduino C نوعين من العبارات الشرطية هما بنية (if-else) وبنية (switch- case)

أ- بنية (if-else) :

<pre>if (expression) { Block of statements; } else { Block of statements; }</pre>	<p>مثال :</p> <pre>int A = 5 ; int B = 9 ; Void setup () { } Void loop () {</pre>
	<p>1 → <code>if (A > B)</code> <code>{</code> <code> A++;</code> <code>}</code></p> <p>2 → <code>else</code> <code>{</code> <code> B -= A;</code> <code>}</code></p> <p>1- اذا تحقق الشرط بعد جملة <code>if</code> : - سوف يتم تنفيذ ما بين الاقواس <code>{ } </code> التي تلي <code>if</code> 2- اذا لم يتحقق الشرط بعد جملة <code>if</code> : - سوف يتم تنفيذ ما بين الاقواس <code>{ } </code> التي تلي جملة <code>else</code></p>

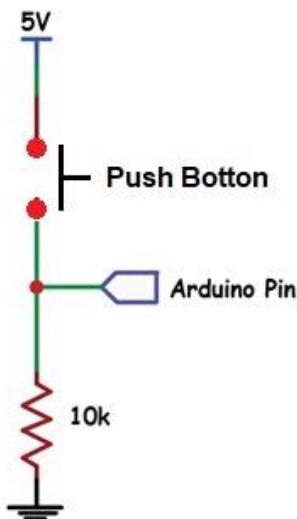
<p>إضاءة led ليعمل فقط عند ضغط مفتاح من نوع Push button</p>	<p>اسم التطبيق : _____</p>
<p>رقم التطبيق : 2</p>	<p>زمن التطبيق : _____</p>
<p>6- مقاومة 560Ω 7- دايدود ضوئي LED 8- جهاز آفوميتر 9- مفتاح Push button</p>	<p>1- جهاز كمبيوتر 2- لوحة اختبار Breadboard 3- لوحة Arduino Uno 4- مقاومة $10k\Omega$ 5- أسلاك توصيل</p> <p>الادوات المستخدمة :</p>

الهدف من التطبيق :

تطبيق ما تم دراسته بجملة (if) بالإضافة إلى استخدام مفتاح Push button وهو من أشهر المفاتيح المستخدمة في الأردوينو كذلك استخدام أحد الأطراف الرقمية كمدخل .

تمهيد : طرق توصيل مفتاح Push button بالأردوينو :

هناك طريقتان لتوصيل مفتاح Push button إلى لوحة الأردوينو و هما :

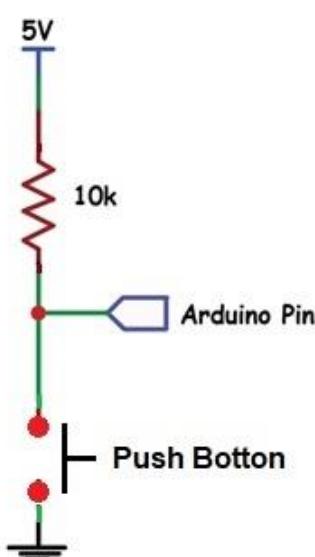


عند الضغط على المفتاح يمر 5 فولت إلى الأردوينو

Pull Down Resistor

1- مقاومة الخفض Pull down Resistor

في هذه الطريقة من توصيل المفتاح . عند الضغط على المفتاح يصل إلى دخل الأردوينو 5 فولت ليتعرف الأردوينو على انه "1" منطقي ، أما في حالة تحرير المفتاح (عدم الضغط عليه) فسوف يصل الأرضي إلى مدخل الأردوينو ليتعرف عليه أنه "0" منطقي . وتوضع المقاومة k 10 حتى لا يحدث Short عند الضغط على المفتاح .



عند الضغط على المفتاح يصل صفر فولت إلى مدخل الأردوينو

Pull up Resistor

2- مقاومة الرفع Pull up Resistor

في هذه الطريقة من توصيل المفتاح . عند الضغط على المفتاح يصل إلى دخل الأردوينو صفر فولت ليتعرف الأردوينو على انه "0" منطقي ، أما في حالة تحرير المفتاح (عدم الضغط عليه) فسوف يصل 5 فولت إلى مدخل الأردوينو ليتعرف عليه أنه "1" منطقي .

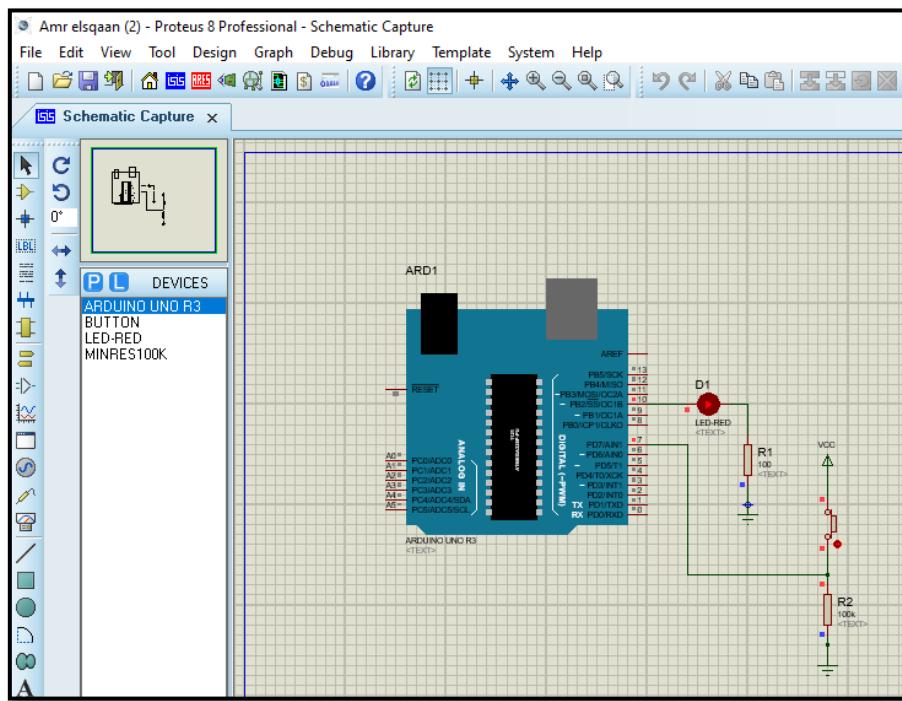
الجدير بالذكر أنه يمكن الاستغناء عن توصيل المقاومة وتوصيل المفتاح مباشرة بشرط استخدام الكود البرمجي التالي :

PinMode(10,INPUT_PULLUP);

بدلا من :

PinMode(10,INPUT);

أ- المخطط باستخدام برنامج المحاكاة : Proteus



الشكل (24)

- 1- افتح برنامج Proteus وأحضر كلا من لوحةarduino uno - موحد ضوئي LED - مقاومة كريونية 100 أوم - مقاومة 100k - مفتاح من مكتبة العناصر
 - 2- أحضر الأرضي وقم بتوصيل الدائرة كما هو موضح بالشكل (24).

بـ. كتابة الكود البرمجي لتشغيل الدائرة باستخدام برنامج Arduino IED

شرح الكود :

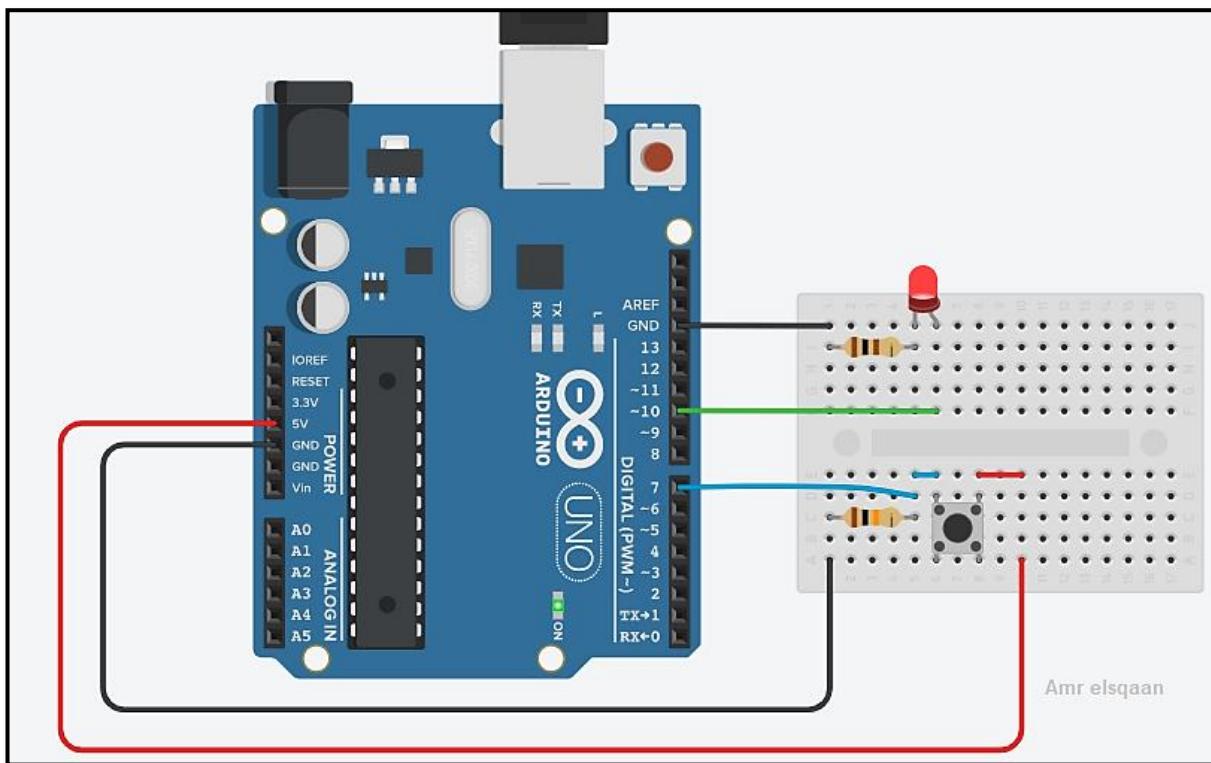
```
1 void setup()
2 {
3     pinMode(10, OUTPUT);
4     pinMode(7, INPUT);
5 }
6
7 void loop()
8 {
9     if(digitalRead(7)==HIGH)
10    {
11        digitalWrite(10, HIGH);
12        delay(1000);
13        digitalWrite(10, LOW);
14        delay(1000);
15    }
16    else
17        digitalWrite(10, LOW);
18 }
```

الوصف	م
نستدعى دالة الإعدادات	1
تعريف الطرف 10 على انه خرج	3
تعريف الطرف 7 على أنه دخل	4
نستدعى دالة حلقه البرنامج اللانهائيه	7
استخدام جملة IF إذا الدخل 7 = HIGH نفذ التالي	9
انتظر ثانية	10
أضاء LED	11
انتظر ثانية	12
أغلق LED	13

تابع شرح الكود :

الوصف	م
انتظر ثانية	14
أغلق قوس جملة IF	15
إذا لم يتحقق شرط IF	16
أغلق أضاءه LED	17

ج- توصيل لوحة الأردوينو بعد برمجتها مع لوحة الاختبار breadboard :



تمرين (2)

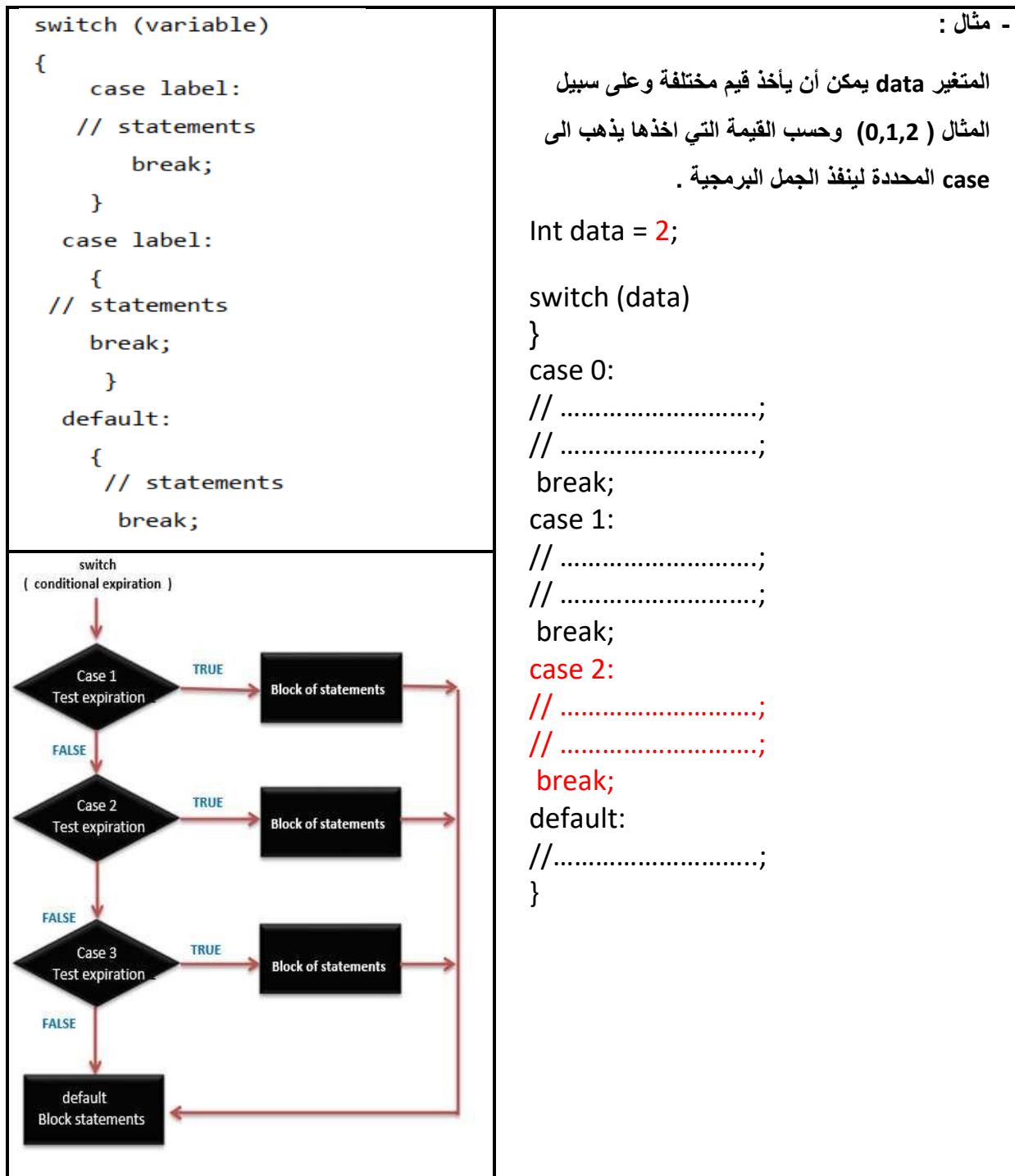
٦- باستخدام برنامج المحاكاة ولوحة الاردوينو :

1- اجري التعديل المناسب على التطبيق السابق ليصبح دائرة المفتاح تعمل بنوع مقاومة الرفع Pull up Resistor ثم عدل الكود بحيث يضئ LED مباشرة وعند الضغط على المفتاح لا يعمل LED ثم اشرح الكود الذي قمت بتعديله

الحل في دليل حل التمارين بنهاية الوحدة)

ب- بنية (switch- case)

على غرار عبارات if ، يتحكم switch ... case في تدفق البرامج ، وهي مجموعة عبارات شرطية (case) ويفارن القيمة عند كل (case) مع المتغير في (switch) ويتم التتحقق من الشروط وقت التنفيذ فإذا لم يتحقق الشرط الاول ينتقل الى (case) الثانية فإذا لم يتحقق الشرط الثاني ينتقل الى (case) الثالثة حتى اخيرا يصل الى الشرط الذى يتحقق وذا تحقق واحد من (case) سوف ينفذ ما في داخلها ويهمل البقية وإذا لم ينفذ أي واحد منها سوف يتجه لينفذ ما في داخل (default) .



يأتي الامر في صورتين كما يلي : tone الصيغة العامة للأمر :

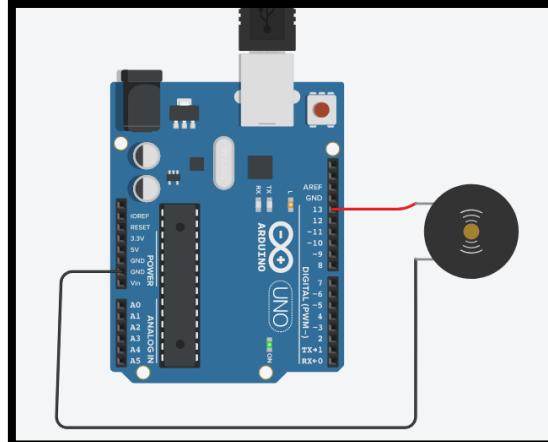
Tone (10,400); // يعمل على اصدار صوت من المنفذ 10 بتردد 400 هيرتز noTone(10); // يعمل على ايقاف النغمة على المنفذ 10	1
Tone(10,400,500); // يمثل الرقم الثالث فترة تشغيل النغمة وتكون بال ملي ثانية	2

اصدار صوت باستخدام الامر tone	اسم التطبيق :
3 رقم التطبيق : 5- جهاز أفوميتر Push button مفتاح BUZZER سماعة 7	زمن التطبيق : 1- جهاز كمبيوتر 2- لوحة اختبار Breadboard 3- لوحة Arduino Uno 4- أسلاك توصيل
	الادوات المستخدمة :

الهدف من التطبيق :

استخدام الامر **tone** لتوليد النغمات حسب التردد كذلك استخدام أحد الأطراف الرقمية كمدخل .

أ- توصيل لوحة الأردوينو بعد برمجتها مع لوحة الاختبار breadboard :



شرح الكود :

```

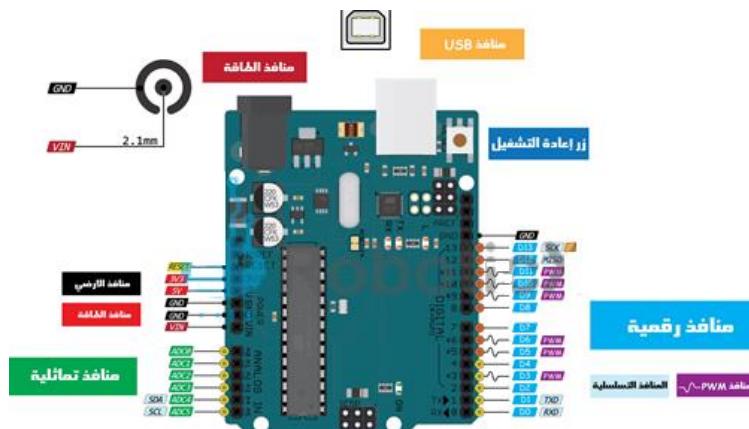
1 int ls=13;
2
3 void setup()
4 {
5
6   tone( ls,250,500);
7
8
9 void loop()
10{
11}

```

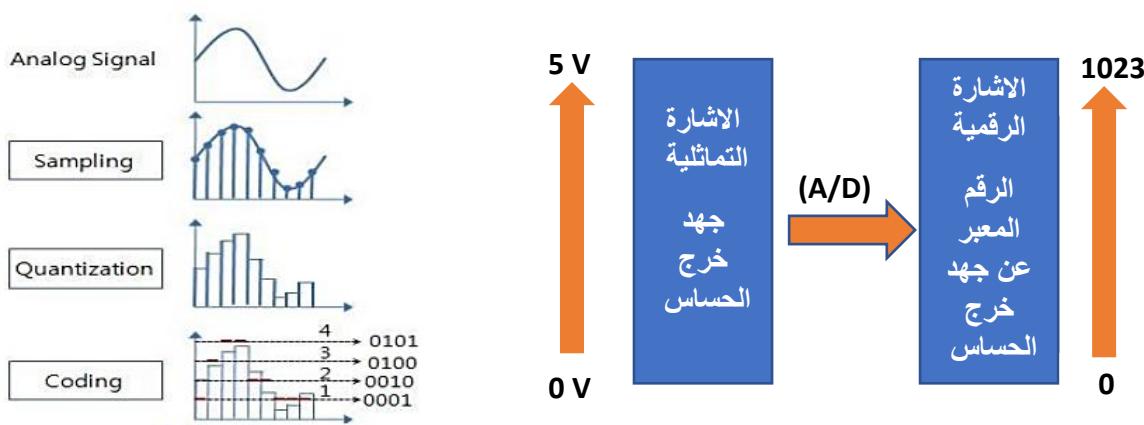
الوصف	م
أنشى متغير نوع INT واسمه LS وضع له قيمة 13	1
استدعى دالة الاعدادات	3
استخدم أمر tone لمنفذ 13 بتردد 250 لفترة زمنية 500 ملي ثانية	4
أغلق قوس دالة الاعدادات	7

المدخلات التماضية Analog Inputs

يوجد 6 منافذ دخل تماضية ومحفظة من A0 إلى A5 بشكل افتراضي ونستطيع هذه المدخلات قياس جهد من 0 إلى 5 فولت ولكي يفهم الأردوينو الإشارة التماضية نقوم باستدعاء دالة مهمة وهي **analogRead(pin)** ويتم وضع رقم الداللة A5 to A0 حسب المدخل المستخدم لتحويل الإشارة التماضية إلى إشارة رقمية .



و ترجع أهمية استخدام المدخلات التماضية إلى أن حواسنا كبشر (السمع - البصر- اللمس- الشم) لا تتعامل إلا مع الإشارات التماضية وبالتالي فمعظم الحساسات تحول الكمية الفيزيائية (حرارة - ضوء- صوت - .. الخ) إلى جهد او مقاومة لذا يوجد في المتحكم Atmega ليقوم بتحويل المدخلات التماضية من تماثلي إلى رقمي (A/D) ليقوم بتحويل الجهد التماضي القائم من الحساس والمعبر عن القيمة الفيزيائية (صوت - ضوء- حرارة - .. الخ) إلى اشاره رقمية عبارة عن رقم بحيث يناظر جهد 5 فولت (وهو أقصى جهد يتعامل معه الأردوينو) رقم 1023 (وهو أقصى سعة تخزينية لـ A/D وهي $1024 = 2^{10}$ أي من 0 إلى 1023) ، فلو فرضنا على سبيل المثال أن حساس للحرارة متصل بالمدخل A0 قام بتحويل درجة الحرارة فأعطى جهد 5 فولت فيقوم المحول التماضي إلى رقمي (A/D) بتحويل 5 فولت المعبرة عن درجة الحرارة إلى رقم 1023 ، فلو فرضنا أن درجة الحرارة انخفضت ليعطي الحساس جهد 3 فولت فكم يكون القيمة الرقمية المناظرة ؟ بحسبية بسيطة تكون 613.8 ، وبذلك تكون حولنا الإشارة التماضية إلى إشارة رقمية يستطيع المتحكم التعامل معها والشكل التالي يوضح مراحل التحويل (A/D) .



التحكم في اضاءة LED عن طريق مستشعر لشدة الاضاءة LDR		اسم التطبيق : ____
4	رقم التطبيق : ____	زمن التطبيق : ____
5- جهاز آفوميتر LDR -6 LED -7 - مقاومة كربونية 10K,220	1- جهاز كمبيوتر 2- لوحة اختبار Breadboard 3- لوحة Arduino Uno 4- أسلاك توصيل	الادوات المستخدمة : ____

الهدف من التطبيق :

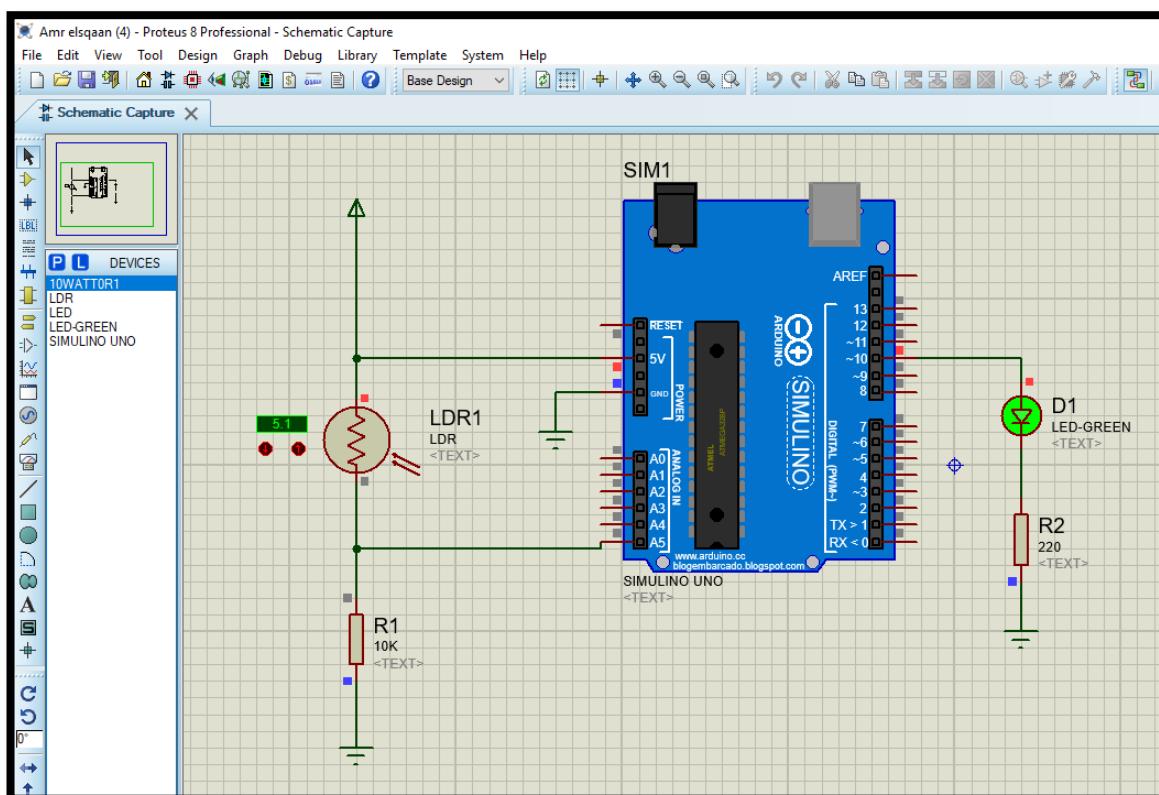
- 1- يهدف التطبيق الى التدريب على استخدام المداخل التماضية للوحة الأردوينو
- 2- استخدام المقاومة الضوئية Sensor LDR مع لوحة الأردوينو لتحكم في أضاءه LED

تمهيد :



المقاومة الضوئية LDR هي عبارة عن عنصر الكتروني يحتوى على مادة شبه موصلة حساسة للضوء وتكون قيمة هذه المقاومة بين طرفيها كبيرة جدا في الظلام التام وتقى تدريجا كلما سلط عليها الضوء بحيث تتناسب قيمة المقاومة عكسيا مع شدة الضوء الساقط على المقاومة .

أ- المخطط باستخدام برنامج المحاكاة : Proteus

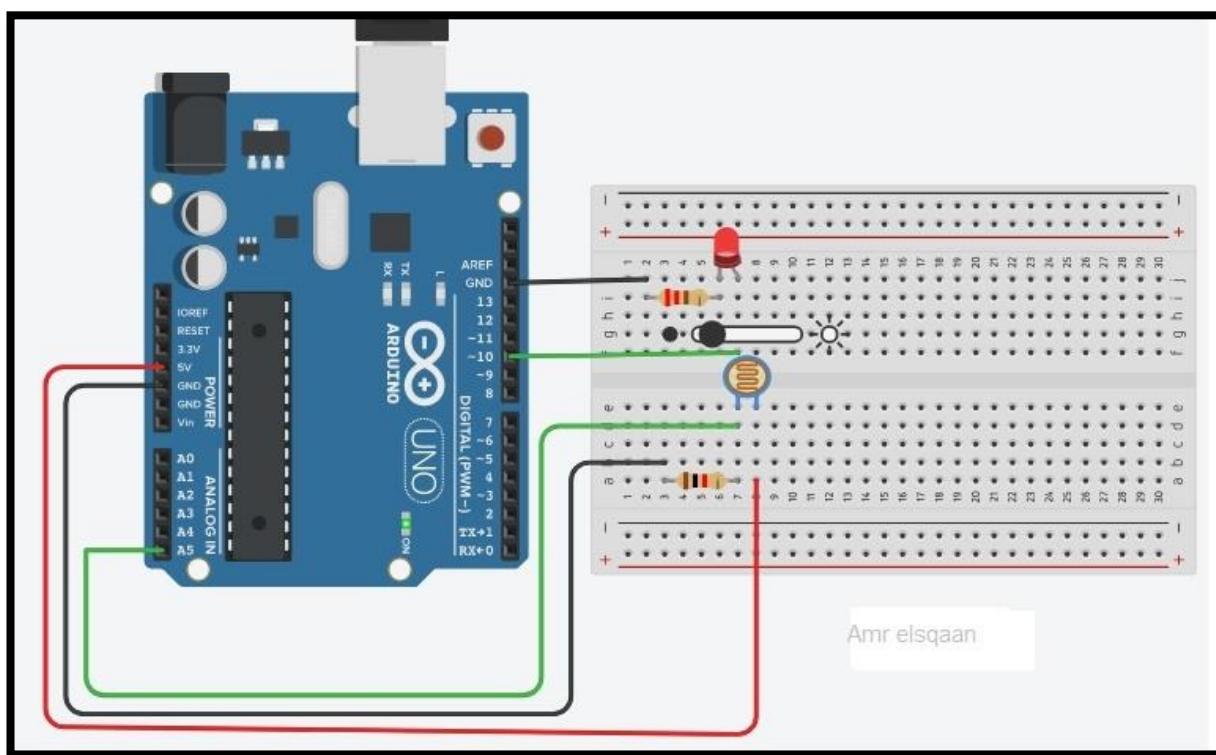


بـ. كتابة الكود البرمجي لتشغيل الدائرة باستخدام برنامج Arduino IED

```
1 int LED =10;
2 int LDR = A5;
3 int SensorReading =0 ;
4
5 void setup()
6 {
7 pinMode(LED,OUTPUT);
8
9 }
10
11 void loop()
12 {
13 SensorReading = analogRead(LDR);
14 if(SensorReading < 300 ){
15
16     digitalWrite (LED,HIGH);
17 }
18 else  digitalWrite (LED,LOW);
19 delay (1000);
20 }
```

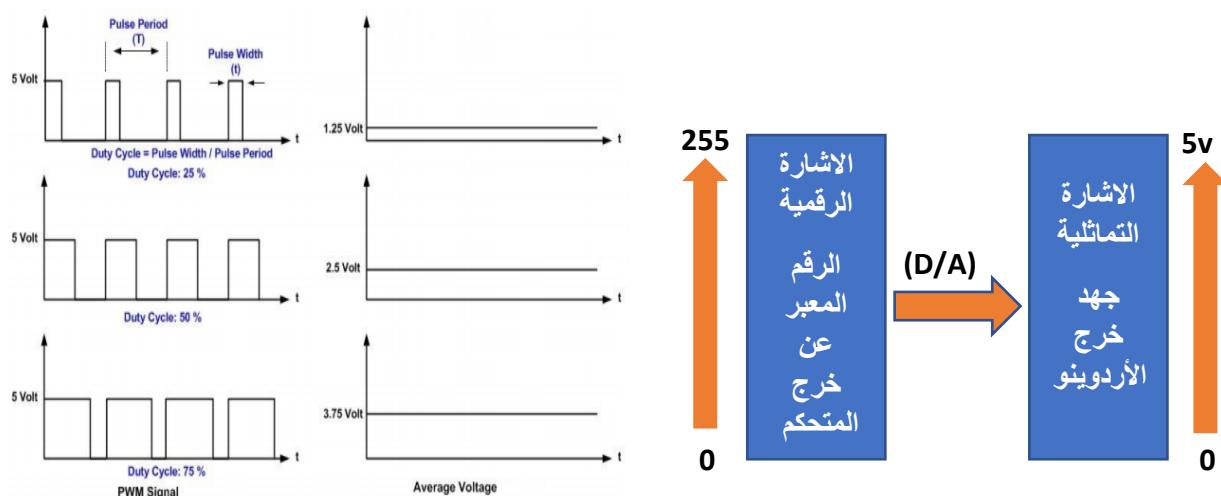
الوصف	م
أنشئ متغير واعطى له اسم LED وقيمة 10	1
أنشئ متغير واعطى له اسم LDR وقيمة A5	2
أنشئ متغير واعطى له اسم Sen.. وقيمة 0	3
أجعل المتغير LED والذي يمثل الطرف 10 كخرج	7
اقرأ قيمة الحساس على المدخل LDR وضعها في المتغير SensorReading	13
جملة if إذا كانت قيمة المتغير أقل من 300 نفذ ما يلي	14
أضئ LED	16
إذا لم يتحقق الشرط أطفأ LED	18
انتظر ثانية	13

ج - توصيل لوحة الأردوينو بعد برمجتها مع لوحة الاختبار breadboard



المخارج التنازلية Analog Outputs

بوردة Arduino UNO بها 6 منافذ لهم هذه العالمة (~) يمكن استخدامهم كمخرج للإشارات \rightarrow **outputs analog** أو مدخلات و مخارج للإشارات الرقمية **digital** وهذه المنافذ هي (11,10,9,6,5,3) . وهذه المنافذ مزودة بخاصية تقوم بتعديل عرض النسبة و تسمى بـ **(PWM)** **Modulation Width Pulse** (فرق جهد متغير) بواسطة إشارة رقمية ويتم ذلك عن طريق التحكم في زمن تشغيل الموجة (عرض الموجة) فإذا كان فرق الجهد على هيئة موجة مربعة قيمتها تتغير من 0V to 5V وكانت الفترة التي يكون الجهد فيها 5V جهد التشغيل تمثل ربع الدورة الواحدة 25% ، وكانت هذه الدورة تتكرر بنفس القيمة سيكون عندها متوسط الجهد الناتج عبارة عن ربع الجهد الكلي $5V \times 0.25 = 1.25V$ $(1/4) * 5$: وهكذا لو كان 5V جهد التشغيل يمثل نصف الموجة 50% سيكون الجهد الناتج يمثل نصف الجهد الكلي $5V \times 0.5 = 2.5V$ $(1/2) * 5$: وهكذا يمكننا التحكم في الجهد الناتج من الأردوينو كما هو موضح .



وبالتالي إذا أردنا الحصول على أي قيمة **analog** فإننا نقوم بتعديل عرض النسبة **Width Pulse** **Pulse Width** ويتم ذلك برمجياً باستخدام الامر **analogWrite(pin,value);** حيث يكتب مكان **pin** رقم منفذ الخرج المستعمل في الدائرة، ونكتب مكان **value** قيمة عرض النسبة وهي تتراوح من 0:255 .

وفي حالة استعمال المدخلات والمخارج التماضية هناك دالة تستخدم بكثرة بدلاً من أن نقوم بالحسابات السابقة وهي **map(value, from low, to high, from low, to high)**

value <> نكتب فيها قراءة المدخل التماضي - **Sensor** .
from low,to high <> أقل قيمة وأعلى قيمة للـ **sensor** .
from low,to high <> أقل قيمة وأعلى قيمة للخرج (المصباح مثلاً).

التحكم في شدة إضاءة LED عن طريق مستشعر لشدة الإضاءة LDR		اسم التطبيق :
5	رقم التطبيق :	زمن التطبيق :
-5 جهاز كمبيوتر LDR -6 LED -7 مقاومة كربونية 10K -8	1- لوحة اختبار Breadboard 2- لوحة Arduino Uno 3- أسلاك توصيل	الادوات المستخدمة :

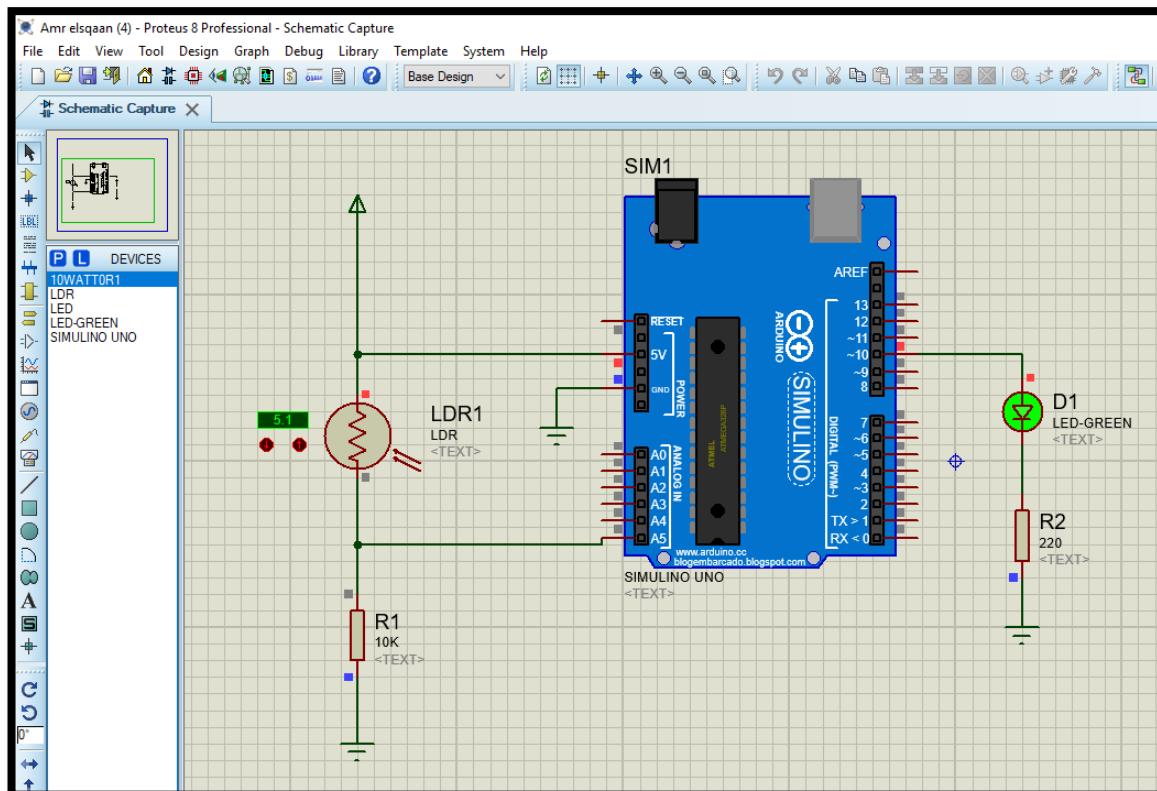
الهدف من التطبيق :

- 1- يهدف التطبيق الى التدريب على استخدام المدخل والمخرج التماضية للوحة الأردوينو
- 2- استخدام المقاومة الضوئية Sensor LDR مع لوحة الأردوينو لتحكم في أضاءه LED

تمهيد :

تعتمد فكرة التطبيق على التحكم في شدة إضاءة LED عن طريق الضوء الساقط على المقاومة الضوئية LDR بحيث كلما قل الضوء الساقط على المقاومة الضوئية زاد شدة الضوء المنبعث من LED والعكس كذلك .

أ- المخطط باستخدام برنامج المحاكاة : Proteus



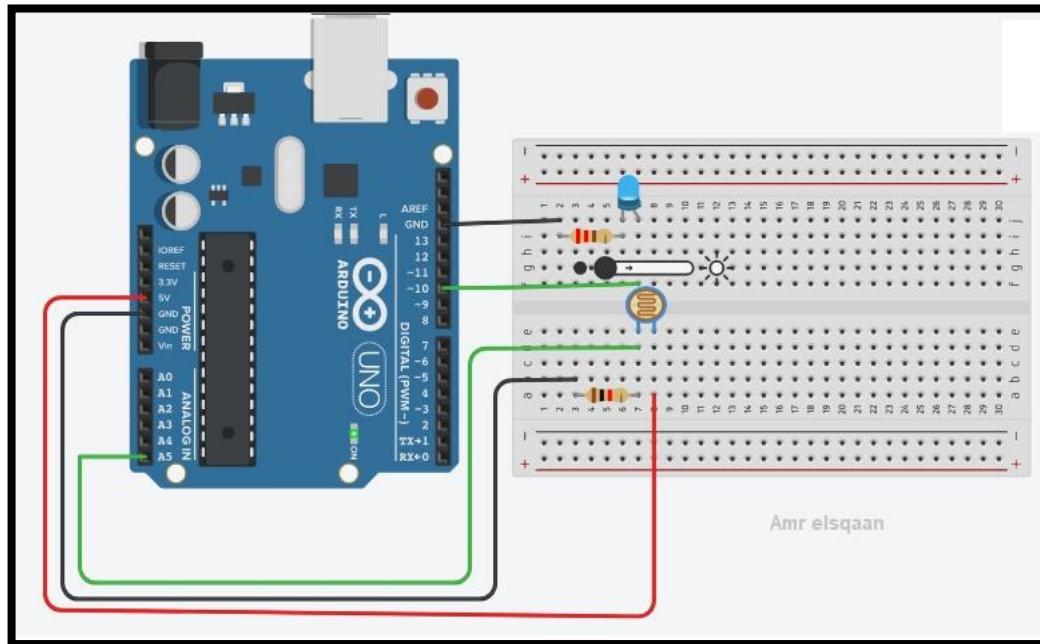
ب - كتابة الكود البرمجي لتشغيل الدائرة باستخدام برنامج Arduino IED

```

1 int LED =10;
2 int LDR = A5;
3 int SensorReading =0 ;
4 int valMap = 0;
5
6 void setup()
7 {
8 pinMode (LED,OUTPUT);
9
10 }
11
12 void loop()
13 {
14 SensorReading = analogRead(LDR);
15 valMap = map(SensorReading ,0,800,255,0);
16 analogWrite (LED,valMap);
17 }
18

```

ج- توصيل لوحة الأردوينو بعد برمجتها مع لوحة الاختبار



شرح الكود :

الوصف	م
أنشئ متغير واعطي له اسم LED وقيمة 10	1
أنشئ متغير واعطي له اسم LDR وقيمة A5	2
أنشئ متغير واعطي له اسم SensorReading وقيمة 0	3
أنشئ متغير واعطي له اسم valMap وقيمة 0	4
أجعل المتغير LED والذي يمثل الطرف 10 كخرج	8
نستدعي دالة حلقة البرنامج الالهانية	12
فتح قوس دالة حلقة البرنامج	13
اقرأ قيمة الحساس وضع القيمة في المتغير SensorReading	14
استخدم الدالة map لحساب قراءة الحساس وضع نتيجة الحسابات في المتغير ValMap	15
أضئ LED بالقيمة المخزنـة في المتغير ValMap	16
غلق قوس دالة حلقة البرنامج	17

عزيزي المتدرب:

تركيزك في التدريب يزيد من قدراتك المهارـية ويفـيك من المخـاطر .



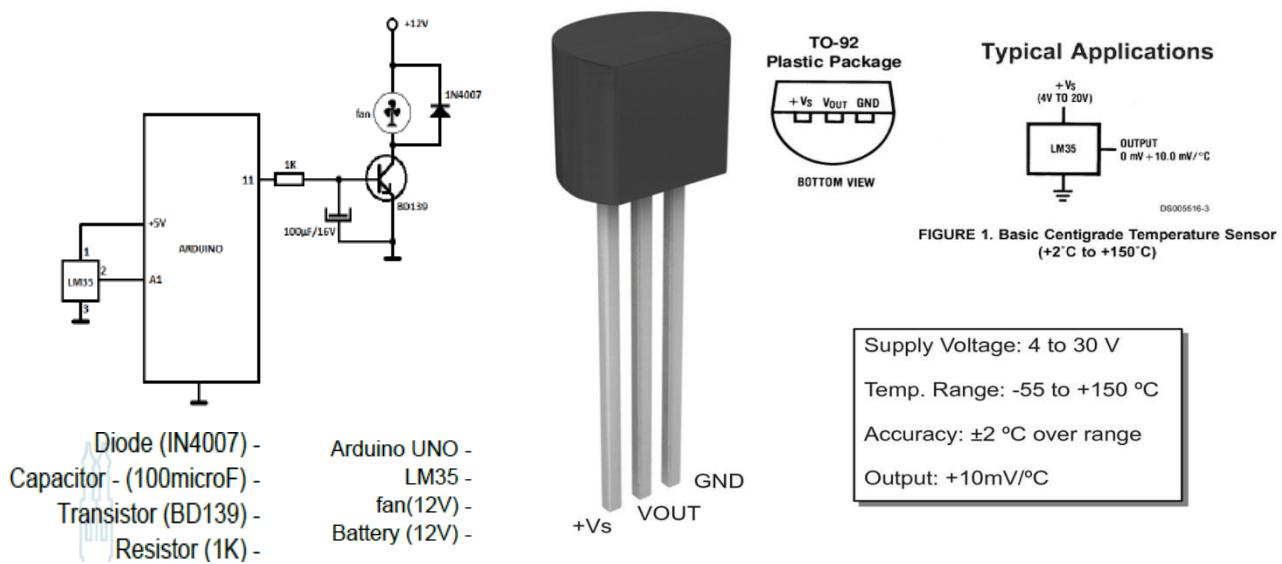
التحكم في درجة حرارة غرفة عن طريق حساس حرارة		اسم التطبيق :
6	رقم التطبيق :	زمن التطبيق :
5- جهاز آفوميتر 6- حساس حرارة LM35 7- LED	1- جهاز كمبيوتر 2- لوحة اختبار Breadboard 3- لوحة Arduino Uno 4- أسلاك توصيل	الادوات المستخدمة :

الهدف من التطبيق :

- 1- يهدف التطبيق الى التدريب على استخدام المداخل والمخارج التماضية للوحة الأردوينو
- 2- استخدام حساس الحرارة LM35 مع لوحة الأردوينو لتحكم سرعة مروحة .

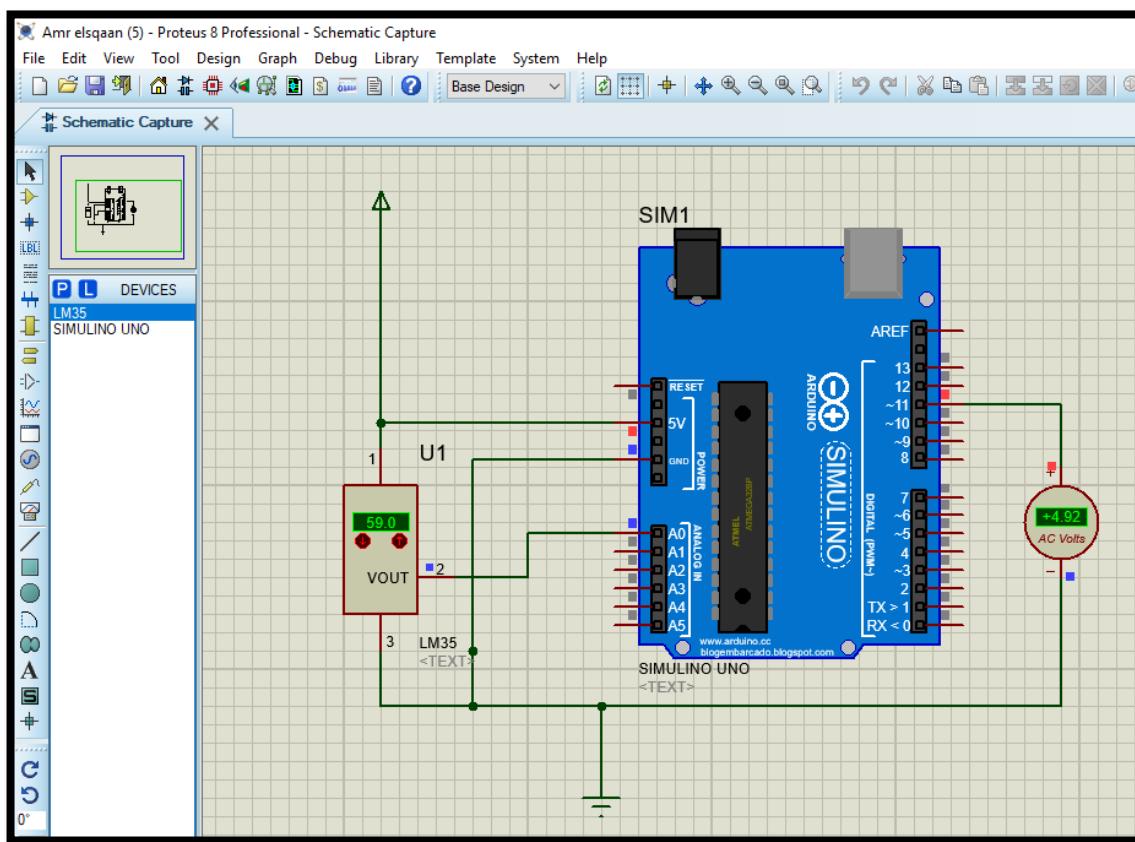
تمهيد :

تعتمد فكرة التطبيق على التحكم في حرارة غرفة وذلك باستخدام مروحة تدور بسرعة أعلى كلما ارتفعت درجة حرارة الغرفة . وفي هذا المثال سوف نستبدل المروحة بآفوميتر لقياس الجهد المتغير ونلاحظ أنه كلما أعطي الحساس درجة حرارة أعلى ارتفعت قراءة الآفوميتر حتى يصل قراءة الآفوميتر الى 5 فولت عند درجة حرارة 60 درجة مئوية .
والجدير بالذكر أن هذا ال sensor عبارة عن ترانزستور حساسيته عالية لدرجة الحرارة , فكلما زادت درجة الحرارة كل ما زادت توصيليته (علاقة طردية) وعن طريق ال Datasheet الخاصة به نجد أن كل زيادة في درجة الحرارة بمقدار 1°C يقابلها زيادة في فرق الجهد عليه بمقدار 100mV ولحساس الحرارة LM35 sensor ثلات أطراف كما هو موضح بالشكل (25) مع ملاحظة إن الوجه المقابل لك هو الوجه المسطح وليس الدائري .



الشكل (25)

أ- المخطط باستخدام برنامج المحاكاة : Proteus



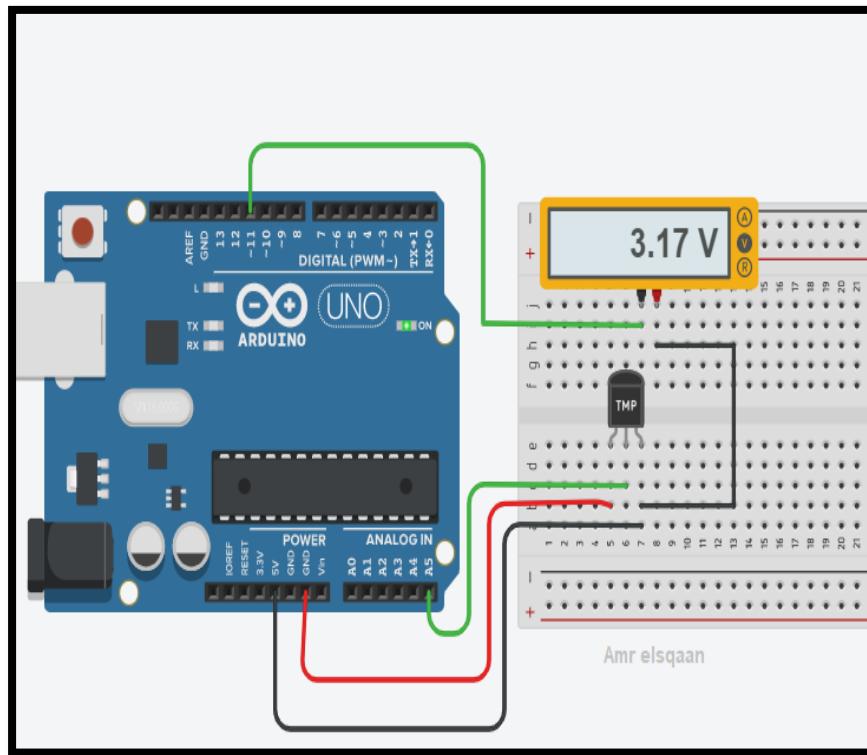
ب- كتابة الكود البرمجي لتشغيل الدائرة باستخدام برنامج Arduino IED

```

1 int fan =11;
2 int tempSensor = A0;
3 int fanSpeed = 0;
4 float level,volt,temp;
5 void setup()
6 {
7   pinMode(fan, OUTPUT);
8 }
9
10 void loop()
11 {
12   level=analogRead(tempSensor);
13   volt=level*(5.00/1024);
14   temp=volt*100;
15   if(temp>25 & temp<60)
16   {
17     fanSpeed = map(temp,25,60,0,255);
18   }
19   analogWrite (fan,fanSpeed);
20 }
21

```

ج - توصيل لوحة الأردوينو بعد برمجتها مع لوحة الاختبار breadboard



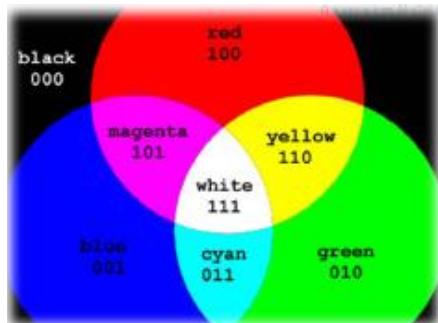
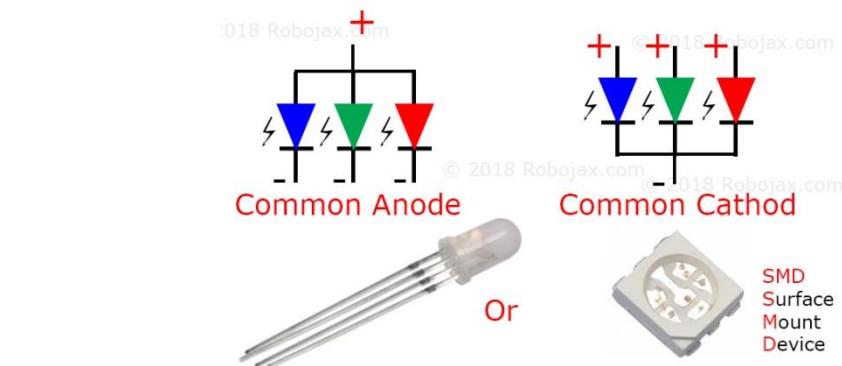
التحكم في درجات اللون لـ RGB LED		اسم التطبيق :
رقم التطبيق :	زمن التطبيق :	
7	1- جهاز كمبيوتر 2- لوحة اختبار Breadboard 3- لوحة Arduino Uno 4- أدوات المستخدمة	
5- جهاز آفوميتر 6- EGB LED 7- عدد 3 مقاومات كربونية 100 أوم 8- عدد 3 مقاومات متغير 10 K		

الهدف من التطبيق :

- 1- يهدف التطبيق إلى التدريب على استخدام المداخل والمخارج التماضية للوحة الأردوينو
- 2- استخدام **RGB LED** مع لوحة الأردوينو للتحكم بلون الإضاءة .
- 3- توصيل المقاومات المتغيرة مع لوحة الأردوينو .

تمهيد :

RGB LED هو عبارة عن ثلاثة موحدات ضوئية في عنصر واحد بحجم الموحد الضوئي العادي **LED 5mm** ولها أربع أطراف لكل لون طرف والطرف الرابع لمصدر الجهد أو الأرضي حسب نوعه كما هو موضح **Diodes** بالشكل (26)



سنقوم باستخدام ثلاثة مقاومات متغيرة للتحكم في شدة

اصناعه كل لون في RGB على حدة باستخدام PWM

وبالتالي نحصل على ألوان كثيرة ناتجة من اختلاط درجات الألوان الثلاثة الأساسية كما بالشكل المقابل .

الشكل (26) يوضح

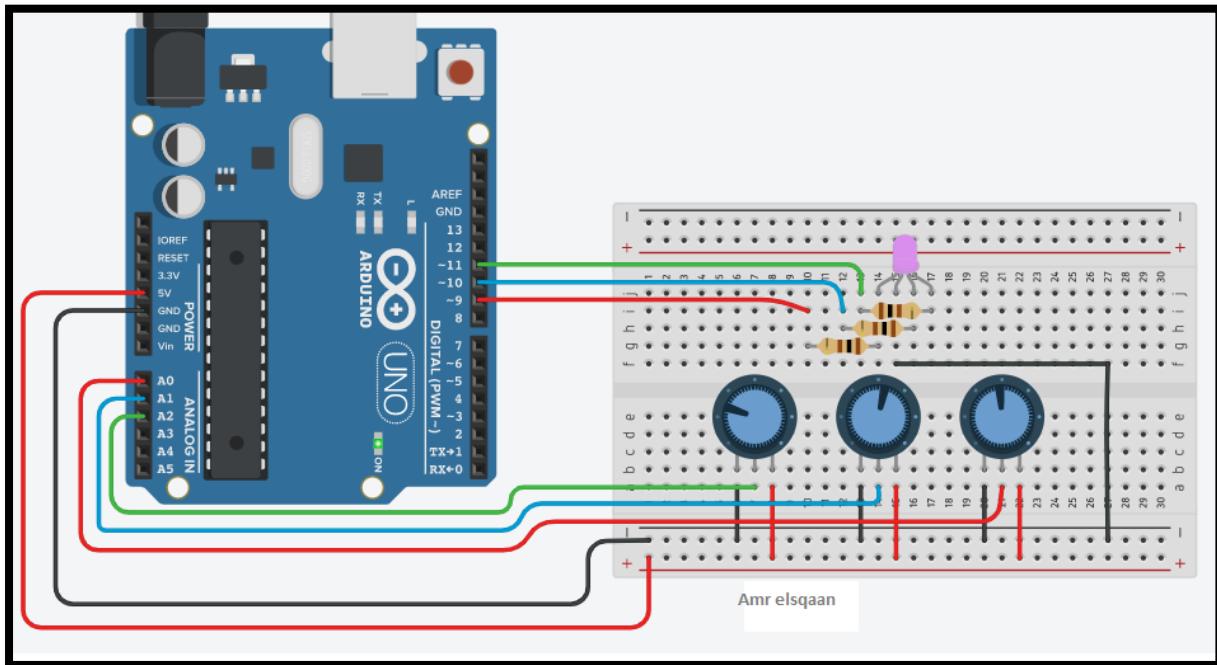
كتابة الكود البرمجي لتشغيل الدائرة باستخدام برنامج Arduino IDE

```

1 int red =9;
2 int green = 10 ;
3 int blue = 11 ;
4 int redPot = A0;
5 int greenPot =A1;
6 int bluePot = A2;
7 int redVal,greenVal,blueVl;
8 void setup() {
9   pinMode(red,OUTPUT);
10  pinMode(green,OUTPUT);
11  pinMode(blue,OUTPUT);
12 }
13 void loop(){
14   redVal = analogRead(redPot);
15   redVal = map(redVal,0,1023,0,255);
16   analogWrite (red,redVal);
17
18   greenVal = analogRead(greenPot);
19   greenVal = map(greenVal,0,1023,0,255);
20   analogWrite (green,greenVal);
21
22   blueVl = analogRead(bluePot);
23   blueVl = map(blueVl,0,1023,0,255);
24   analogWrite (blue,blueVl);
25 }
26

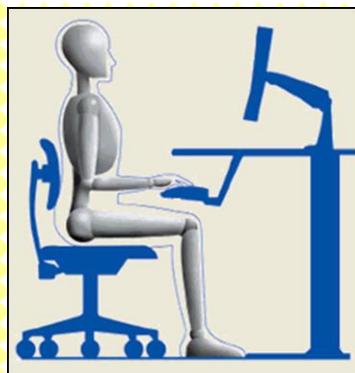
```

توصيل لوحة الأردوينو بعد برمجتها مع لوحة الاختبار breadboard



عزيزي المتدرب :

- تقيد بالإرشادات والأنظمة المتبعة في معمل الحاسب الآلي.
- تقيد بلباس التدريب داخل الورشة والتزم بمتطلبات السلامة الأخرى
- لا تستخدم أي وساطة تخزين خارجية منعاً لانتشار الفيروسات على جهاز الحاسب الآلي
- بعد الانتهاء من العمل على جهاز الحاسب تأكيد من أنك أغلقت الجهاز بالشكل السليم
- لسلامتك تأكيد من مناسبة جهد مصدر الطاقة المغذي لجهاز الحاسب قبل تشغيله
- احرص على الجلوس أمام الحاسب بطريقة سليمة محافظاً على العمود الفقري

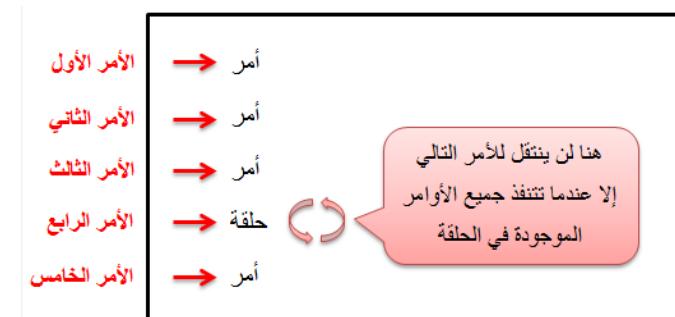


حلقات الأردوينو : Arduino loops

نستخدم الحلقات (Loops) بهدف عدم تكرار نفس الكود عدة مرات. إذاً أي كود نريد تنفيذه عدة مرات نقوم بكتابته داخل حلقة فنقوم هي بإعادة تنفيذ الكود قدر ما شئنا ضمن شروط معينة نقوم نحن بتحديدها.

طريقة تنفيذ الأوامر و الحلقات

الأوامر في العادة تنفذ بسلسل وراء بعضها و لكن الحلقات تجعل سلسلة الأوامر يقف عندها فيقوم بتنفيذ الأوامر التي بداخلها عدة مرات، و بعد أن يخرج من الحلقة يعود و يكمل تنفيذ باقي الأوامر الموجودة بعدها كالتالي.



عند تنفيذ الحلقة فإن الأوامر الموضوعة فيها تنفذ بشكل منفصل عن باقي الأوامر الموجودة في البرنامج

أ- : بنية (for Loop)

```
for( initialisation; condition; increment أو decrement )
{
    //statements
}
```

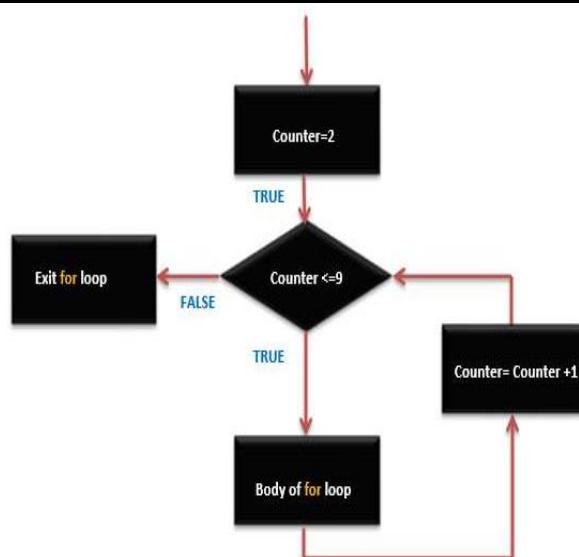
حلقة **for** والتي تستخدم لتكرار جملة من التعليمات عدد من المرات يحددها المبرمج ، ولهذه الحلقة ثلاثة بارامترات **:initialisation** هي البارومتر الأول والتي يتم فيها وضع قيمة بدائية والتي سوف يبدأ منها العد ، وتعتبر الخطوة الأولى .

:condition وهو البارومتر الثاني وهو الشرط الذي سيتوقف عنده العد فما دام الشرط محقق فالحلقة سوف تستمر بالعمل ، وهذه ثانية خطوه

:statements هي الخطوة الثالثة، و تعني تنفيذ جميع الأوامر الموجودة في الحلقة و هي تتنفذ في كل دورة. بعد أن تتنفذ جميع الأوامر سيصعد إلى الخطوة الأخيرة التي تحدث في نهاية كل دورة و هي إما زيادة قيمة العداد أو إنقاذه.

:increment أو decrement هي البارامتر الثالث و هي تتنفذ في كل دورة. هنا نحدد كيف تزداد أو تنقص قيمة العداد، و لا نضع بعده .

نذكر فقط أن جميع هذه الخطوات تكرر في كل دورة ما عدا أول خطوة و السبب أننا لا نحتاج إلى تعريف عداد جديد في كل دورة بل نستعمل العداد القديم و الذي من خلاله نعرف في أي دورة أصبحنا.



- مثال :

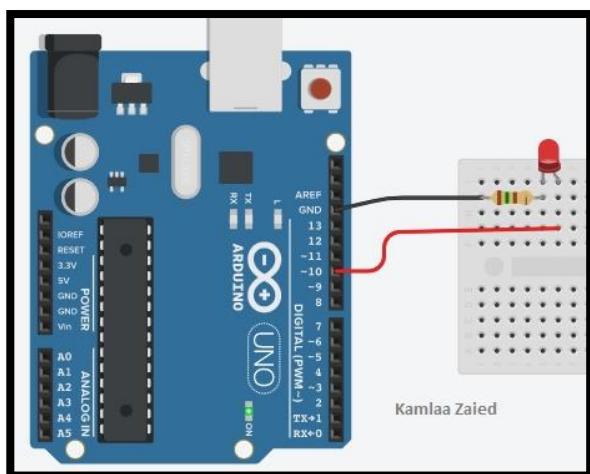
```

for(counter=2;counter <=9;counter++)
{
    //statements block will executed 10 times
}
  
```

- 1 المتغير Counter وبه قيمة 2
- 2 الشرط هنا أن المتغير Counter أقل من أو يساوي 9 .
- 3 إذا ما تحقق الشرط يتم تنفيذ statements
- 4 مقدار الزيادة في كل دورة واحد

إضاعة ليد بالتدريب		اسم التطبيق :
رقم التطبيق :	زمن التطبيق :	الادوات المستخدمة :
8	LED -5 -6 عدد 1 مقاومات كربونية 100 أو姆	-1 جهاز كمبيوتر -2 لوحة اختبار Breadboard -3 لوحة Arduino Uno -4 أسلاك توصيل

الهدف من التطبيق : يهدف التطبيق الى التدريب على استخدام جملة FOR .



```

1 // Dim an LED using a PWM pin
2 int PWMpin = 10;
3 void setup() {
4     // no setup needed
5 }
6
7 void loop() {
8     for (int i = 0; i <= 255; i++) {
9         analogWrite(PWMpin, i);
10        delay(10);
11    }
12 }
13
  
```

نافذة الاتصال التسلسلي "شاشة السيرير" "

هي أداة على الكمبيوتر (توجد في برنامج Arduino IDE) عبارة عن أيقونة أعلى اليمين تعمل على التواصل مع الأردوينو أثناء تشغيله ، ويمكنك استخدامها لعرض المعلومات من الأردوينو إلى شاشة الكمبيوتر أو ارسال أرقام من الكمبيوتر إلى الأردوينو أثناء التشغيل ، وفيما يلى :

-1- الأوامر الأساسية لاظهار كتابة أو قيمة علم، شاشة السيريال :

► قبل استخدام شاشة السيريال يجب إعطاءها أمر البدء والعدد 9600 هو سرعة التريل وهو مناسب للوحة الأردوينو أنه

Serial.begin(9600);

► أمر **print** لإظهار عبارة من الأردوينو إلى شاشة الكمبيوتر

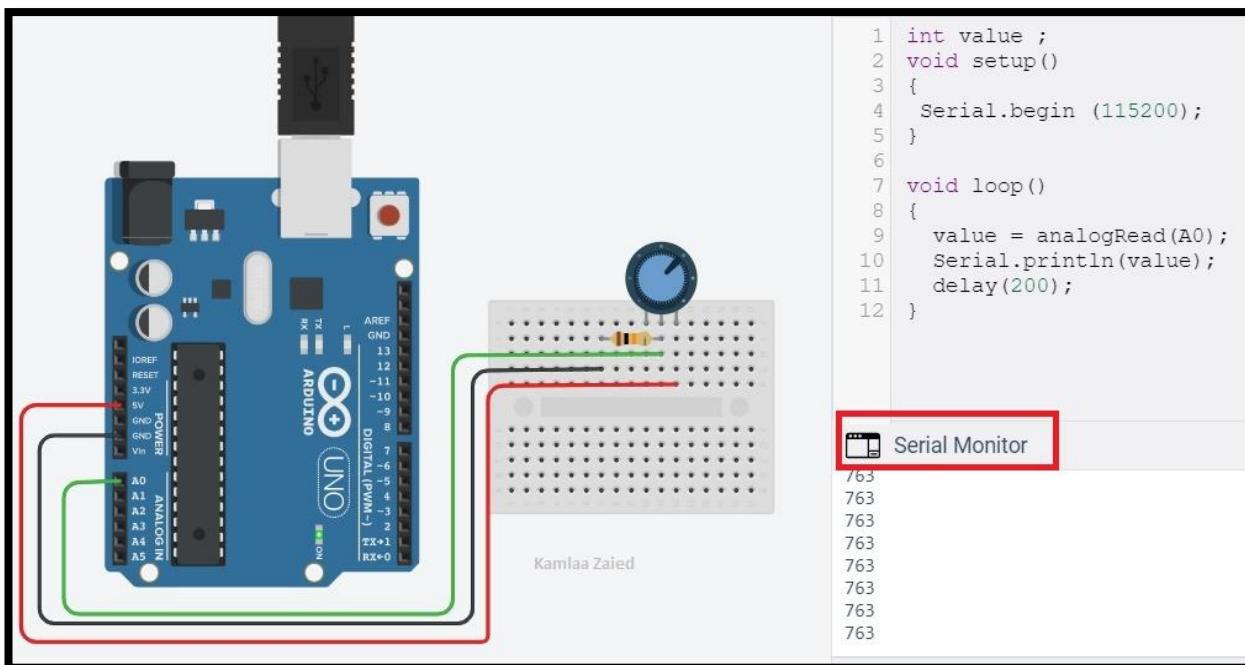
Serial.print (“\n\t”)

أولاً \n لبدء سطر جديد و \t لترك مسافة

Serial.println(x);

► عند إضافة الحرفين (In) بعد الأمر **print** فإنه يظهر العبارة ثم ينتقل إلى السطر الجديد

اسم التطبيق — ق :	استخدام شاشة السيريلال في قراءة قيمة مقاومة متغيرة
زمن التطبيق — ق :	رقم التطبيق : 9
الادوات المستخدمة :	1- جهاز كمبيوتر 2- لوحة اختبار Breadboard 3- مقاومة متغيرة 4- لوحة Arduino Uno



2- الأوامر الأساسية لإرسال القيم من شاشة السيريال إلى الأردوينو أثناء تشغيله وتم على ثلاثة خطوات

- 1 إرسال رسالة تظهر على الشاشة وتشرح المطلوب من المستخدم
 - 2 توقف تنفيذ الكود بانتظار المستخدم لدخل قيمة
 - 3 تستخدم الأمر المناسب لقراءة القيمة المرسلة من المستخدم

```
Serial.available();  
while(Serial.available()==0) {}  
if (Serial.available()>0) { }
```

```
Int x=Serial . parseInt();  
  
float x=Serial . parseFloat();  
  
String x=Serial . readString ();
```

- ▶ يستخدم هذا الأمر للكشف إذا قام المستخدم بارسال أي قيمة أثناء تشغيل الأردوينو عبر شاشة السيريال .

- استخدام الأمر `will` توقف تنفيذ الكود بانتظار دخول

- استخدام الأمر `if` طريقة أخرى للكشف عن الدخل لكنها لا توقف الكود

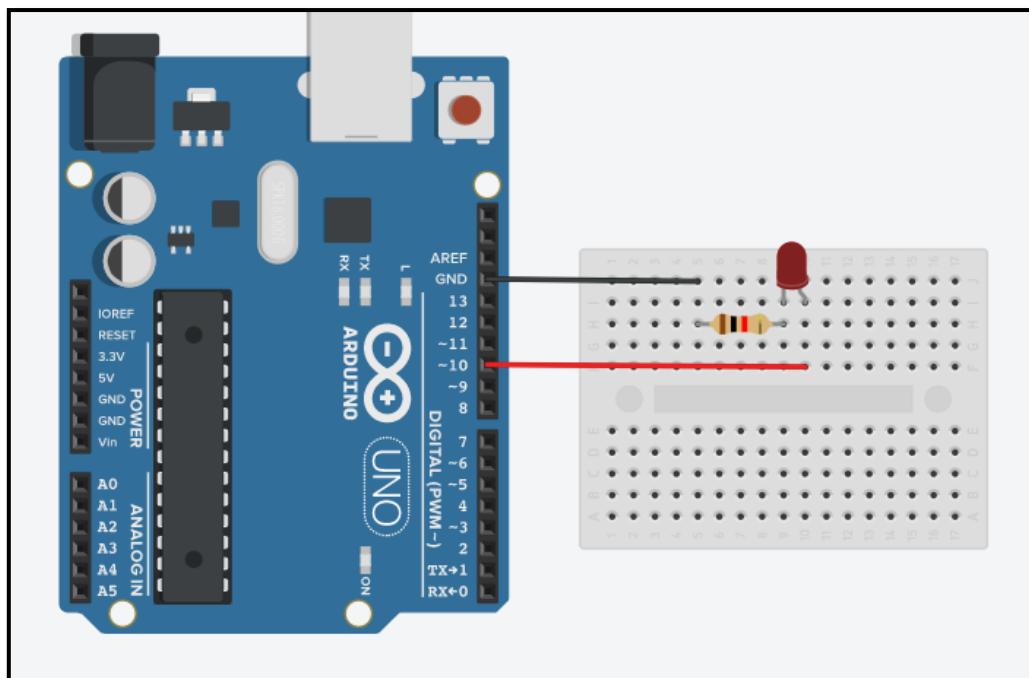
➤ قراءة عدد ووضعه في متغير من نوع int

➤ قراءة عدد ووضعة في متغير من نوع float

► قراءة نص ووضعه في متغير من نوع string

استخدام شاشة السيريلال في سؤال المستخدم عن عدد مرات أضاء LED وسرعتها	اسم التطبيق : _____
رقم التطبيق : 10	زمن التطبيق : _____
LED - مقاومة 150 أوم ، Arduino Uno - لوحة اختبار Breadboard	الادوات المستخدمة : 1- جهاز كمبيوتر 2- لوحة اختبار Breadboard

أ- مخطط الدائرة



بـ- الكود البرمجي والمدخلات من خلال شاشة السيريال

```

1 int LED =10;
2 void setup()
3 {
4     pinMode(LED, OUTPUT);
5     Serial.begin(9600);
6 }
7
8 void loop()
9 {
10    Serial.println("how many blinks ?");
11    while(Serial.available()==0){ }
12    int n=Serial.parseInt();
13    Serial.println("what is the delay in (ms)?");
14    while (Serial.available()==0){ }
15    int d= Serial .parseInt();
16    for(int i=n;i>0;i--){
17        digitalWrite(LED,HIGH);
18        delay(d);
19        digitalWrite(LED,LOW);
20        delay(d);
21    }

```

Serial Monitor

```

how many blinks ?
what is the delay in (ms)?

```

Send
Clear
W

ملاحظة : عند استخدام شاشة السيريال فإن لوحة الأردوينو تستخدم المنفذين الرقميين (0,1) للتواصل مع الحاسوب لذا لا يمكنك استخدامهما كمنفذ في هذه الحالة



الدوال :

الدالة عبارة عن بلوك أو مجموعة من الاسطرون البرمجية ذات علاقه بينهما . ويرجع السبب في استخدام الدوال إلى أنه في بعض الأحيان أثناء كتابة البرنامج نجد جزء من الكود ممكناً أن نحتاجه في أكثر من مكان داخل البرنامج فبدلاً من نسخ هذه الأكواد في هذه المقطاع من الكود يتم استخدام الدوال ، حيث يتم إنشاء الدالة مرة واحدة وكتابه مجموعة من الاسطرون البرمجية بداخلها وعند الرغبة في استخدام هذه الأكواد داخل البرنامج يتم ذلك فقط من خلال كتابة اسم الدالة فالدالة يتم إنشائها مرة واحدة بينما يتم استدعائها أكثر من مرة .

مميزات استخدام الدوال في الكود البرمجي :

- 1- اختصار الكود البرمجي ، إذ يكتفي باستدعائه باسمة فقط لينفذ العمل المطلوب .
- 2- تلافي خطوات التكرار البرمجية نفسها.
- 3- اختصار عملية البرمجة وتنفيذ البرنامج بأسرع وقت ممكن .
- 4- توفر مساحة من الذاكرة المطلوبة للبرنامج .
- 5- تسهيل عملية مراجعة الكود وتصحيح الأخطاء والتعديل على الكود .

بنية الدالة في بيئة الأردوينو

```
Function _type name ( Parameters )
{
    Statement ;
    Return result ;
}
```

1	Function _type	نوع القيمة التي سوف تعود بها الدالة على سبيل المثال (int,float,...) وفي حالة عدم ارجاع قيمة للدالة تكون الدالة من النوع void
2	name	اسم الدالة
3	Parameters	عبارة عن متغير من أي نوع مثل (int أو double أو String ..) يتم تعريفه بين أقواس الدالة. و من خلاله يجعل المستخدم يدخل قيمة الخاصة في الدالة فتتغير النتيجة التي ترجعها الدالة حسب القيم التي يقوم هو بإدخالها ، ولا توضع لها قيم في حالة عدم الحاجة لها .
4	Statement	البنية البرمجية للدالة
5	Return result	القيمة التي سوف يتم اعادتها ، وإذا لم يكن هناك قيمة معادة فلا حاجة لهذه التعليمية

أنواع الدوال :

- 1 دالة ليس لها دخل وليس لها خرج .
- 2 دالة لها دخل وليس لها خرج .
- 3 دالة ليس لها دخل ولها خرج .
- 4 دالة لها دخل ولها خرج .

أمثلة لكود و دالة تعمل على تحويل درجة حرارة من فهرنهايت الى منوية: مع العلم أن :

$$C = (F - 32) * \frac{5}{9}$$

```
int F1=0; //here put the fahrenheit temp
int F2=10;
int F3=25;

void setup(){
int C1=FtoC(F1); //FtoC will convert Fahrenheit to degrees
int C2=FtoC(F2);
int C3=FtoC(F3); }

void loop(){ }

int FtoC(int x){ //FtoC is a function to convert Fahrenheit to degrees
int C = x-32*5/9;
return(C);}
```

مثال لعمل دالة (Blink) ترسل لها قيمتين عدد مرات الوميض و التأخير الزمني.

```
int LED = 13;
void setup(){
  Blink(10,300);
  Blink(5,1000);
  Blink(2,5000);}

void Blink(int T, int D){
  for ( ; T>0 ; T--){
    digitalWrite(LED,HIGH);
    delay(D);
    digitalWrite(LED, LOW);
    delay(D); }}
```

المصفوفات :

عند التعامل مع حجم كبير من البيانات كنا نستخدم الكثير من المتغيرات لتخزين ومعالجة تلك البيانات وهذا يجعل البرنامج طويلاً ومعقداً لكن باستخدام المصفوفة يستطيع المبرمج استعمال المتغيرات بشكل أقل وفي بعض المكتبات يجب عليك ارسال البيانات في شكل مصفوفات .

مثال: نود جعل المنافذ 0,1,3,4,6,7,9,10,12,13 مخارج OUTPUTS بينما المنافذ 2,5,8,11 نريدها أن تكون منافذ دخل مع ربطها بمقاومة رفع الجهد الداخلية PULLUP بدل أن نكتب الأوامر في 14 سطر ، بإمكاننا الاستفادة من المصفوفات كما يلي:

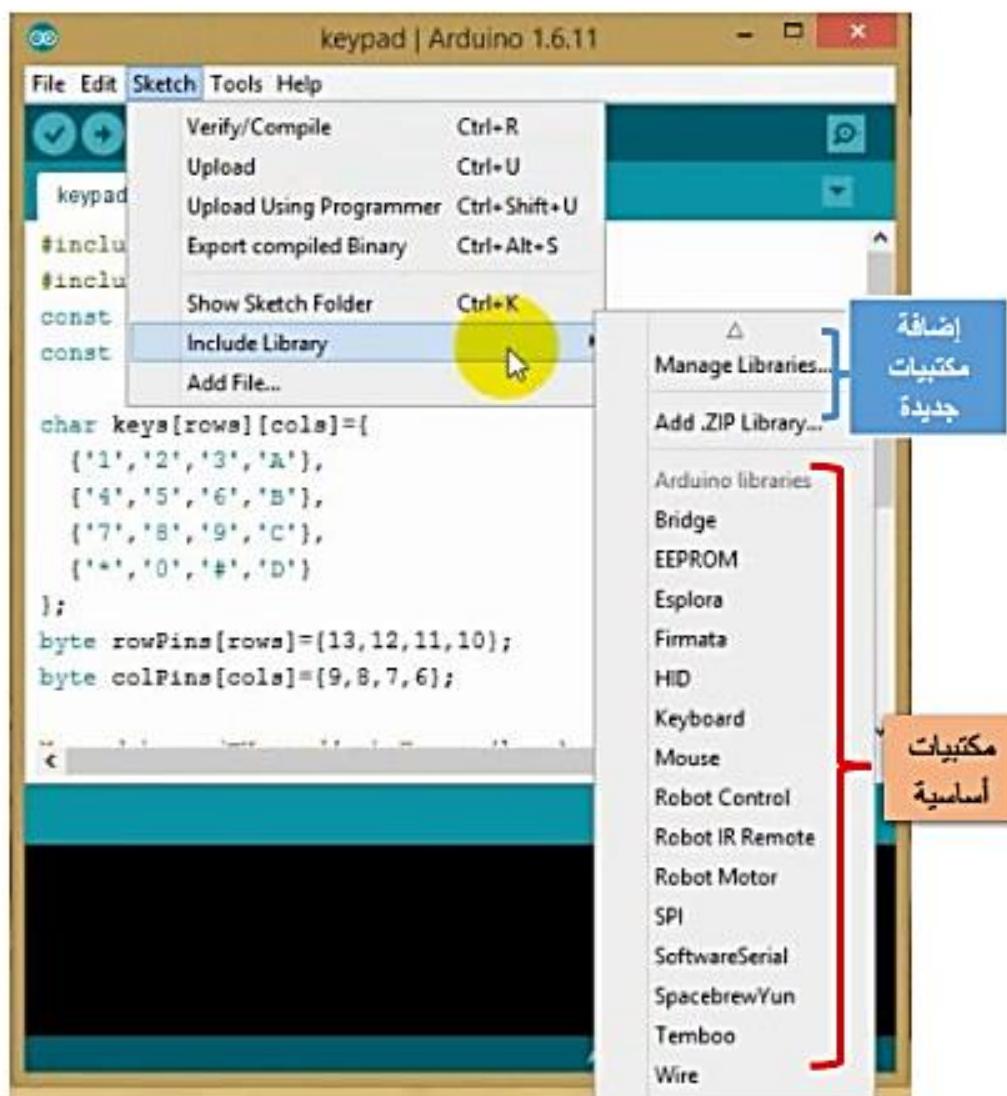
```
int OT[]={0,1,3,4,6,7,9,10,12,13};
int IN[]={2,5,8,11};
for(int i=0; i<10; i++){ pinMode(OT[i] ,OUTPUT); }
for( i=0; i<4;i++){ pinMode(IN[i] ,INPUT); }
```

المكتبات

هي مجموعة من الإجراءات البرمجية المستقلة التي يمكن استدعاها من قبل البرامج لتنفيذ وظائف تكمل عملها فالمكتبات ليست إلا عدد من الدوال تمت إضافتها معاً في ما يسمى بالمكتبة لتسهيل الوصول لها حال الحاجة إليها فاستخدام المكتبات يوفر علينا الكثير من الجهد والوقت لأن فكرة البرمجة من الصفر، فكرة غير مجده في أغلب الأحيان. لماذا؟ لأنك تعيid بناء شيء موجود مسبقاً يمكنك استخدامه والاستفادة منه كيما تريده. وهذه المكتبات مخصصة للتعامل مع المويبدلات المختلفة كموديول الإرسال والاستقبال للموجات الراديوية RF وغيرها أو تكون مخصصة للطرفيات كالشاشات بأنواعها أو المحركات أو الحساسات المتنوعة ،

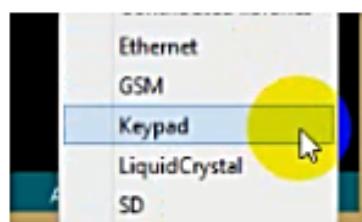
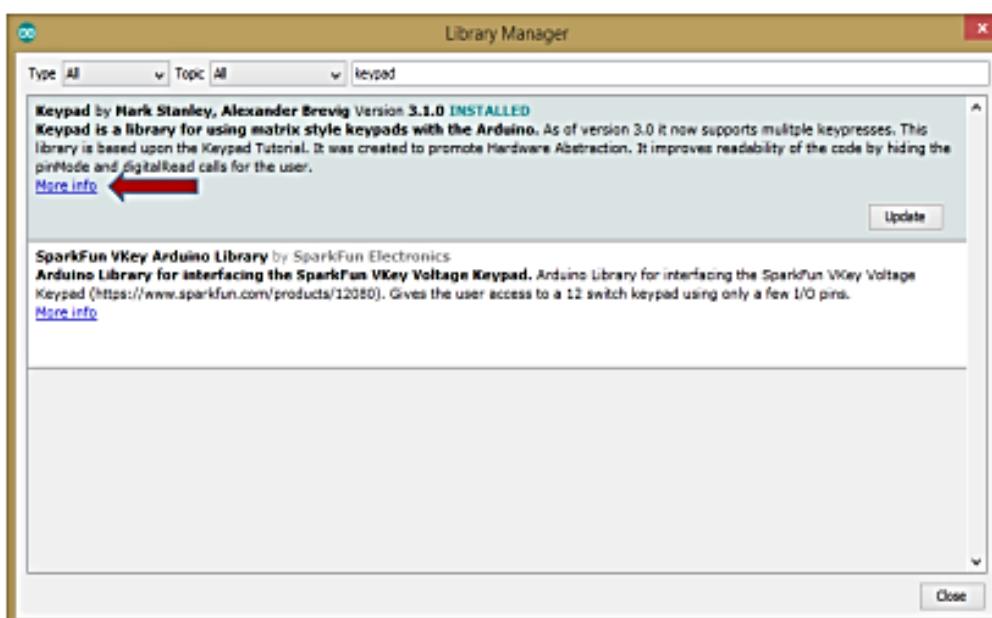
أضافة المكتبة إلى برنامج Arduino IDE

- ١- من القائمة **Sketch** نختار إضافة مكتبة **Include Library**
- ٢- تظهر قائمة تضم العديد من المكتبات الموجودة أساساً في البرنامج، نختار منها المكتبة المطلوبة.



٣- أما إذا كانت المكتبة المطلوبة غير موجودة فممكن إضافتها عبر خيار إدارة المكتبات

فتظهر لنا النافذة التالية: **Manage Library**



يتم من خلال هذه النافذة البحث عن المكتبة المطلوبة (مثلاً في النافذة السابقة يتم البحث عن المكتبة الخاصة بلوحة المفاتيح السبعة عشرية keypad) وإضافتها لقائمة المكتبات الموجودة أساساً في البرنامج، فيتم الضغط عليها لإضافتها للكود البرمجي، ولعرض المزيد من المعلومات حول المكتبة المطلوبة نختار الأمر **More info** فيتم عرض صفحة تحتوي على شرح عن المكتبة ومثال عن استخدامها!

٤- يتم إضافة المكتبات أيضاً التي تكون على شكل ملفات مضغوطة "zip" عبر الخيار **Add ZIP Library**

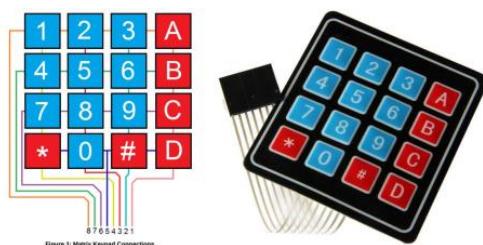
عزيزي المتدرب:

تركيزك في التدريب يزيد من قدراتك المهارية ويفيك من المخاطر .



الطرفيات :

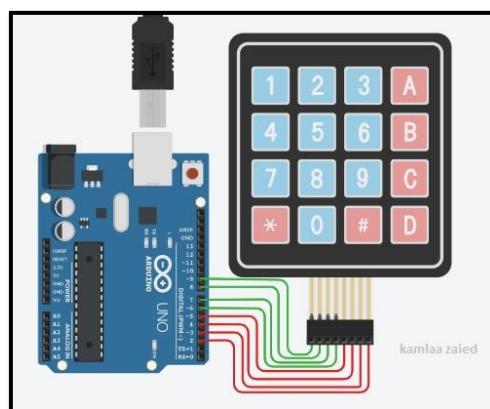
لوحة المفاتيح ➤



الشكل (27) يوضح لوحة المفاتيح 4x4

الشكل (27) يوضح طريقة توصيل لوحة المفاتيح (4x4) على لوحة الأردوينو، ولكي يمكننا التعامل مع لوحة المفاتيح لابد من استخدام المكتبة الخاصة بها وأن كان هناك الكثير من المكتبات التي تستخدم في تشغيل لوحة المفاتيح (4x4) ولكن سوف نعرض أحد هذه المكتبات .

➤ الكود البرمجي للضغط على أي مفتاح من لوحة المفاتيح فيظهر في شاشة السيريال .



```

1 #include <Keypad.h>
2
3 const byte ROWS = 4; //four rows
4 const byte COLS = 4; //four columns
5 char keys[ROWS][COLS] = {
6     {'1','2','3','A'},
7     {'4','5','6','B'},
8     {'7','8','9','C'},
9     {'*','0','#','D'}
10 };
11 byte rowPins[ROWS] = {9, 8, 7, 6}; //connect to the row pinouts of the key
12 byte colPins[COLS] = {5, 4, 3,2}; //connect to the column pinouts of the k
13
14 Keypad keypad = Keypad( makeKeymap(keys), rowPins, colPins, ROWS, COLS );
15
16 void setup(){
17     Serial.begin(9600);
18 }
19
20 void loop(){
21     char key = keypad.getKey();
22
23     if (key){
24         Serial.println(key);
25     }
26 }
```

تمرين (3)

باستخدام برنامج المحاكاة ولوحة الأردوينو :

استخدم لوحة المفاتيح keypad بحيث يضي LED بالضغط على المفتاح (*) لا يعمل LED بالضغط على المفتاح (#)

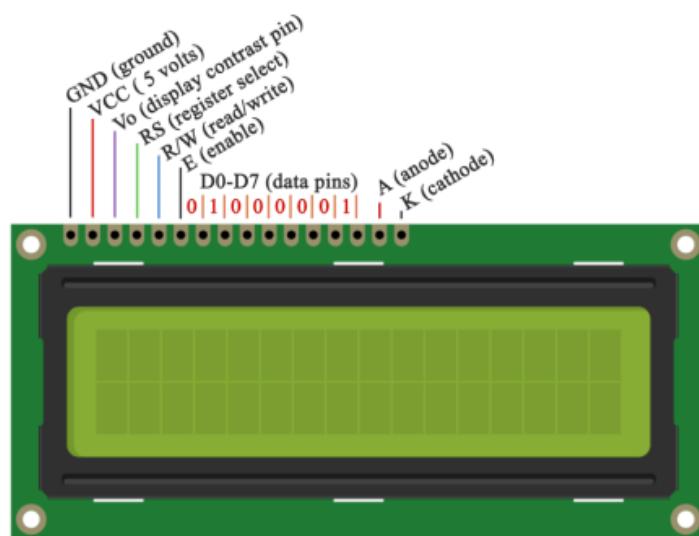
(الحل في دليل حل التمارين بنهاية الوحدة)

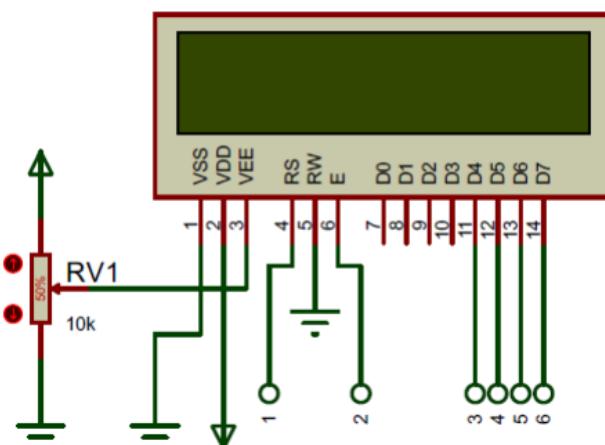
► الشاشة : LCD



شاشة العرض البلوري السائل أو بالاختصار LCD Liquid Cristal Display، تعتبر شاشة العرض الكريستالية من أهم وسائل عرض البيانات المرسلة إليها من لوحة الأردوينو وتتميز بسهولة التعامل وانخفاض التكلفة المادية وإمكانية عرض البيانات وبعض الرموز

والأشكال، كما تحوي بداخلها معالج خاص لتسهيل التعامل معها حيث يكون هو المسؤول عن العمليات المعقدة للإظهار على الشاشة كما تحتوي على ذاكرة لحفظ المحارف المطلوب عرضها على الشاشة ، تتوفر الشاشة بعدة قياسات و أحجام و تقاس عادة هذه الشاشة بعده الأسطر والأعمدة التي تحتويها الشاشة، لكن و مهما اختلفت أبعاد الشاشة يبقى لها نفس الأقطاب الخارجية للتحكم :





توصيل شاشة العرض LCD مع الأردوينو

- أقطاب البيانات **D0 ~ D7**
- قطب التغذية **VDD = 5v**
- قطب الأرضي **Vss = GND**
- قطب التحكم بتباين الشاشة **Vee**
- قطب التفعيل **E**
- قطب الصبط **RS**
- موجب وسالب ليد إضاءة الشاشة **A & K**

تشغيل شاشة LCD مع الأردوينو :

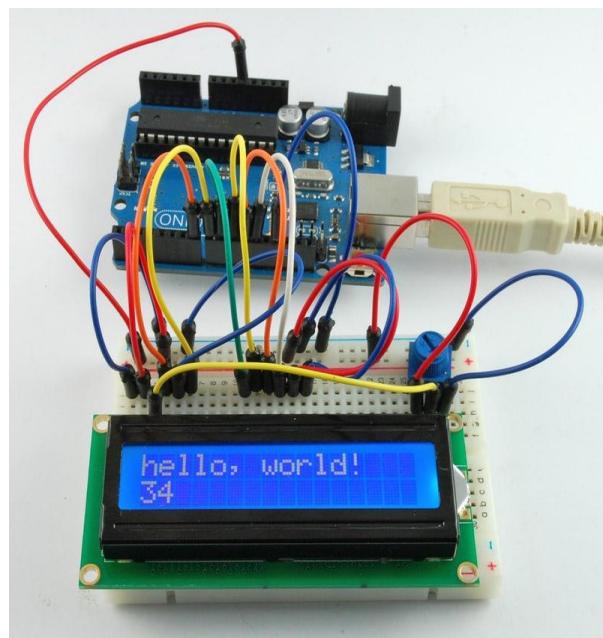
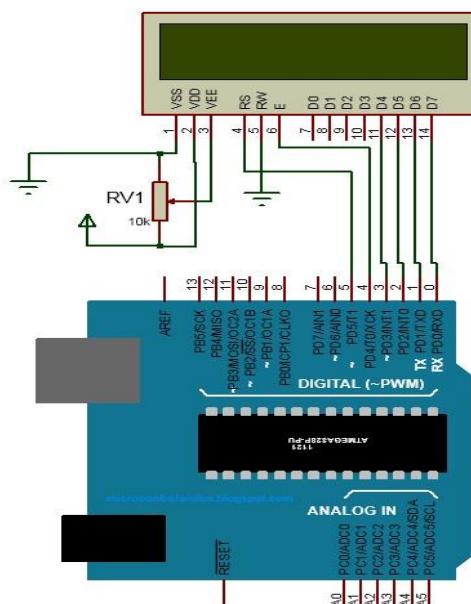
تضمن بيئة التطوير [Arduino IDE](#) مكتبة خاصة بتشغيل شاشة العرض الكристالية LCD نجدها في قسم المكتبات بالاسم [LiquidCrystal](#) ولهذه المكتبة عدة باراترات يجب ضبطها قبل الشروع في العمل على الشاشة كما توفر هذه المكتبة تعليمات العرض المختلفة ومسح البيانات والتحكم بموضع المؤشر على الشاشة وإمكانية إنشاء محرف جديد كل هذا ستجده من خلال أدوات هذه المكتبة.

التعليمية	شرح التعليمية
<code>#include <LiquidCrystal.h></code>	تضمين مكتبة تشغيل شاشة العرض الكристالية للكود.
<code>LiquidCrystal lcd(RS,E,D4,D5,D6,D7);</code>	تحديد الأقطاب التي تم توصيل الشاشة إليها على لوحة الأردوينو مع المحافظة على هذا الترتيب للأقطاب.
<code>lcd.begin(cols,rows);</code>	تحديد أبعاد الشاشة في قسم التهيئة، وذلك بتحديد عدد الأعمدة <code>cols</code> وأسطر <code>rows</code> .

<code>lcd.print();</code>	طباعة البيانات على الشاشة، متحولات وعبارات.
<code>lcd.write();</code>	طباعة العبارات فقط على الشاشة.

lcd.setCursor(col, row);	وضع مؤشر الكتابة في الموضع المحدد بالسطر والعمود على اعتبار أن السطر الأول والعمود الأول يحملان الرقم 0.
lcd.clear();	مسح الشاشة.
lcd.blink();	جعل المؤشر في حالة خفاف.
lcd.noBlink();	إيقاف خفاف المؤشر الكتابة.
lcd.cursor();	تشغيل المؤشر.
lcd.display();	تشغيل الشاشة.
lcd.noDisplay();	إطفاء الشاشة.
lcd.rightToLeft();	تحديد جهة الكتابة من اليمين إلى اليسار.
lcd.leftToRight();	تحديد جهة الكتابة من اليسار إلى اليمين.
lcd.autoscroll();	تمرير النص خاتمة نحو اليمين.
lcd.write(Serial.read());	طبعاً البيانات التي تصل من النافذة التسلسليّة على شاشة العرض الكريستالية.

اسم التطبيق :	استخدام شاشة LCD وإظهار جملة Hello World
زمن التطبيق :	رقم التطبيق :
الادوات المستخدمة :	1- جهاز كمبيوتر 2- لوحة اختبار Breadboard 3- شاشة LCD – مقاومة متغيرة 10K 4- لوحة Arduino Uno



HelloWorld | Arduino 1.8.2

File Edit Sketch Tools Help

HelloWorld §

```
1 #include <LiquidCrystal.h>
2
3 // initialize the library with the numbers of the interface pins
4 LiquidCrystal lcd(12, 11, 5, 4, 3, 2);
5
6 void setup() {
7     // set up the LCD's number of columns and rows:
8     lcd.begin(16, 2);
9     // Print a message to the LCD.
10    lcd.print("hello, world!");
11 }
12
13 void loop() {
14     // set the cursor to column 0, line 1
15     // (note: line 1 is the second row, since counting begins with 0):
16     lcd.setCursor(0, 1);
17     // print the number of seconds since reset:
18     lcd.print(millis() / 1000);
19 }
20
```

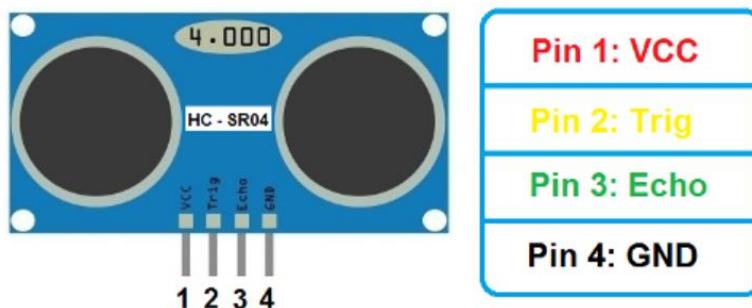
▷ حساس الأمواج فوق الصوتية Ultrasonic Sensor



في هذا البحث سوف نستخدم حساس قياس المسافات بالأمواج فوق الصوتية والذي يأخذ الرمز **HC-SR04**، يعتمد هذا النوع من الحساسات على ارسال أمواج فوق صوتية عبر الهواء وعند اصطدام هذه الأمواج بأي جسم أو عائق تتعكس وتعود للحساس ومن خلال حساب الزمن الذي تستغرقه الموجة في عملية الذهاب والإياب

يتم معرفة المسافة التي يبعدها الجسم عن الحساس وذلك على اعتبار أن سرعة الأمواج الصوتية في الهواء ثابتة.

أطراف الحساس الأمواج فوق الصوتية Ultrasonic Sensor



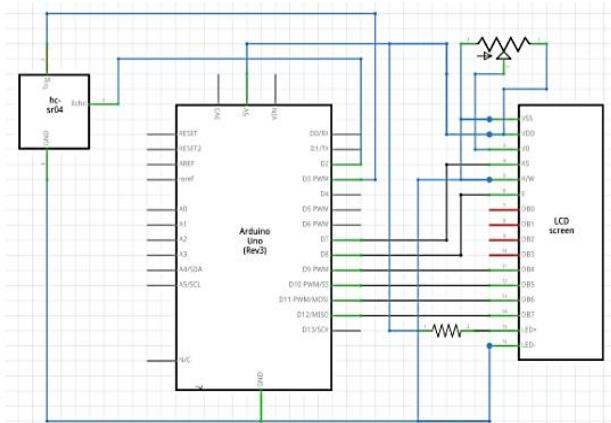
- قطب التغذية الموجب Vcc
- قطب التغذية السالب GND
- قطب التدحر Trigger Pin الذي يعطي أمر للحساس بإرسال الأمواج فوق الصوتية
- قطب استقبال الموجة المنعكسة Echo Pin

استخدام حساس الموجات فوق الصوتية لقياس المسافة التي يبعدها جسم ما وطباعة المسافة على شاشة LCD		اسم التطبيق
12	رقم التطبيق :	زمن التطبيق
- 4- حساس LCD / HC-SR04 - 5- لوحة Arduino Uno - 6- مقاومة كربونية 220 أوم	- 1- جهاز كمبيوتر - 2- لوحة اختبار Breadboard - 3- مقاومة متغيرة 10 كيلو اوم	الادوات المستخدمة :

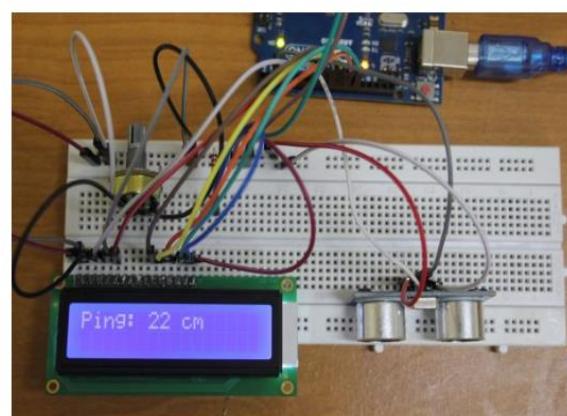
أ- تمهيد :

في هذا المشروع سنتعلم فرقة عمل حساس الموجات فوق الصوتية وكيفية استعماله لحساب المسافة بين الأردوينو و كائن ما. قد يستخدم في أنظمه الإنذار او في روبوت تخطي العقبات ثم سنقوم بعرض هذه القراءات على شاشة LCD

ب- مخطط الدائرة :



المخطط النظري



الدائرة العملية

ج - الكود البرمجي :

```
#include <LiquidCrystal.h>          // the LCD Library
#include <NewPing.h>                // the Ultrasonic Library

#define TRIG  3                      // Pin-3 of Arduino Connected to Trig Pin of Ultrasonic
#define ECHO  2                      // Pin-4 of Arduino Connected to Echo Pin of Ultrasonic
#define MAX_DISTANCE 100             // Max. Distance the Sensor Can Measure, Required for the Library

NewPing sonar(TRIG, ECHO, MAX_DISTANCE); // Ultrasonic Variable
LiquidCrystal lcd(7, 8, 9, 10, 11, 12); // LCD Variable

unsigned int duration;                // Variable Used To Store The Measured Distance

void setup()
{
  pinMode(TRIG,OUTPUT);             // Set Trig Pin of Arduino As Output
  pinMode(ECHO, INPUT);             // Set Echo Pin of Arduino As Input
  lcd.begin(16,2);                 // To Setup and Start the LCD
  lcd.clear();                     // To Clear the LCD
}

void loop()
{
  duration = sonar.ping();          // Send ping, get ping time in microseconds (uS).
  duration = duration / 2 / 29.4;    // Explained Below
  lcd.print("Ping: ");             // to Print " Ping: " on the LCD
  lcd.print(duration);             // next to it print the Calculated Value
  lcd.print(" cm");

  // on lcd we will see " Ping: 30 cm "

  delay(1000);                    // min. delay between pings is 29 msec
  lcd.clear();                     // to clear the LCD for the Next Round
}
```

ملاحظة : هناك الكثير جدا من الطرفيات أو الحساسات التي تعمل مع الأردوينو والذي لا يسع وقت الوحدة لتناولها ولكن تستطيع عزيزي المتدرب من خلال شبكة الانترنت الاطلاع عليها ومعرفة طريقة تشغيلها مع الأردوينو

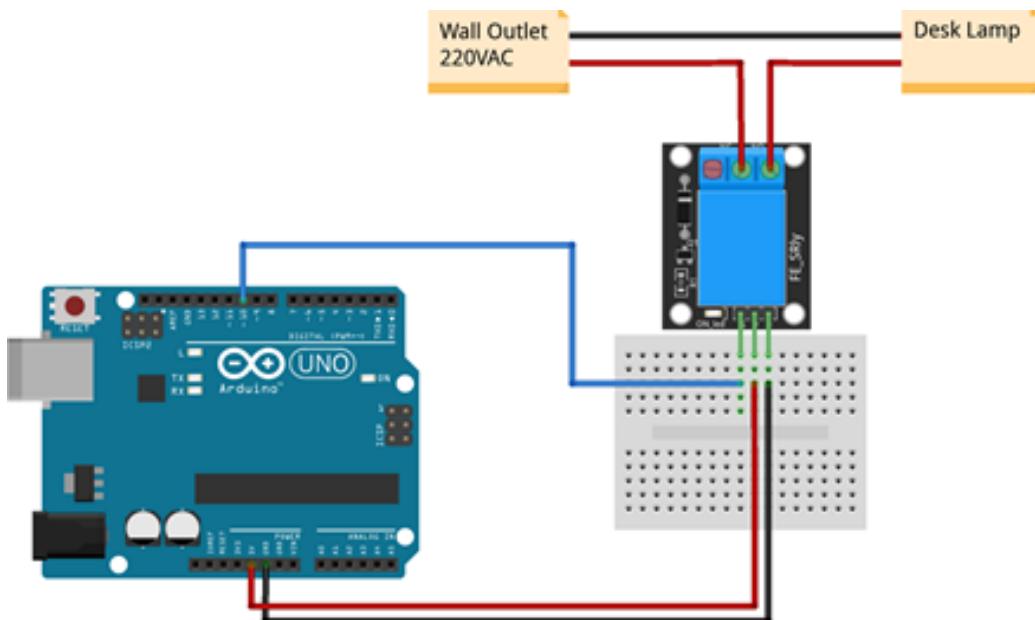


ينفذ منظومة تحكم مادية " Hard Wear " تعمل بالأردوينو	المخرج التعليمي (3)
ينفذ كارت إلكتروني Relay Module يعمل مع الأردوينو وفقاً لمتطلبات التشغيل	معيار الأداء (1)
مرفق 6	أداة التعليم
	فيديو يشرح فيه طريقة عمل Relay Module

وظيفة دائرة **Relay Module**



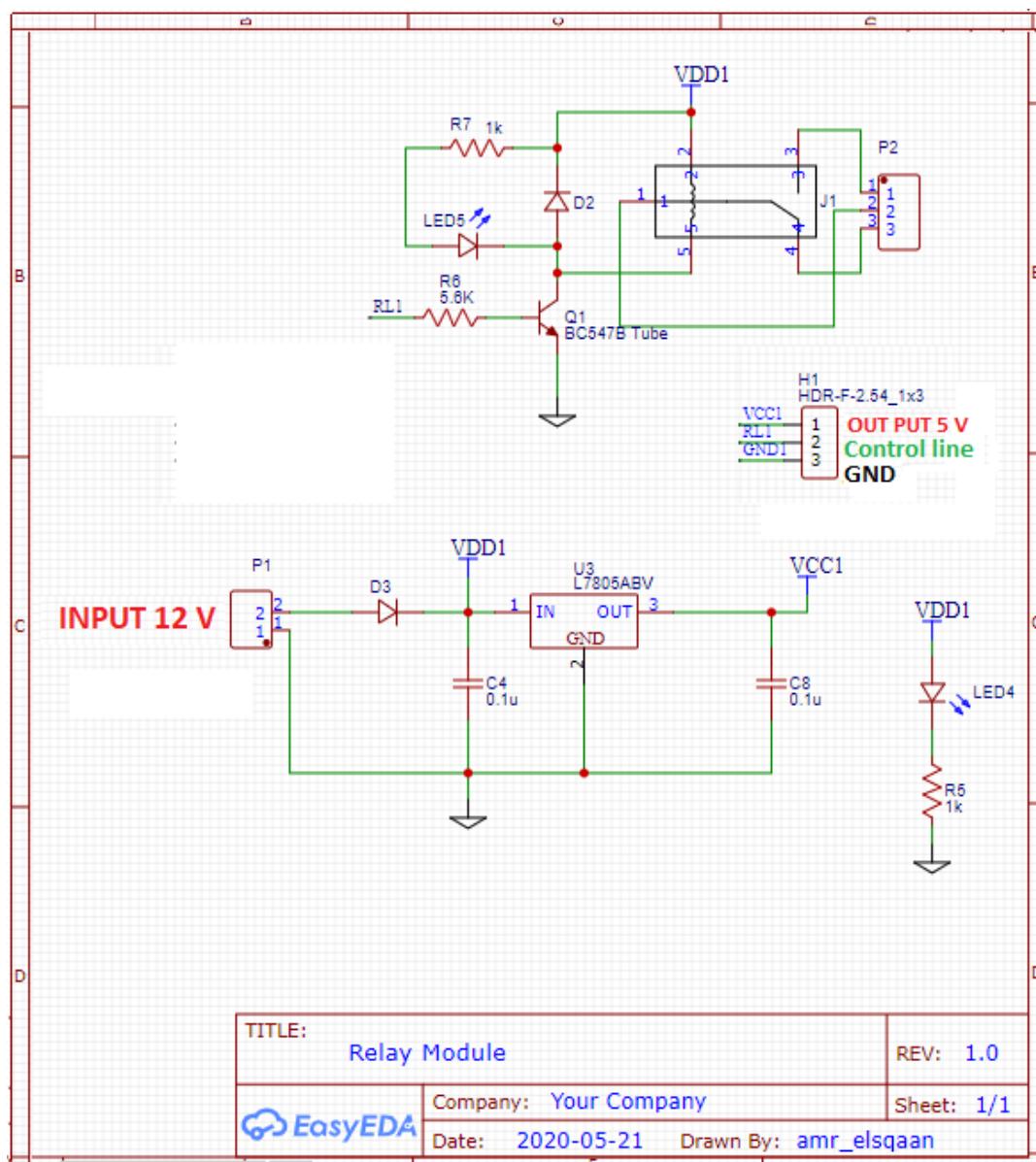
- لا تستطيع لوحة الأردوينو إمداد تيار كافي لتشغيل الكثير من الدوائر الإلكترونية الملحة فيها ، لذا جاءت الحاجة إلى استخدام دائرة ربط دائرة **Relay Module** وسبيطه بين لوحة الأردوينو دائرة تحكم وبين الدائرة الإلكترونية دائرة متحكم فيها ، حتى تعمل الدائرة الإلكترونية دون تحويل لوحة الأردوينو عبئ سحب تيار عالي منها مما يؤدي إلى تلفها
- تأتي دائرة **Relay Module** بأشكال متعددة حسب عدد الدوائر الإلكترونية المراد ربطها مع لوحة الأردوينو ، فيوجد منها **Relay Module** بقتاه واحدة أي تستخدم لربط دائرة إلكترونية واحدة مع لوحة الأردوينو أو بقتاتين أو أربع قنوات أو ثمان قنوات والشكل (27) يوضح توصيل **Relay Module** مع لوحة الأردوينو .



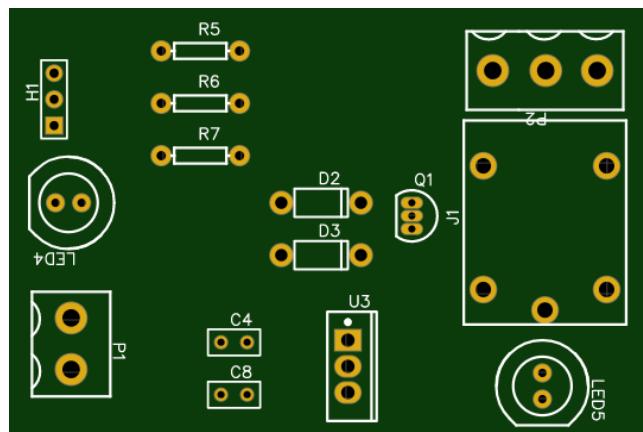
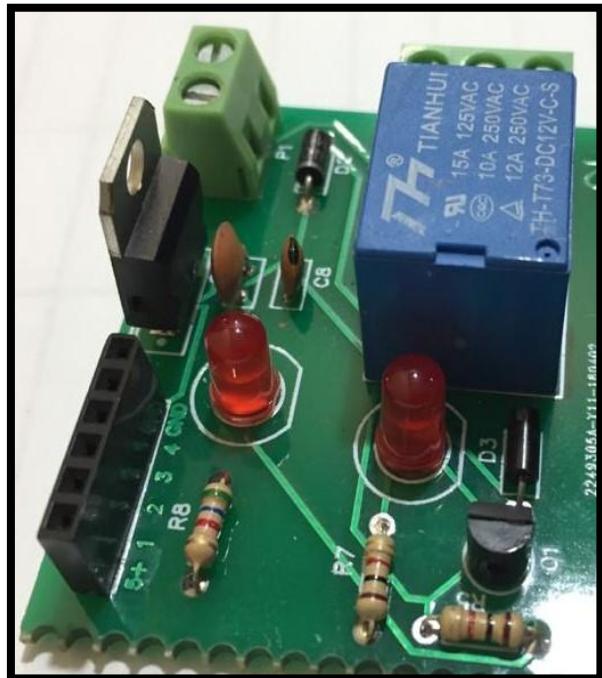
الشكل (27) يوضح طريقة توصيل **Relay Module** مع لوحة الأردوينو لتحكم في إضاءة لمبة تعمل على 220 فولت

تنفيذ لوحة Relay Module بقناة واحدة		اسم التطبيق :
13	رقم التطبيق :	زمن التطبيق :
<ul style="list-style-type: none"> - IC L7805 - Q BC547B - Relay 12VDC - R 5.6 K 	<ul style="list-style-type: none"> - Header 1x3, 1x2 , 1x3 - C 0.1 UF X 2 - D 1N4001 X2 - LED X2 	العناصر الالكترونية المستخدمة :

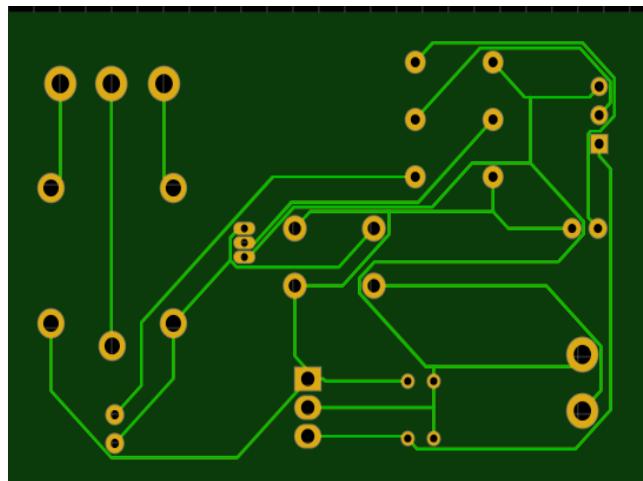
أ- المخطط النظري:
 مضاد للوحة **Relay Module** دائرة متكاملة L7805 للحصول على جهد ثابت 5V لاستخدامه في تغذية أي دوائر إلكترونية بدلًا عن استخدام لوحة الأردوينو في الحصول على 5V و يتم استخدام أحد برامج تصميم الدوائر الإلكترونية التي تم دراستها في رسم وتحويل الدائرة النظرية الى لوحة PCB



بـ- لوحة PCB بعد تصميمها باستخدام أحد برامج تصميم الدوائر الإلكترونية :



TOP Side



Bottom Side

تمرين (3)

باستخدام دائرة Relay Module التي قمت بتنفيذها :

- 1- قم ببرمجة لوحة الأردوينو بکود برمجي يضيى لمبة 220V ثم ينتظر ثانية واحدة ثم يطفأها وهكذا لعدة مرات .

عزيزي المتدرب :

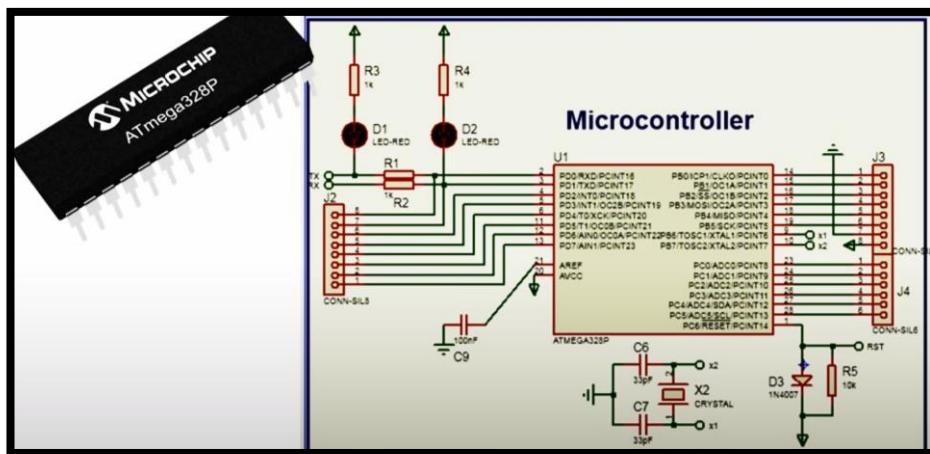
- احذر أثناء عملية توصيل الدائرة لأنك سوف تتعامل مع جهد 220 فولت .
- افصل القدرة الكهربائية (Turn off) عن الدائرة عند تركيب أو فصل عنصر من الدائرة



ينفذ منظومة تحكم مادية " Hard Wear " تعمل بالأردوينو		المخرج التعليمي (3)
يصمم لوحة أردوينو وفقاً لمتطلبات التشغيل		معايير الأداء (2)
مرفق 7	أدلة التعليم	زمن التنفيذ
	مقطع فيديو يوضح طريقة صنع الأردوينو الخاص بك	معلومات إثباتية

في كثير من الأحيان نحتاج إلى تصميم لوحة أردوينو بمواصفات خاصة تختلف عن الموجودة في السوق من حيث الحجم والمخارج والمداخل لاستخدامها في مشروع تحكم يستمر لوقت طويل ، لذا يجب أن يكون لدينا القدرة على إنتاج لوحة أردوينو خاصة بنا نستطيع استخدامها في المشاريع المختلفة بما تتناسب مع طبيعة المشروع . وتكون لوحة الأردوينو من ثلاثة أجزاء رئيسية :

الجزء الأول : دائرة الميكروكونترولر Microcontroller

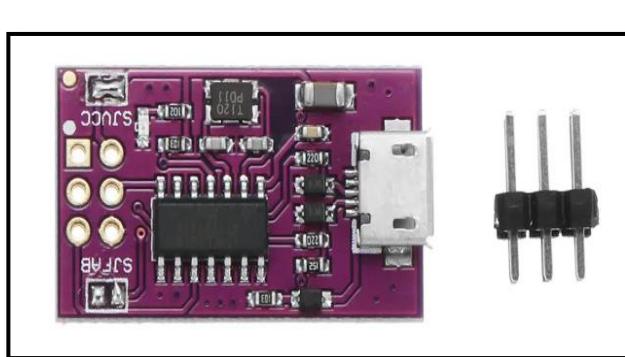


ويكون من المتحكمات ATmega328p وبلورة كريستال 16MHz وتعتبر قلب الميكروكونترولر وبدونه لا ي العمل ويتصل معها مكثفين بسعة 33pF لتنقلي من الضوضاء وزيادة الثبات وأحياناً يأتي الكريستال ومتصل معها المكثفين داخلياً داخل مغلف واحد ، كذلك نصل المقاومة R5 لتفادي حدوث RST في كل مرة ي العمل فيها الميكروكونترولر إلا إذا أردنا ذلك فيكون من خلال الضغط على مفتاح RST ، ثم نضيف المخارج والمدخلات الرقمية والتناظرية للأرجل المتبقية من الميكروكونترولر .

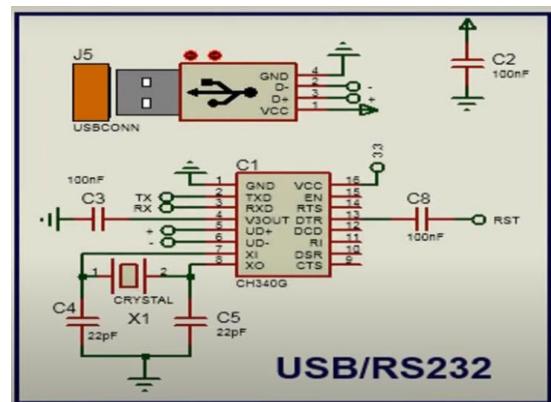
الجزء الثاني : الجزء الخاص بتبادل البيانات بين الميكروكونترولر والجهاز الآلي:

من المعلوم أن ATmega328p لا يتعامل مع البيانات إلا عن طريق بروتوكول التخاطب التسلسلي RS232(TX/RX) بينما الحاسوب الآلي يتعامل مع البيانات عن طريق بروتوكول USB لذا لا بد من توافر دائرة تقوم بعمل المترجم بين البروتوكولين لنقل البيانات من وإلى لوحة الأردوينو ، ولكن في حالة تصميم لوحة الأردوينو الخاص بنا والتي

نستخدمها في بناء مشروع تحكم يستمر لفترات زمنية كبيرة لا يحتاج فيها لوحة الأردوينو للاتصال بالكمبيوتر إلا لمرة واحدة فقط لتحميل البرنامج الذي تم تصميمه ، لذا نستبع عن هذه الدائرة ونوفر من التكلفة وحجم اللوحة ونستبع عن هذه الدائرة بموديول خارجي Programmer Bootloader يستخدم لنفس الغرض .



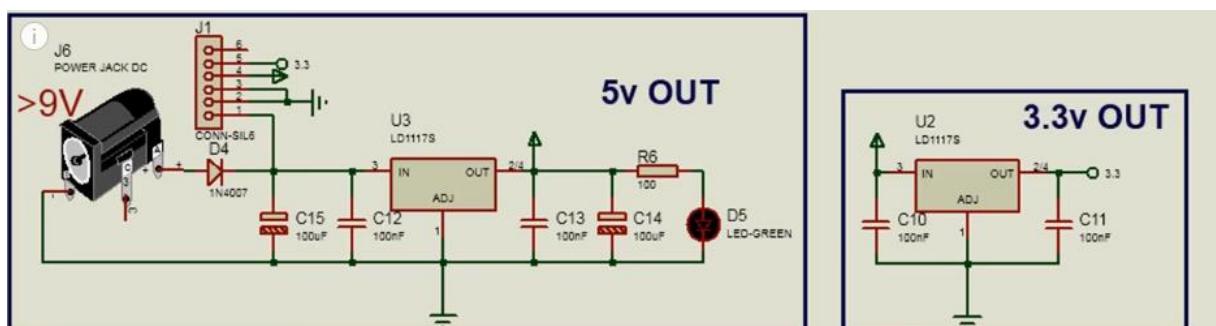
دائرة Programmer Bootloader خارجية



دائرة توضح الجزء الثاني من لوحة الأردوينو

الجزء الثالث : دائرة التغذية :

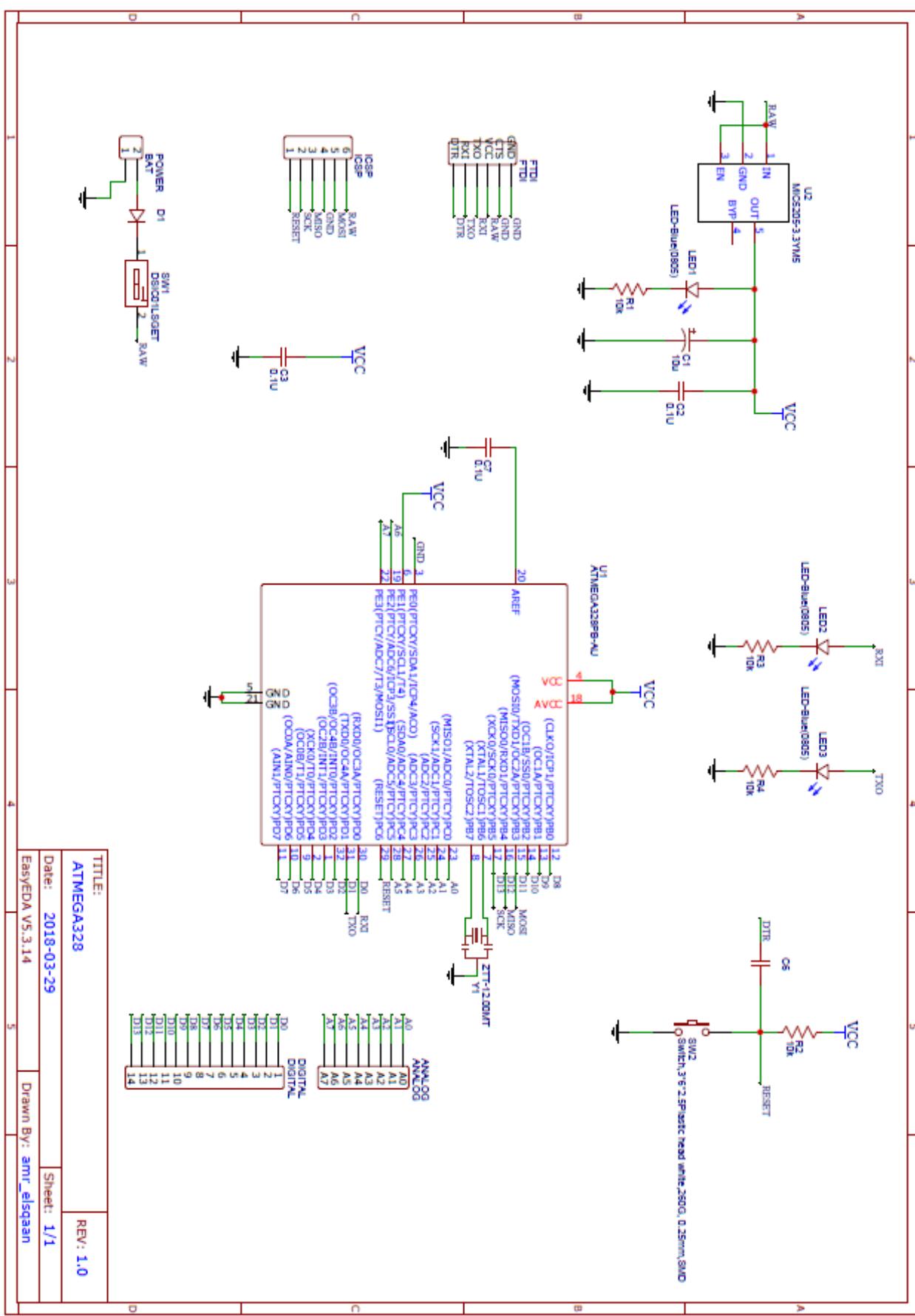
ويتكون من دائرتين لتنظيم الجهد ، الأولى منظم جهد من 9V تقريبا إلى 5V أما دائرة المنظم الثاني في تنظم الجهد من 5V إلى 3.3V نظرا إلى أن أغلب الحساسات تعمل عند هذا الجهد والشكل التالي يوضح دائرتين لتنظيم الجهد للوحة الأردوينو .



تصميم لوحة أردوينو باستخدام أحد برامج تصميم الدوائر الالكترونية		اسم التطبيق :
رقم التطبيق :	زمن التطبيق :	العناصر الالكترونية المستخدمة :
<ul style="list-style-type: none"> - IC MIC5205-3.3 - IC ATMEGA328B - LED X2 - R 10K X 3 - SWITCH X 2 - ZTT 16 MHZ 	<ul style="list-style-type: none"> - Header 1x14, 1x7 , 2x6,1X2 - C 0.1 UF X 3 - D 1N4001 X2 - LED X 2 	العناصر الالكترونية المستخدمة :



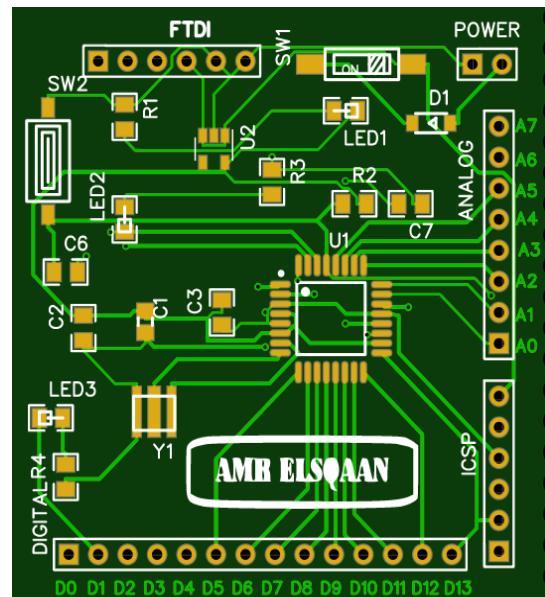
أ- المخطط النظري :



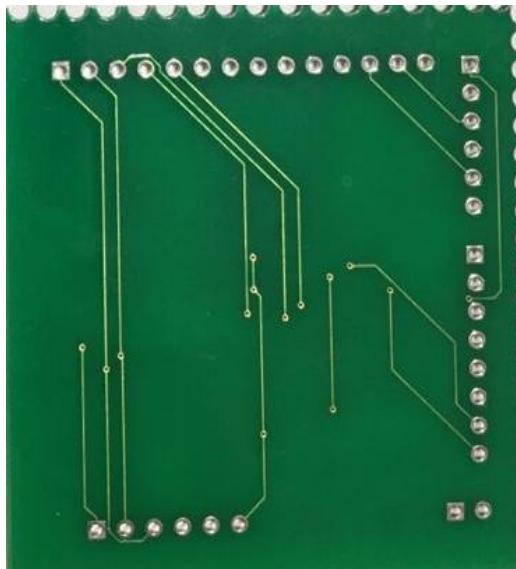
ب- لوحة PCB بعد تصميمها باستخدام أحد برامج تصميم الدوائر الإلكترونية :



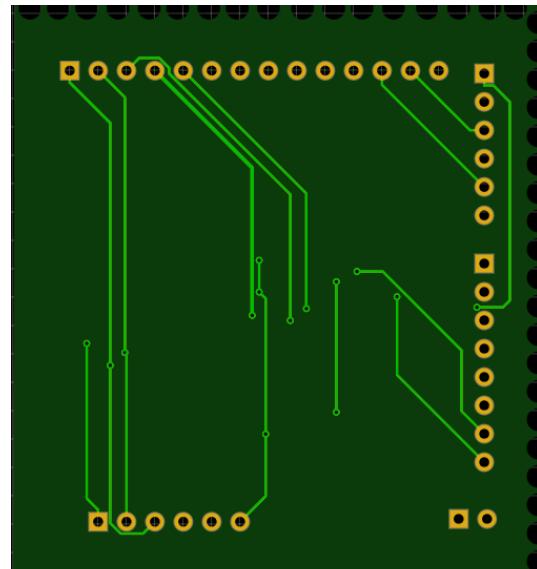
Electronic board



TOP Side



Electronic board



Bottom Side

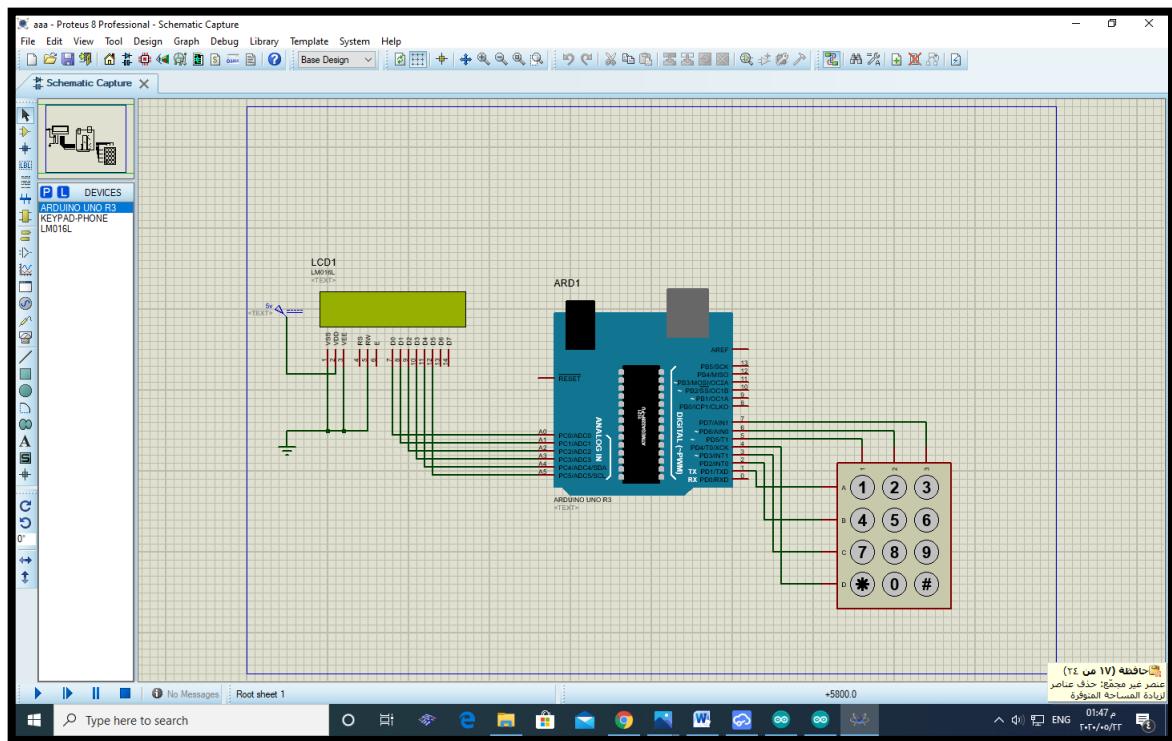
عزيزي المتدرب:

تستطيع أن تنفذ التصميم الخاص بك ولا تتقيد بالتصميم الحالي فهو كدليل استرشادي



ينفذ منظومة تحكم مادية " Hard Wear " تعمل بالأردوينو		المخرج التعليمي (3)
ينفذ منظومة التحكم في قفل إلكتروني يعمل بالرقم السري .		معيار الأداء (3)
مرفق 8	أدلة التعليم	زمن التنفيذ
	موقع إلكتروني يقدم مجموعة من مشروعات الأردوينو ومن ضمنها مشروع قفل إلكتروني يعمل بالرقم السري	معلومات إثرائية

أ- مخطط الدائرة



```
#include <LiquidCrystal.h> //include LCD library (standard library)
#include <Keypad.h> //include keypad library - first you must install library (library link in the video
description)

#define redLED 10 //define the LED pins
#define greenLED 11

char* password ="1234"; //create a password
int pozisyon = 0; //keypad position

const byte rows = 4; //number of the keypad's rows and columns
const byte cols = 4;
```

```
char keyMap [rows] [cols] = { //define the symbols on the buttons of the keypad
    {'1', '2', '3', 'A'},
    {'4', '5', '6', 'B'},
    {'7', '8', '9', 'C'},
    {'*', '0', '#', 'D'}
};

byte rowPins [rows] = {1, 2, 3, 4}; //pins of the keypad
byte colPins [cols] = {5, 6, 7, 8};

Keypad myKeypad = Keypad ( makeKeymap(keyMap), rowPins, colPins, rows, cols);

LiquidCrystal lcd (A0, A1, A2, A3, A4, A5); // pins of the LCD. (RS, E, D4, D5, D6, D7)

void setup() {

    lcd.begin(16, 2);
    pinMode(redLED, OUTPUT); //set the LED as an output
    pinMode(greenLED, OUTPUT);
    setLocked (true); //state of the password
}

void loop(){
    char whichKey = myKeypad.getKey(); //define which key is pressed with getKey
    lcd.setCursor(0, 0);
    lcd.print(" Welcome");
    lcd.setCursor(0, 1);
    lcd.print(" Enter Password");

    if(whichKey == '*' || whichKey == '#' || whichKey == 'A' || //define invalid keys
    whichKey == 'B' || whichKey == 'C' || whichKey == 'D'){

        pozisyon=0;
        setLocked (true);
        lcd.clear();
        lcd.setCursor(0, 0);
        lcd.print(" Invalid Key!");
        delay(1000);
        lcd.clear();
    }
    if(whichKey == password [pozisyon]){
        pozisyon++;
    }
    if(pozisyon == 4){
        setLocked (false);
        lcd.clear();
        lcd.setCursor(0, 0);
        lcd.print("**** Verified ****");
        delay(3000);
        lcd.clear();
    }
}
```

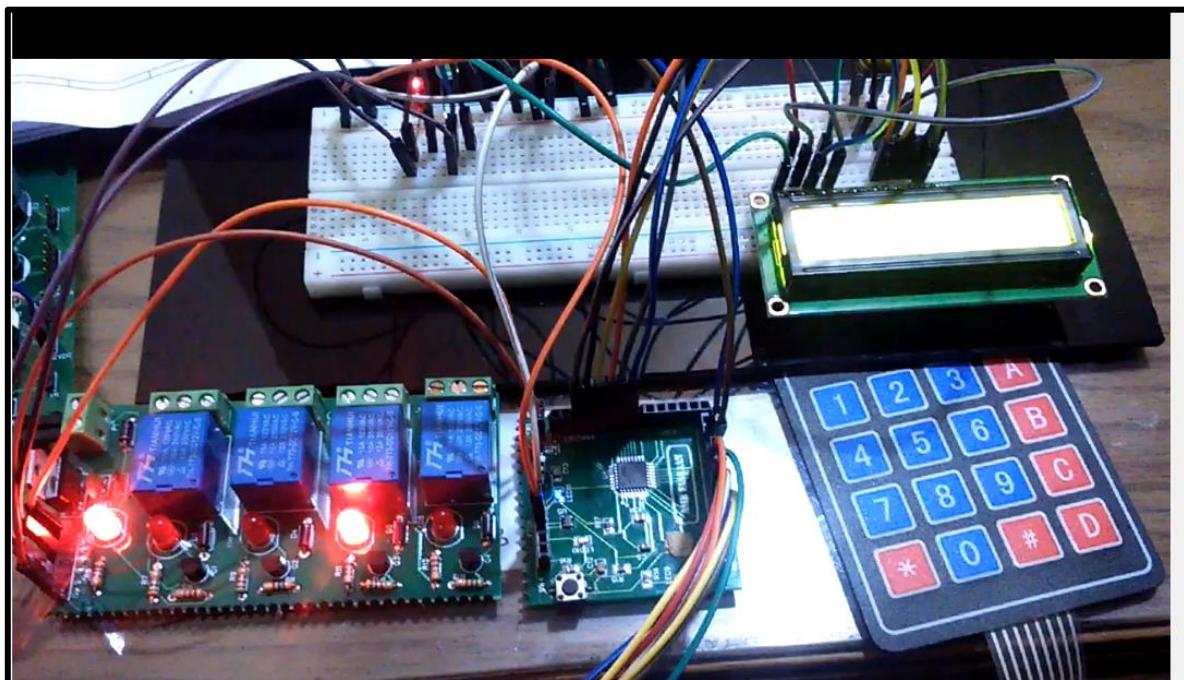
```

lcd.setCursor(0, 0) ;
lcd.print(" Mert Arduino");
lcd.setCursor(0, 1);
lcd.print("Tutorial Project");
delay(7000);
lcd.clear();
}
delay(100);
}

void setLocked(int locked){
if(locked){
  digitalWrite(redLED, HIGH);
  digitalWrite(greenLED, LOW);
}
else{
  digitalWrite(redLED, LOW);
  digitalWrite(greenLED, HIGH);
}
}

```

بـ. المخطط العلی للدائرة



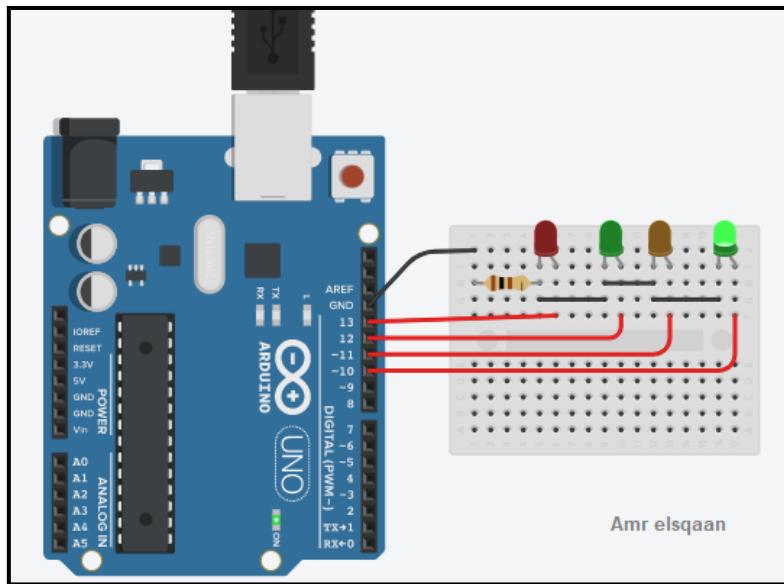
ملاحظة : هذه المنظومة استرشادية ، يمكنك اختيار منظومة تحكم أخرى مع معلمك تخدم بيئتك ، كذلك يمكن اختيار العمل في مجموعة مكونة من ثلاثة أفراد على الأكثر لإلزام المنظومة (المشروع) مع عمل تقرير يوضح خطوات تنفيذ مشروعك



دليل حل التمارين

التمرين (1):

أ- مخطط التمرين

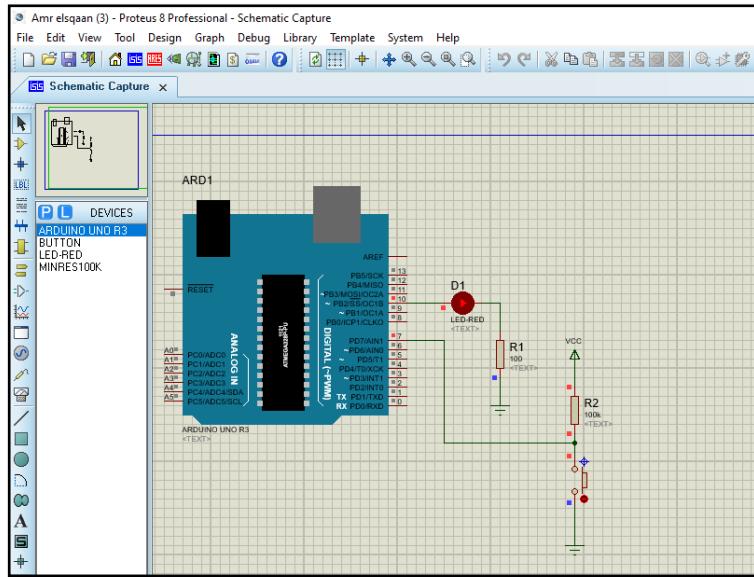


ب- الكود البرمجي

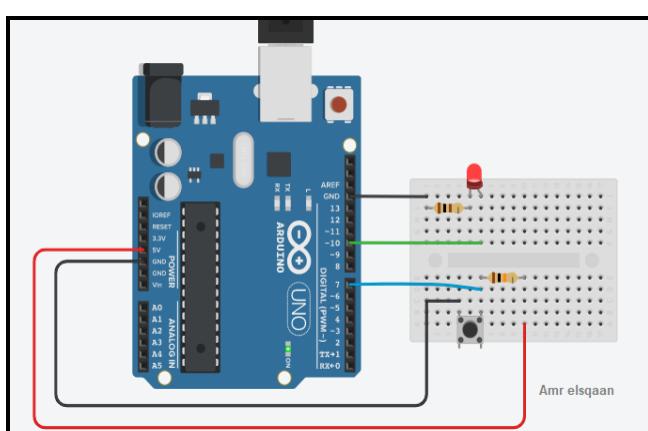
2	1
<pre> 1 void setup() 2 { 3 pinMode (13,OUTPUT); 4 pinMode (12,OUTPUT); 5 pinMode (11,OUTPUT); 6 pinMode (10,OUTPUT); 7 } 8 9 void loop() 10{ 11 digitalWrite(13, HIGH); 12 delay(500); 13 digitalWrite(13, LOW); 14 delay(500); 15 digitalWrite(12, HIGH); 16 delay(500); 17 digitalWrite(12, LOW); 18 delay(500); 19 digitalWrite(11, HIGH); 20 delay(500); 21 digitalWrite(11, LOW); 22 delay(500); 23 digitalWrite(10, HIGH); 24 delay(500); 25 digitalWrite(10, LOW); 26 delay(500); 27 }</pre>	<pre> 1 void setup() 2 { 3 pinMode (13, OUTPUT); 4 pinMode (12, OUTPUT); 5 pinMode (11, OUTPUT); 6 pinMode (10, OUTPUT); 7 } 8 9 void loop() 10{ 11 digitalWrite(13, HIGH); 12 delay(1000); 13 digitalWrite(13, LOW); 14 delay(1000); 15 digitalWrite(12, HIGH); 16 delay(1000); 17 digitalWrite(12, LOW); 18 delay(1000); 19 digitalWrite(11, HIGH); 20 delay(1000); 21 digitalWrite(11, LOW); 22 delay(1000); 23 digitalWrite(10, HIGH); 24 delay(1000); 25 digitalWrite(10, LOW); 26 delay(1000); 27 }</pre>

التمرين (2):

أ- مخطط التمرين



ب- الكود البرمجي



```

1 int ledPin = 10;
2 int buttonPin = 7;
3 int x = 0;
4
5 void setup()
6 {
7     pinMode(ledPin, OUTPUT);
8     pinMode(buttonPin, INPUT);
9 }
10
11 void loop()
12 {
13     x = digitalRead(buttonPin);
14     if(x == HIGH)
15     {
16         digitalWrite(ledPin, HIGH);
17         delay(1000);
18         digitalWrite(ledPin, LOW);
19         delay(1000);
20     }
21     else
22         digitalWrite(ledPin, LOW);
23 }

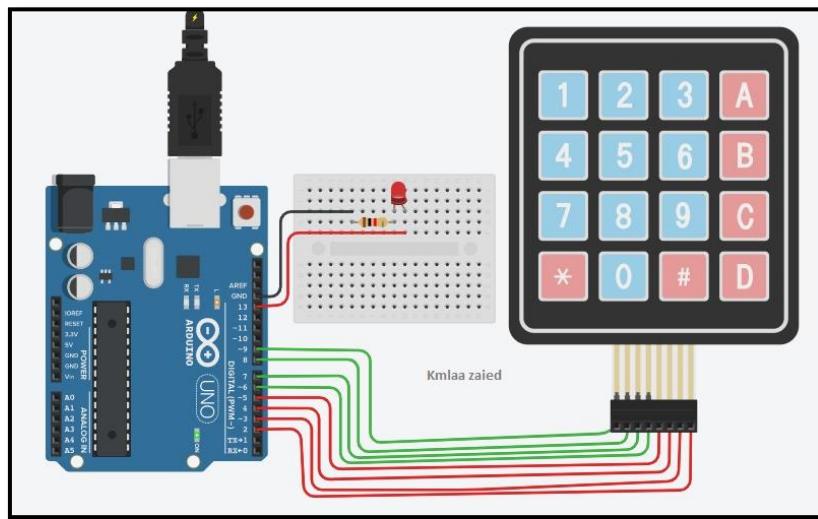
```

شرح الكود :

1	
2	
3	
4	
5	
6	
7	

التمرين (3):

أ- مخطط التمرين



ب- الكود البرمجي :

```
1 #include <Keypad.h>
2
3 const byte ROWS = 4; //four rows
4 const byte COLS = 4; //four columns
5 char keys[ROWS][COLS] = {
6     {'1','2','3','A'},
7     {'4','5','6','B'},
8     {'7','8','9','C'},
9     {'*','0','#','D'}
10 };
11 byte rowPins[ROWS] = {9, 8, 7, 6}; //connect to the row pinouts of the key
12 byte colPins[COLS] = {5, 4, 3,2}; //connect to the column pinouts of the k
13
14 Keypad keypad = Keypad( makeKeymap(keys), rowPins, colPins, ROWS, COLS );
15
16 void setup(){
17     Serial.begin(9600);
18     pinMode(13,OUTPUT);
19 }
20
21 void loop(){
22     char key = keypad.getKey();
23
24     if (key=='*'){
25         digitalWrite (13,HIGH);
26     }
27     if (key=='#'){
28         digitalWrite (13,LOW);
29     }
30 }
```

المراجع

كتاب احترف الأردوينو-القرية الهندسية (فريق معرض الازهر الشريف للتطبيقات الهندسية)	1
كتاب برمجة الأردوينو (م/ سامي قرامي)	2

الأردوينو كما لم تعرفه من قبل (م/ محمود مسلماني)	3
Arduino Learning	4
Arduino tutorial Rated Best	5
مواقع مختلفة من الانترنت	6